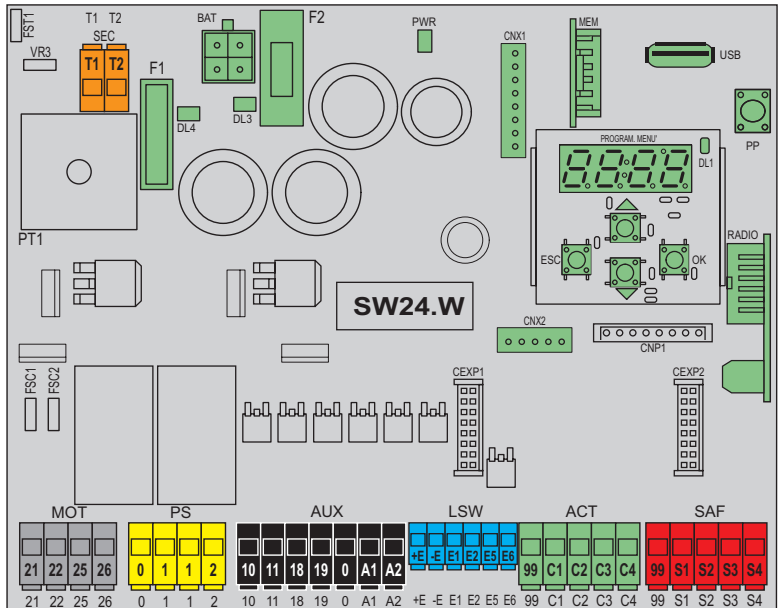


Guida rapida installatore - Installer quick guide
Guide rapide installateur - Guía rápida para el instalador
Kurzanleitung für den Installationstechniker - Σύντομος οδηγός τεχνικού εγκατάστασης



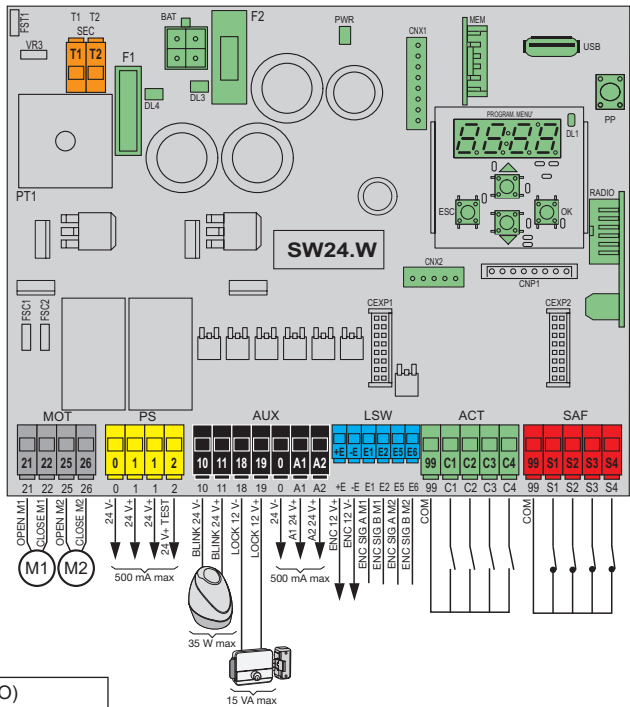
SW24.W

Scheda di comando con display e ricevitore radio 433 MHz incorporato
 Control unit with display and built-in 433 MHz radio receiver
 Carte de commande avec écran et récepteur radio 433 MHz intégré
 Tarjeta de mando con pantalla y receptor de radio 433 MHz incorporado
 Elektronische Leiterplatte mit Display und integriertem Funkempfänger 433 MHz
 Πλακέτα ελέγχου με οθόνη και ενσωματωμένο ασύρματο δέκτη 433 MHz

SW24.W

Descrizione

Scheda di comando con display e ricevitore radio 433 MHz incorporato per automazioni 24 V battenti. Predisposta per comunicazione WiFi via Smartphone e Tablet mediante l'utilizzo dell'apposito modulo di comunicazione EMC.W



F1	15 A (ATO)
F2	F 3,15 A (5 x 20 mm)

AUX

A1	OFF		
	1	SCA	Default
	2	RAU	
	3	LCO	
	4	LZO	
	5	OAB	
A2	6	MAN	
	OFF		
	1	SCA	
	2	RAU	Default
	3	LCO	
	4	LZO	
	5	OAB	
	6	MAN	
	7	INB	
	8	INP	

ACT

CX	1	PP	Default C1
	2	PED	Default C2
	3	OPEN	Default C3
	4	CLS	Default C4
	5	TIM	
	6	TIMP	

SAF

SX	OFF		Default S3/S4
	1	PHC	Default S1
	2	PH	Default S2
	3	PHO	
	4	BAR	
	5	8K2	
	6	STP	
	7	PHCT	
	8	PHT	
	9	PHOT	
	10	BART	
	11	8K2T	

SW24.W**Attuatori comandabili**

Cod.	Descrizione
EAM2	EKKO 300D attuttore lineare 24 V 3 m 300 kg
EAM3	EKKO 400D attuttore lineare 24 V 4 m 250 kg
EIM1	HIDDY 200D attuttore interrato 24 V 2 m 200 kg
EIM2.24	HIDDY 350D attuttore interrato 24 V 3,5 m 200 kg

Funzioni della morsettiere

Blocco	Morsetto	Descrizione	Dati nominali
SEC	T1	Secondario trasformatore	24 Vac
	T2		
MOT	21	Apertura motore 1	24 Vdc
	22	Chiusura motore 1	80W
	25	Apertura motore 2	24 Vdc
	26	Chiusura motore 2	80W
PS	0	Negativo alimentazione accessori	24 Vdc 500 mA
	1	Positivo alimentazione accessori	
	2	Positivo accessori verificati	
AUX	10	Negativo lampeggiante	24 Vdc
	11	Positivo lampeggiante	35 W
	18	Negativo elettroserratura	12 Vdc
	19	Positivo elettroserratura	15 VA
	0	Negativo accessori	500 mA
	A1	Uscita ausiliaria configurabile 1	
	A2	Uscita ausiliaria configurabile 2	
LSW	+E	Positivo alimentazione encoder	12 Vdc
	-E	Negativo alimentazione encoder	
	E1	Segnale A encoder motore 1	
	E2	Segnale B encoder motore 1	
	E5	Segnale A encoder motore 2	
	E6	Segnale B encoder motore 2	
ACT	99	Comune ingressi	NO
	C1	Comando configurabile 1	
	C2	Comando configurabile 2	
	C3	Comando configurabile 3	
	C4	Comando configurabile 4	
SAF	99	Comune ingressi	NC
	S1	Sicurezza configurabile 1	
	S2	Sicurezza configurabile 2	
	S3	Sicurezza configurabile 3	
	S4	Sicurezza configurabile 4	

Utilizzo del display

Le impostazioni della centrale sono visibili a display e possono essere modificate con l'utilizzo dei tasti di navigazione menu come da tabella seguente:

Tasti	Funzione	Durata pressione
OK	Accensione display Ingresso in sottomenu Conferma cambio valore	Istantanea
▲	Scorrimento del menu in su Aumento del valore parametro	Istantanea
▼	Scorrimento del menu in giù Diminuzione del valore parametro	Istantanea
ESC	Uscita dal menu Annullamento del cambio di valore e ritorno al menu Spegnimento del display	Istantanea
▲+▼	Reset della scheda	3 s
▲+OK	Comando di apertura	1 s
▼+OK	Comando di chiusura	1 s
ESC + OK	Test del display (accende individualmente in sequenza ogni segmento del display e i punti)	3 s
ESC + OK	All'accensione della scheda avvia la modalità di aggiornamento Firmware	3 s
PP	Comando passo-passo	Istantanea

Menu

La programmazione della centrale è organizzata in menu e sottomenu che permettono di accedere e modificare i parametri e le logiche della centrale. La centrale è dotata dei seguenti menu di primo livello:

Menu	Descrizione
MOT	Impostazione dei parametri motore
LRNT	Menu di esecuzione procedura di taratura della corsa
TRV	Menu di impostazione parametri della corsa
OUT	Menu di configurazione delle uscite ausiliarie
IN	Menu di configurazione degli ingressi
LGC	Menu di impostazione delle logiche di funzionamento
RAD	Menu di gestione dei radiocomandi
STAT	Menu di diagnostica e reportistica
EXP	Menu di gestione schede di espansione
LOAD	Menu di ripristino valori di fabbrica
PASS	Menu di impostazione livello di protezione

SW24.W

Tutti i sottomenu sono descritti nella tabella che segue:

Parametri motore		
Sotto menu	Descrizione	Valori (de-fault)
O1	Tipo attuatore utilizzato  Attenzione! Se impostato su OFF la centrale non esegue nessun comando!	(OFF)
	Non impostato	OFF
	Ekko 300/400D (EAM2/EAM3)	1
	Hiddy 200D (EIM1)	2
	Hiddy 350D (EIM2.24)	3
O2	Tipo di controllo della posizione Impostato automaticamente con la scelta del tipo attuatore. Si consiglia di non modificare l'impostazione data dal tipo attuatore.	(3)
	Encoder virtuale: la centrale calcola la posizione del cancello a partire dai parametri di funzionamento del motore elettrico	2
	Encoder EAM2, EAM3, EIM1	3
O3	Tipo di finecorsa in apertura Impostato automaticamente con la scelta del tipo attuatore. Si consiglia di non modificare l'impostazione data dal tipo attuatore.	(OFF)
	Finecorsa in apertura non presenti: il motore elettrico si arresta a fine tempo lavoro	OFF
	Finecorsa in apertura di stop: il finecorsa determina l'arresto del motore	1
	Finecorsa in apertura di prosimità: il finecorsa determina il proseguimento della manovra alla velocità di accostamento impostata sino al rilevamento della battuta meccanica	2
	Tipo di finecorsa in chiusura Impostato automaticamente con la scelta del tipo attuatore. Si consiglia di non modificare l'impostazione data dal tipo attuatore.	(OFF)
O4	Finecorsa in chiusura non presenti: il motore elettrico si arresta a fine tempo lavoro	OFF
	Finecorsa in chiusura di stop: il finecorsa determina l'arresto del motore	1
	Finecorsa in chiusura di prosimità: il finecorsa determina il proseguimento della manovra alla velocità di accostamento impostata sino al rilevamento della battuta meccanica	2

Nota:

O2, O3, O4 sono impostati automaticamente con la scelta del tipo attuatore. Si consiglia di non modificare l'impostazione data dal tipo attuatore.

Procedura di taratura della corsa motori

LRNE	Taratura rapida della corsa. La taratura viene eseguita in modalità interamente automatica e imposta: - Rallentamento in apertura al 20% della corsa totale - Rallentamento in chiusura al 20% della corsa totale - Sfasamento in apertura a 3 s e in chiusura a 6 s - Quota pedonale al 30% anta 1	
	Tasto	Msg display
	-	PP
	PP	CL 2
	-	CL 1
	-	OP 1
	-	OP 2
	-	CL 2
	-	CL 1
	-	OPC1
	-	OPC2
	-	CLC2
	-	CLC1
	-	END
LRNA	Taratura avanzata della corsa. La taratura permette all'installatore di scegliere: - Posizione di rallentamento in apertura e in chiusura - Sfasamenti in apertura e chiusura - Quota di apertura pedonale anta 1	
	Tasto	Msg display
	-	PP
	PP	CL 2
	-	CL 1
	PP	OP 1
	PP	OP 1

SW24.W

LRNT	LRNA	PP	OP 2	Inizio apertura motore 2. Alla pressione del tasto: impostazione della posizione di inizio rallentamento in apertura
		PP	OP 2	Alla pressione del tasto impostazione della posizione di fine corsa o prosecuzione sino alla battuta
		PP	CL 2	Inizio chiusura motore 2. Alla pressione del tasto: impostazione della posizione di inizio rallentamento in chiusura
		-	CL 2	Proseguimento della chiusura motore 2 a velocità di rallentamento sino alla battuta
		PP	CL 1	Inizio chiusura motore 1. Alla pressione del tasto: impostazione della posizione di inizio rallentamento in chiusura
		-	CL 1	Proseguimento della chiusura motore 1 a velocità di rallentamento sino alla battuta.
			OPED	Inizio apertura pedonale. Alla pressione del tasto: impostazione della quota di apertura pedonale
		-	CPED	Chiusura anta dalla posizione di apertura pedonale
		PP	DLOP	Inizio apertura. Alla pressione del tasto impostazione del tempo di sfasamento in apertura, parte motore 2
		PP	DLCL	Inizio chiusura. Alla pressione del tasto impostazione del tempo di sfasamento in chiusura, parte motore 1
		-	END	Procedura terminata

Autotaratura:

Il cambio di parametri della corsa del cancello non determina la necessità di eseguire nuove tarature da parte dell'installatore, tuttavia, cambiando i parametri della corsa la centrale ha bisogno di apprendere nuovamente la curva di corrente, disabilitando quindi il rilevamento ostacolo solo durante la manovra di autotaratura stessa.

L'autotaratura è opportunamente segnalata:

- sul display della centrale con la scritta AT
- dal lampeggiante con un lampeggio a frequenza doppia del normale

Gli eventi che generano una autotaratura sono:

- cambio dei parametri: T24, T25, T26, T27, T28, T29, T30, T31, T32, T33, T34, T35, T40, T41
- caricamento impostazioni da scheda di memoria MEM.W
- ripristino/importazione impostazioni da App By-gate Pro

Parametri della corsa del cancello		
Sotto menu	Descrizione	Valori (default)
T1	Forza motore 1 (%) . Imposta il valore della forza data al motore per spingere l'anta Forza minima	(50) 1
	Forza massima	100
	Forza motore 2 (%) . Imposta il valore della forza data al motore per spingere l'anta Forza minima	(50) 1
T2	Forza massima	100
	Prima anta a muoversi	(M1)
	Motore 1	M1
T3	Motore 2	M2
	Senso di marcia . Imposta il senso di marcia del motore	(1)
	Standard (un motore lineare chiude il cancello a pistoncini estesi)	1
T4	Inverso (un motore lineare chiude il cancello a pistoncini ritratti)	2
	Nota: Inverte entrambi i motori. Nel caso in cui un solo motore abbia senso di marcia non corretto, invertire i fili di alimentazione del motore con senso errato.	
	Numero motori	(2)
T6	Cancello monoanta	1
	Cancello a 2 ante	2
	Scelta del metodo di intervento per rilevamento ostacolo	(1)
T7	Sovracorrente o anta ferma: l'ostacolo viene rilevato al superamento della soglia di corrente o della soglia rallentamento encoder	1
	Anta ferma: l'ostacolo viene rilevato solo quando l'anta rallenta eccessivamente	2
	Sovracorrente: l'ostacolo viene rilevato al superamento della soglia di corrente	3
	Sovracorrente e anta ferma: l'ostacolo viene rilevato al contemporaneo superamento della soglia di corrente e rallentamento encoder	4
	Tempo di rilevamento ostacolo motore 1 Tempo dopo il quale la soglia di corrente o la soglia encoder fanno intervenire il rilevamento ostacolo per il motore 1 (regolabile a intervalli di 100 ms)	(20)
T10	100 ms (tempo minimo)	10
	600 ms (tempo massimo)	60

SW24.W

TRV	T11	Tempo di rilevamento ostacolo motore 2	(20)
		Tempo dopo il quale la soglia di corrente o la soglia encoder fanno intervenire il rilevamento ostacolo per il motore 2 (regolabile a intervalli di 100 ms)	
		100 ms (tempo minimo)	
	T12	600 ms (tempo massimo)	60
		Tempo di spunto	(2.0)
		Tempo durante il quale il motore spinge con forza massima per far muovere l'anta (regolabile a intervalli di 0,5 s)	
		0,5 s (tempo minimo)	
		5,0 s (tempo massimo)	
	T13	Quota di apertura pedonale	(30)
		(% della corsa totale di apertura prima anta)	
		Quota minima	
		Quota massima	
	T14	Spazio di disimpegno su ostacolo	(5)
		(quota di inversione in seguito al rilevamento di un ostacolo)	
		Non disimpegna, arresta solamente	
		Minima inversione	
	T15	Massima inversione	10
		Distanza di riduzione forza di accostamento in battuta motore 1	(OFF)
		Riduzione forza non attiva	
		Minima distanza di riduzione forza	
	T16	Massima distanza di riduzione forza	
		Distanza di riduzione forza di accostamento in battuta motore 2	(OFF)
		Riduzione forza non attiva	
		Minima distanza di riduzione forza	
		Massima distanza di riduzione forza	
	T17	Nota:	
		T15 e T16 indicano la distanza dalla battuta meccanica a partire dalla quale la forza motore è ridotta di metà (permette di regolare l'impatto dell'anta sulla battuta meccanica). Ha effetto solo quando la centrale funziona con encoder e con finecorsa di prossimità o senza finecorsa.	
		Facilita sblocco	
		Tempo di disimpegno a fine manovra per ridurre la pressione del motore sulla battuta meccanica (regolabile a intervalli di 100 ms)	
		Attenzione:	
		Lasciare in OFF questo parametro quando è presente una elettroserratura.	
		Nessun disimpegno	OFF
		100 ms (disimpegno minimo)	10
		500 ms (disimpegno massimo)	50

TRV	T18	Tempo di sfasamento in apertura	(3)
		Nessuno sfasamento	0
		60 s	60
	T19	Tempo di sfasamento in chiusura	(6)
		Nessuno sfasamento	0
		60 s	60
	T24	Velocità normale in apertura motore 1	(90)
		velocità minima	1
		velocità massima	100
	T25	Velocità normale in apertura motore 2	(90)
		velocità minima	1
		velocità massima	100
	T26	Velocità normale in chiusura motore 1	(90)
		velocità minima	1
		velocità massima	100
	T27	Velocità normale in chiusura motore 2	(90)
		velocità minima	1
		velocità massima	100
	T28	Velocità di rallentamento in apertura motore 1	(30)
		velocità minima	1
		velocità massima	100
	T29	Velocità di rallentamento in apertura motore 2	(30)
		velocità minima	1
		velocità massima	100
	T30	Velocità di rallentamento in chiusura motore 1	(30)
		velocità minima	1
		velocità massima	100
	T31	Velocità di rallentamento in chiusura motore 2	(30)
		velocità minima	1
		velocità massima	100
	T32	Spazio di rallentamento in apertura motore 1	(20)
		Nessun rallentamento	0
		Tutta la corsa è rallentata	100
	T33	Spazio di rallentamento in apertura motore 2	(20)
		Nessun rallentamento	0
		Tutta la corsa è rallentata	100
	T34	Spazio di rallentamento in chiusura motore 1	(20)
		Nessun rallentamento	0
		Tutta la corsa è rallentata	100
	T35	Spazio di rallentamento in chiusura motore 2	(20)
		Nessun rallentamento	0
		Tutta la corsa è rallentata	100

SW24.W

TRV	Nota: T32, T33, T34, T35 rappresentano la % della corsa o del tempo di lavoro totale che viene effettuata a velocità di rallentamento	
	Tempo di accelerazione in apertura motore 1	(0.5)
	T36 Massima accelerazione (0 s per raggiungere la velocità normale)	0
	Minima accelerazione (2,0 s per raggiungere la velocità normale)	2.0
	Tempo di accelerazione in apertura motore 2	(0.5)
	T37 Massima accelerazione (0 s per raggiungere la velocità normale)	0
	Minima accelerazione (2,0 s per raggiungere la velocità normale)	2.0
	Tempo di accelerazione in chiusura motore 1	(0.5)
	T38 Massima accelerazione (0 s per raggiungere la velocità normale)	0
	Minima accelerazione (2,0 s per raggiungere la velocità normale)	2.0
	Tempo di accelerazione in chiusura motore 2	(0.5)
	T39 Massima accelerazione (0 s per raggiungere la velocità normale)	0
	Minima accelerazione (2,0 s per raggiungere la velocità normale)	2.0
	Nota: T36, T37, T38, T39 sono il tempo durante il quale il motore accelera fino al raggiungimento della velocità normale di apertura (regolabili a intervalli di 0,1 s)	
T40	Rampa di decelerazione motore 1	(30)
	Rampa ripida (massima decelerazione)	0
	Rampa dolce (minima decelerazione)	100
	Rampa di decelerazione motore 2	(30)
T41	Rampa ripida (massima decelerazione)	0
	Rampa dolce (minima decelerazione)	100
	Nota: T40 e T41 sono le rampe di decelerazione tra la velocità normale e di rallentamento dei motori.	

Configurazione delle uscite ausiliarie		
Sotto menu	Descrizione	Valori (default)
19	Elettroserratura	(1)
	Uscita non attiva	OFF
	Elettroserratura a scatto	1
	Elettroserratura a caduta	2
	Elettroserratura a magnete (ventosa) attiva in chiusura	3
	Elettroserratura a magnete (ventosa) attiva in apertura e chiusura	4
	Tempo eccitazione elettroserratura a scatto	(1.2)
	(regolabile a intervalli di 0.1 s)	
	0,5 s (tempo minimo)	0.5
	5,0 s (tempo massimo)	5.0
A1	Tipo uscita morsetto A1	(1)
	Uscita non attiva	OFF
	Spia cancello aperto (SCA)	
	Funzionamento come da impostazione parametro SCA	1
	Uscita Radio Ausiliaria (RAU)	
	Funzionamento come da impostazione parametro RAU	2
	Luce di cortesia (LCO)	
	Attiva durante il movimento dell'anta e per un tempo successivo all'arresto dell'anta impostato dal parametro LCO	3
	Luce di Zona (LZO)	
	Attiva durante il movimento dell'anta	4
A2	Cancello rimasto aperto (OAB)	
	Attiva se il cancello rimane aperto per un tempo superiore a quanto definito dalla logica allarme cancello aperto (L16)	5
	Manutenzione (MAN)	
	Uscita attiva quando viene raggiunto il numero di manovre di segnalazione manutenzione (MNPS) nella sezione diagnostica	6
	Tipo uscita morsetto A2	(2)
	Uscita non attiva	OFF
	Spia cancello aperto (SCA)	
	Funzionamento come da impostazione parametro SCA	1
	Uscita Radio Ausiliaria (RAU)	
	Funzionamento come da impostazione parametro RAU	2
A2	Luce di cortesia (LCO)	
	Attiva durante il movimento dell'anta e per un tempo successivo all'arresto dell'anta impostato dal parametro LCO	3
A2	Luce di Zona (LZO)	
	Attiva durante il movimento dell'anta	4

SW24.W

OUT	A2	Cancello rimasto aperto (OAB) Attiva se il cancello rimane aperto per un tempo superiore a quanto definito dalla logica allarme cancello aperto (L16)	5
		Manutenzione (MAN) Uscita attiva quando viene raggiunto il numero di manovre di segnalazione manutenzione (MNPS) nella sezione diagnostica	6
		Uscita di sincronismo, interblocco tipo bussola (INB) Configura automaticamente senza scelta da parte di utente l'ingresso S4 come ingresso di sincronismo. La centrale dà il consenso all'apertura del cancello solo se l'altro cancello è in posizione di chiusura.	7
		Uscita di sincronismo, interblocco tipo bussola (INP) con segnale di presenza. Configura automaticamente senza scelta da parte di utente l'ingresso S4 come ingresso di sincronismo e l'ingresso S3 come ingresso di presenza. La centrale dà il consenso all'apertura del cancello solo se l'altro cancello è in posizione di chiusura e l'ingresso di presenza è impegnato.	8
	RAU	Configurazione Uscita Radio Ausiliaria	(1)
		Impulsiva: l'uscita si attiva per 1 s a seguito del comando RAU da radiocomando	1
		Temporizzata: l'uscita si attiva per il tempo impostato al parametro RAUT a seguito del comando RAU da radiocomando	2
	RAUT	Bistabile: l'uscita funziona in modalità Passo-Passo ON/OFF	3
		Temporizzazione uscita RAU	(1)
	LCO	1 s (tempo minimo)	1
		600 s (tempo massimo)	600
SCA	LCO	Temporizzazione luce di cortesia	(120)
		1 s (tempo minimo)	1
	SCA	300 s (tempo massimo)	300
		Modalità di funzionamento uscita SCA	(1)
	SCA	Cancello chiuso: non attiva Cancello aperto: attiva fissa	1
		Cancello chiuso: non attiva Cancello in movimento: intermittente Cancello aperto: attiva fissa Posizione indeterminata: intermittente pausa di 1 s ogni 5	2

OUT	SCA	Cancello chiuso: non attiva Cancello in apertura intermittente lenta Cancello aperto attiva fissa Cancello in chiusura intermittente Posizione indeterminata intermittente pausa di 1s ogni 5	3
		Cancello fermo attiva fissa Cancello in movimento: non attiva Cancello fermo non attiva Cancello in movimento attiva fissa	4
			5
IN	C(X)	Configurazione degli ingressi	
		Sotto menu	Descrizione
			Ingresso di comando C1/C2/C3/C4
			Passo-passo (PP) Il comando passo-passo: - a cancello fermo chiuso comanda un'apertura - in apertura comanda un arresto o una chiusura come da impostazione logica passo-passo (L10) - a cancello fermo dopo una apertura comanda una chiusura - in chiusura comanda un arresto o una apertura come da impostazione logica passo-passo (L10)-a cancello fermo dopo una chiusura comanda una apertura
			Pedonale (PED) Comanda una apertura alla quota pedonale Si comporta come un passo-passo se il comando viene dato a cancello in una posizione oltre la quota pedonale
			Apri (OPEN) Il comando apri: - a cancello fermo chiuso comanda una apertura - in apertura è ignorato - a cancello aperto resetta il tempo di pausa - a cancello fermo comanda una apertura - in chiusura comanda una apertura
			Chiudi (CLS) Il comando chiudi: - a cancello fermo chiuso è ignorato - in apertura comanda una chiusura - a cancello fermo comanda una chiusura - in chiusura è ignorato

SW24.W

C(X)	Timer (TIM) Il comando timer: - quando chiuso comanda una apertura e mantiene il cancello aperto fintanto che il contatto resta chiuso - al rilascio del contatto comanda una chiusura	5	
	Timer pedonale (TIMP) Esegue la stessa funzione del comando timer, ma su quota pedonale	6	
	Ingresso di sicurezza S1/S2/S3/S4		
	Non attiva	OFF (S3 S4)	
	Fotocellula in chiusura (PHC) La fotocellula in chiusura: - a cancello fermo permette l'apertura - in apertura non interviene - a cancello aperto non permette la chiusura e al rilascio azzerà il tempo di pausa - in chiusura comanda una riapertura immediata	1 (S1)	
	Fotocellula (PH) La fotocellula: - a cancello fermo non permette l'apertura - durante l'apertura arresta il movimento e al rilascio prosegue l'apertura - a cancello aperto non permette la chiusura e al rilascio azzerà il tempo di pausa - in chiusura arresta il movimento e al rilascio comanda una riapertura	2 (S2)	
	Fotocellula in apertura (PHO) La fotocellula in apertura: - a cancello fermo permette l'apertura - in apertura richiude completamente - a cancello aperto permette la chiusura e non azzerà il tempo di pausa - in chiusura non interviene	3	
	Bordo sensibile a contatto pulito NC (BAR) - a cancello fermo non permette l'apertura - in apertura disimpegna - a cancello aperto non permette la chiusura e al rilascio azzerà il tempo di pausa - in chiusura disimpegna	4	
	S(X)	Bordo sensibile bilanciato 8,2 KΩ (8K2) Stesso comportamento del bordo sensibile NC	5
		Stop (STP) - arresta il cancello Interrompe la chiusura automatica come da impostazione logica arresto da stop (L12)	6
Fotocellula in chiusura verificata (PHCT) Come fotocellula in chiusura, ma con verifica		7	
Fotocellula verificata (PHT) Come fotocellula, ma con verifica		8	
Fotocellula in apertura verificata (PHOT) Come fotocellula in apertura, ma con verifica		9	
Bordo sensibile NC verificato (BART) Come bordo sensibile NC KΩ, ma con verifica		10	
Bordo sensibile bilanciato 8,2 KΩ verificato (8K2T) Come bordo sensibile 8,2 KΩ, ma con verifica		11	
Impostazione delle logiche della centrale			
Sotto menu		Descrizione	Valori (default)
LGC		L1	Chiusura automatica
	Chiusura automatica non attiva		OFF
	Chiusura automatica attiva		ON
	L2	Tempo di pausa	(30)
		1 s (tempo minimo)	1
	L3	180 s (tempo massimo)	180
		Tempo di pausa pedonale	(20)
		1 s (tempo minimo)	1
		180 s (tempo massimo)	180
	L4	Stato all'accensione	(OP)
Cancello in posizione chiusa: Il primo comando passo-passo apre il cancello.		CL	
Cancello in posizione aperta: Il primo comando passo-passo chiude il cancello. Se la chiusura automatica è attiva, trascorso il tempo di pausa, chiude il cancello		OP	
Condominiale		(OFF)	
Funzione condominiale non attiva		OFF	
L5	Non esegue chiusura e arresto in apertura	1	
	Non esegue chiusura e arresto in apertura e pausa	2	
	Non esegue chiusura e arresto in apertura, pausa e chiusura	3	

SW24.W

LGC	L6	Chiusura rapida	(OFF)
		Funzione chiusura rapida non attiva	OFF
		Chiusura rapida in modalità cancello: La centrale comincia a contare il tempo di sgombero (L7) a partire dal rilascio della fotocellula in chiusura, all'esaurimento del tempo di sgombero richiude.	1
		Chiusura rapida in modalità barriera: La centrale comincia a contare il tempo di sgombero (L7) dal rilascio della fotocellula in chiusura, esaurito il tempo di sgombero richiude. Se la fotocellula in chiusura è nuovamente impegnata, comanda un arresto. Al successivo rilascio prosegue la chiusura. La fotocellula in chiusura torna a funzionare normalmente dopo una chiusura completa.	2
	L7	Tempo di sgombero (regolabile a intervalli di 1 s)	(2)
		Tempo dopo il quale il cancello richiude se la chiusura rapida (L6) è attiva	
		Tempo di sgombero minimo	1
		Tempo di sgombero massimo	10
	L8	Prelampeggio	(OFF)
		Tempo di lampeggio del lampeggiante prima di iniziare il movimento del cancello	
		Prelampeggio disattivato	OFF
		3 s di prelampeggio	3
		4 s di prelampeggio	4
	L9	Uomo presente	(OFF)
		Funzione uomo presente non attiva	OFF
		Comando passo passo disattivato, radiocomandi non funzionanti. La centrale accetta i soli comandi apri e chiudi	1
		Uomo presente di emergenza. In condizioni normali funzionamento standard, a sicurezze impegnate funziona come uomo presente.	2
	L10	Passo-passo	(4)
		Funzionamento del comando passo-passo a 2 passi: apri, chiudi, apri...	2
		Funzionamento del comando passo-passo a 3 passi: apri, stop, chiudi, apri...	3
		Funzionamento del comando passo-passo a 4 passi: apri, stop, chiudi, stop, apri...	4

LGC	L11	Arresto da passo passo	(ON)
		Chiusura automatica disattivata quando è eseguito un arresto da passo passo	OFF
		Chiusura automatica non disattivata quando è eseguito un arresto da passo passo	ON
	L12	Arresto da stop	(ON)
		Chiusura automatica disattivata quando è eseguito un arresto da stop	OFF
		Chiusura automatica non disattivata quando è eseguito un arresto da stop	ON
	L13	Colpo d'ariete	(OFF)
		Effettua un breve movimento nella direzione opposta a quella di marcia, per facilitare il rilascio dell'elettroserratura.	
		Colpo d'ariete non attivo	
		Attivo a cancello chiuso	
	L14	Funzionamento in batteria	(1)
		Funzionamento normale	1
		Funzionamento normale con lampeggiante disabilitato	2
		Dopo un comando di riapertura rimane aperto	3
		All'interruzione dell'alimentazione principale, apre e rimane aperto	4
	L15	Risparmio energetico	(OFF)
		Funzionamento normale	OFF
		Funzione risparmio energetico attiva. A cancello chiuso spegne l'alimentazione accessori su uscite 1 e 2. Le uscite sono alimentate nuovamente all'esecuzione di un comando.	1
	L16	Segnalazione cancello rimasto aperto	(30)
		Numero di minuti dopo i quali, a cancello parzialmente o totalmente aperto, a prescindere dal tempo di pausa impostato, viene inviata una segnalazione di allarme (su display e uscita configurata come OAB)	
		Segnalazione disabilitata	
		Intervallo minimo	
		Intervallo massimo	

SW24.W

Gestione dei radiocomandi		
Sotto menu	Descrizione	Msg display
PP	Memorizzazione di un tasto come passo-passo	
	Attesa codice	0000
	Memorizzazione del radiocomando n. 1 come passo-passo	1001
	Memorizzazione del radiocomando n. 55 come passo-passo	1055
OPEN	Memorizzazione di un tasto come apri	
	Attesa codice	0000
	Memorizzazione del radiocomando n. 1 come apri	2001
	Memorizzazione del radiocomando n. 55 come apri	2055
PED	Memorizzazione di un tasto come pedonale	
	Attesa codice	0000
	Memorizzazione del radiocomando n. 1 come pedonale	3001
	Memorizzazione del radiocomando n. 55 come pedonale	3055
RAU	Memorizzazione di un tasto come attivazione Uscita Radio Ausiliaria	
	Attesa codice	0000
	Memorizzazione del radiocomando n. 1 come Uscita Radio Ausiliaria	4001
	Memorizzazione del radiocomando n. 55 come Uscita Radio Ausiliaria	4055
CLS	Memorizzazione di un tasto come chiudi	
	Attesa codice	0000
	Memorizzazione del radiocomando n. 1 come chiudi	5001
	Memorizzazione del radiocomando n. 55 come chiudi	5055
STP	Memorizzazione di un tasto come arresto	
	Attesa codice	0000
	Memorizzazione del radiocomando n. 1 come arresto	6001
	Memorizzazione del radiocomando n. 55 come arresto	6055
LCO	Memorizzazione di un tasto come attivazione Luce di Cortesia	
	Attesa codice	0000
	Memorizzazione del radiocomando n. 1 come Luce di Cortesia	7001
	Memorizzazione del radiocomando n. 55 come Luce di Cortesia	7055

CTRL	Controllo posizione in memoria del radiocomando	
	Attesa codice	0000
	Tasto del radiocomando n. 1 memorizzato come chiudi	5001
	Tasto del radiocomando n. 99 memorizzato come Luce di Cortesia	7099
	Tasto del radiocomando n. 30 non in memoria	-030
RE	Radiocomando non in memoria	----
	Programmazione remota dei radiocomandi (default = 1)	
	Programmazione remota dei radiocomandi non attiva	OFF
	Programmazione remota dei radiocomandi attiva:	
	permette di programmare dei radiocomandi a partire da un radio comando già in memoria seguendo la seguente procedura:	
RAD	- premere contemporaneamente i tasti 1 e 2 del radiocomando già in memoria	1
	- premere il tasto del radiocomando già in memoria da copiare sul nuovo radiocomando	
	- premere il tasto del nuovo radiocomando su cui copiare il tasto appena premuto del radiocomando già in memoria	
	Nota: il tasto del nuovo radiocomando appena memorizzato eredita la funzione assegnata al tasto del radiocomando già in memoria	
ERSA	Cancellazione totale della memoria della ricevente	
	Premere OK per 5 s	
	Segnalazione a display della cancellazione della memoria della ricevente	0000
ERS1	Cancellazione del singolo radiocomando a partire dalla sua posizione in memoria	
	Usare i tasti ▲ ▼ per selezionare il numero del radiocomando da cancellare	X
	Premere OK per confermare	
ERSR	Cancellazione del singolo radiocomando dal codice del radiocomando	
	Attesa codice	0000
	Cancellazione radiocomando	

SW24.W

	Diagnostica e reportistica		
	Sotto menu	Descrizione	Msg display
ALM	Lettura storico allarmi		
	Ultimo allarme		0
	Allarme più vecchio		10
ALMA	Segnalazione errori (default = 1)		
	Solo su display		1
	Su display e uscita manutenzione		2
MNPC	Lettura numero di manovre dall'ultima manutenzione		
	Prime 3 cifre del numero di manovre dall'ultima manutenzione		23
	Ultime 3 cifre del numero di manovre dall'ultima manutenzione		256
	Nel caso sopra descritto il cancello ha eseguito 23.256 manovre dall'ultima manutenzione		
MNPS	Numero di manovre dall'ultima manutenzione		
	Numero di manovre che generano una segnalazione di manutenzione (in migliaia di manovre) (default = OFF)		
	Segnalazione di manutenzione non attiva		OFF
	1.000 manovre (intervallo minimo)		1
MNPA	300.000 manovre (intervallo massimo)		300
	Segnalazione manutenzione (default = 1)		
	Segnalazione solo su display		1
	Segnalazione su display e uscita manutenzione (MAN)		2
	Segnalazione su display e lampeggiante (lampeggio rapido a fine manovra)		3
	Segnalazione su display, lampeggiante (lampeggio rapido a fine manovra) e uscita manutenzione (MAN)		4
MNPE	Azzeramento contatore manovre dall'ultima manutenzione		
	Attesa pressione OK per 5 s per riportare il contatore a 0		0000
MNTC	Contatore manovre totali		
	Prime 4 cifre del numero di manovre dall'ultima manutenzione		12
	Ultime 4 cifre del numero di manovre dall'ultima manutenzione		5874
LIFE	Nel caso sopra descritto il cancello ha eseguito 125.874 manovre totali		
	Contatore vita (giorni di attività della centrale)		
	Lettura numero dei giorni di attività della centrale		584
Nel caso sopra descritto la centrale è stata attiva per 584 giorni			

STAT	PONC	Contatore numero di accensioni centrale	
		Lettura numero di accensioni della centrale	2547
	Nell'esempio sopra riportato la centrale è stata riavviata 2547 volte (potrebbe indicare una rete di alimentazione elettrica di scarsa qualità, soggetta a frequenti interruzioni di tensione)		
	PONE	Azzeramento contatore numero di accensioni centrale	
		Attesa pressione OK per 5 s per riportare il contatore a 0	0000
		Contatore numero di autoreset	
		Lettura numero di autoreset della centrale	1123
	RSTC	Un autoreset è un reset del micro da parte della centrale per questioni di sicurezza. Tipicamente la centrale va in autoreset quando è stata raggiunta la soglia minima di tensione micro. Un numero eccessivo di autoreset potrebbe indicare una rete di alimentazione elettrica di scarsa qualità, soggetta a forti fluttuazioni di tensione.	
	RSTE	Azzeramento contatore numero di autoreset	
		Attesa pressione OK per 5 s per riportare il contatore a 0	0000
	TL	Visualizzazione e impostazione telefono installatore	
		Con una breve pressione di OK, visualizza il numero memorizzato (usare i tasti ▲▼ per scorrere)	
		Prime 4 cifre del numero installatore	3334
		Successive 4 cifre del numero installatore	2548
		Ultime 2 cifre del numero installatore	32
Nell'esempio sopra riportato il numero di telefono dell'installatore è: 333 4254832			
Con una pressione di OK di 5 s, entra in modalità di modifica del numero. Usare i tasti ▲▼ per cambiare valore, usare OK per confermare la cifra			
INF	Visualizzazione info centrale		
	Nome centrale	SL24.W	
	Versione firmware della centrale	1.13	
EXP	Moduli di connessione		
	Sotto menu	Descrizione	Valori (default)
	CNX1	Modulo di connessione su connettore CNX1	(1)
Nessun modulo connesso		OFF	
	Connesso modulo Wi-Fi EMC.W	1	

SW24.W

Ripristino valori di fabbrica e caricamento da scheda di memoria		
Sotto menu	Descrizione	Msg display
LOAD	DEF	
	Caricamento dei valori di fabbrica	
	Attesa pressione OK per 5 s per caricare i valori di default.	0000
	Nota: Il caricamento dei valori di fabbrica richiede la riesecuzione della taratura della corsa, a display compare LRNT lampeggiante fino a che la taratura (rapida o avanzata) non viene eseguita.	
MEM	Caricamento della programmazione da scheda di memoria	
	Attesa pressione OK per 5 s per caricare i valori da scheda di memoria.	0000
	Caricamento da scheda di memoria eseguito con successo.	DONE
	Errore caricamento da scheda di memoria (es. scheda non presente).	EMEM
PASS	Impostazione livello di protezione della centrale (default = OFF)	
	OFF	Nessuna protezione
	1	Protezione dei menu MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD
	2	Protezione del menu RAD
	3	Protezione della connessione IP (non è possibile connettersi alla centrale mediante smartphone)
	4	Protezione dei menu MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD e della connessione IP
	5	Protezione dei menu RAD e della connessione IP
	6	Protezione completa della centrale
	7	Protezione di tutti i menu della centrale, connessione IP disponibile

Nota:

La centrale richiede di inserire la password ogni volta che si cerca di accedere a un menu protetto. In caso di inserimento password errata, non permette di accedere al menu.

SW24.W**Lista delle segnalazioni a display**

Segnalazione	Descrizione
C1	Contatto chiuso su ingresso comando C1
C2	Contatto chiuso su ingresso comando C2
C3	Contatto chiuso su ingresso comando C3
C4	Contatto chiuso su ingresso comando C4
S1	Contatto aperto su ingresso sicurezza S1
S2	Contatto aperto su ingresso sicurezza S2
S3	Contatto aperto su ingresso sicurezza S3
S4	Contatto aperto su ingresso sicurezza S4
FO1	Raggiunta posizione di finecorsa di apertura motore 1
FC1	Raggiunta posizione di finecorsa di chiusura motore 1
FO2	Raggiunta posizione di finecorsa di apertura motore 2
FC2	Raggiunta posizione di finecorsa di chiusura motore 2
OB1	Rilevato ostacolo motore 1
OB2	Rilevato ostacolo motore 2
AF1	Motore in intervallo riduzione forza di accostamento battuta
AF2	Motore 2 in intervallo riduzione forza di accostamento battuta
MSO1	Raggiunto arresto meccanico in apertura motore 1
MSC1	Raggiunto arresto meccanico in chiusura motore 1
MSO2	Raggiunto arresto meccanico in apertura motore 2
MSC2	Raggiunto arresto meccanico in chiusura motore 2
BATT	Funzionamento a batteria. Quando è visualizzato questo messaggio segue una visualizzazione della tensione di funzionamento delle batterie, ad es. 24.5V
BT-	Batteria quasi scarica (segnalazione solo a cancello fermo)
BT--	Batteria totalmente scarica (segnalazione solo a cancello fermo)
RX	Ricevuto comando radio da radiocomando memorizzato o da App
NX	Ricevuto comando radio da tasto di radiocomando non memorizzato
RD	Decodifica Rolling/fixed code non attiva
OAB	Cancello rimasto aperto
AT	Cancello in fase di autotaratura

Lista degli allarmi

Allarme	Descrizione
XXX	Reset scheda
MNP	Allarme raggiunto intervallo manovre dall'ultima manutenzione
F0	Errore motore non selezionato
F1	Errore cavi motore 1 invertiti
F2	Errore cavi motore 2 invertiti
F3	Errore finecorsa invertiti
F4	Allarme finecorsa entrambi aperti
F5	Errore malfunzionamento finecorsa apertura motore 1
F6	Errore malfunzionamento finecorsa chiusura motore 1
F7	Errore malfunzionamento finecorsa apertura motore 2
F8	Errore malfunzionamento finecorsa chiusura motore 2
F9	Errore comunicazione con scheda espansione
F10	Allarme errore motore 1 non collegato
F11	Allarme errore motore 2 non collegato
F12	Allarme errore encoder motore 1
F13	Allarme errore encoder motore 2
F14	Sottotensione micro (controllare alimentazione e uscite)
F15	Test sicurezza 1 fallito
F16	Test sicurezza 2 fallito
F17	Test sicurezza 3 fallito
F18	Test sicurezza 4 fallito
F19	Allarme timeout/lunghezza manovra motore 1
F20	Allarme timeout/lunghezza manovra motore 2
F21	Allarme corto mosfet motore 1
F22	Allarme corto mosfet motore 2
F23	Allarme rotore bloccato motore 1
F24	Allarme rotore bloccato motore 2
F25	Allarme sovrapposizione ante in chiusura
F26	Allarme 5° ostacolo in chiusura
F27	Allarme sovraccorrente motore 1
F28	Allarme sovraccorrente motore 2
F29	Allarme memoria radio piena
F30	Allarme memoria radio difettosa
F31	Allarme corto lampeggiante
F32	Allarme corto spia cancello aperto
F33	Allarme scheda memoria assente
F34	Allarme checksum FW
F36	Allarme temperatura scheda

Aggiornamento Firmware:

La centrale è dotata di una porta USB che permette di aggiornare il Firmware della centrale stessa o del modulo di comunicazione Wi-Fi EMC.W

Attenzione:

Se non eseguita correttamente, la procedura di aggiornamento firmware può danneggiare la centrale o il modulo di comunicazione Wi-Fi, assicurarsi di non interrompere l'alimentazione di rete durante l'aggiornamento.

Per eseguire l'aggiornamento Firmware consultare le istruzioni fornite con il Firmware stesso

SW24.W

Comportamento della centrale al caricamento di impostazioni:

Si descrive nella tabella sottostante il comportamento della centrale al caricamento massivo delle impostazioni relativamente ai seguenti dati:

- 1 - Contatori fissi non resettabili
- 2 - Contatori resettabili dall'installatore
- 3 - Parametri motore (Menu centrale sezione MOT)
- 4 - Dati di corsa del cancello (es. lunghezza anta, curva di corrente...)
- 5 - Impostazioni dell'installatore (menu centrale sezioni TRV, OUT, IN, LGC)
- 6 - Password (menu centrale sezione PASS)
- 7 - Radiocomandi

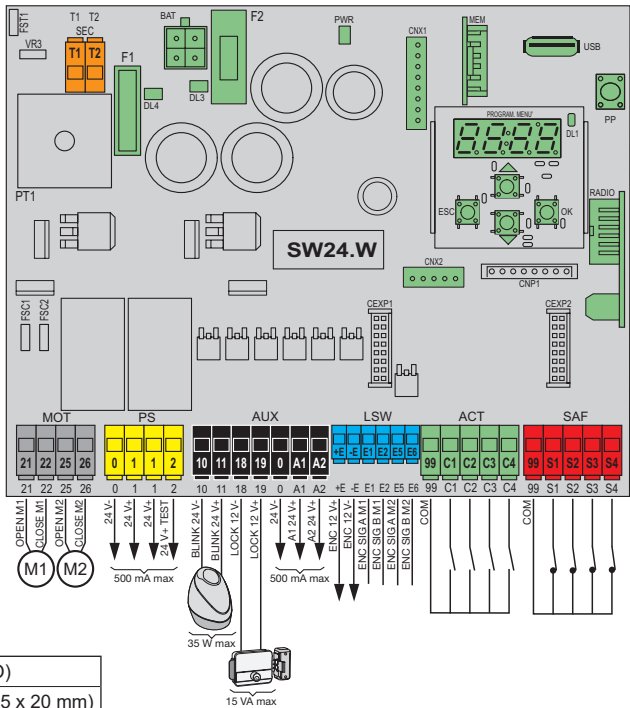
ERSA (cancellazione memoria rice- vente)	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	
	Param. motore	
	Dati corsa	
	Impostazioni	
	Password	
Ripristino/Im- portazione dati ricevente da App By-gate Pro	Radiocomandi	Cancellazione com- pleta
	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	
	Param. motore	
	Dati corsa	
	Impostazioni	
	Password	
	Radiocomandi	Importazione dati da App

Azione	Dato	Comportamento della centrale
RESET (riavvio centrale)	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	
	Param. motore	
	Dati corsa	
	Impostazioni	
	Password	
	Radiocomandi	
Aggiornamento Firmware	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	
	Param. motore	
	Dati corsa	
	Impostazioni	
	Password	
LOAD MEM (caricamento da scheda di memoria)	Radiocomandi	Nessuna variazione
	Contatori fissi	
	Contatori resett.	Importazione dati da MEM.W
	Param. motore	
	Dati corsa	Autotaratura prima manovra
	Impostazioni	Importazione dati da MEM.W
	Password	
Ripristino/Im- portazione dati centrale da App By-gate Pro	Radiocomandi	Nessuna variazione
	Contatori fissi	
	Contatori resett.	Importazione dati da App
	Param. motore	
	Dati corsa	Autotaratura prima manovra
	Impostazioni	Importazione dati da App
	Password	Nessuna variazione
LOAD DEF (caricamento valori di fabbrica)	Radiocomandi	
	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	
	Param. motore	Nuova taratura LRNE o LRNA
	Dati corsa	
	Impostazioni	Riporta a DEFAULT
	Password	
	Radiocomandi	Nessuna variazione

SW24.W

Description

Control unit with display and built-in 433 MHz radio receiver for 24 V swing automation systems. Ready for WiFi communication via Smartphone and Tablet using the EMC.W communication module



F1	15 A (ATO)
F2	F 3.15 A (5 x 20 mm)

AUX

A1	OFF		
	1	SCA	Default
	2	RAU	
	3	LCO	
	4	LZO	
	5	OAB	
A2	OFF		
	1	SCA	
	2	RAU	Default
	3	LCO	
	4	LZO	
	5	OAB	
	6	MAN	
	7	INB	
	8	INP	

ACT

CX	1	PP	Default C1
	2	PED	Default C2
	3	OPEN	Default C3
	4	CLS	Default C4
	5	TIM	
	6	TIMP	

SAF

SX	OFF		Default S3/S4
	1	PHC	Default S1
	2	PH	Default S2
	3	PHO	
	4	BAR	
	5	8K2	
	6	STP	
	7	PHCT	
	8	PHT	
	9	PHOT	
	10	BART	
	11	8K2T	

SW24.W**Controllable actuators**

Ref.	Description
EAM2	EKKO 300D linear operator 24 V 3 m 300 kg
EAM3	EKKO 400D linear operator 24 V 4 m 250 kg
EIM1	HIDDDY 200D underground operator 24 V 2 m 200 kg
EIM2.24	HIDDDY 350D underground operator 24 V 3,5 m 200 kg

Terminal block functions

Block	Terminal	Description	Nominal data
SEC	T1	Secondary transformer	24 Vac
	T2		
MOT	21	Opening motor 1	24 Vdc
	22	Closing motor 1	80W
	25	Opening motor 2	24 Vdc
	26	Closing motor 2	80W
PS	0	Accessory power supply negative	24 Vdc 500 mA
	1	Accessory power supply positive	
	2	Accessories positive checked	
AUX	10	Flashing light negative	24 V DC
	11	Flashing light positive	35 W
	18	Electrical lock negative	12 Vdc
	19	Electrical lock positive	15 VA
	0	Accessories negative	500 mA
	A1	Configurable auxiliary output 1	
	A2	Configurable auxiliary output 2	
LSW	+E	Encoder power supply positive	12 Vdc
	-E	Encoder power supply negative	
	E1	Motor 1 encoder signal A	
	E2	Motor 1 encoder signal B	
	E5	Motor 2 encoder signal A	
	E6	Motor 2 encoder signal B	
ACT	99	Common inputs	NO
	C1	Configurable control 1	
	C2	Configurable control 2	
	C3	Configurable control 3	
	C4	Configurable control 4	
SAF	99	Common inputs	NC
	S1	Configurable safety device 1	
	S2	Configurable safety device 2	
	S3	Configurable safety device 3	
	S4	Configurable safety device 4	

Using the display

The control panel settings are shown on the display and can be edited using the menu navigation buttons as shown in the following table:

Buttons	Function	Pressing duration
OK	Switching on the display Sub-menu entry Confirm value change	Instantaneous
▲	Scroll up Increase parameter value	Instantaneous
▼	Scroll down Reduce parameter value	Instantaneous
ESC	Exit the menu Cancel value change and return to menu Switching off the display	Instantaneous
▲+▼	Resetting the card	3 s
▲+OK	Opening control	1 s
▼+OK	Closing control	1 s
ESC+OK	Display test (switches on each segment of the display and points individually in sequence)	3 s
ESC+OK	When the board is switched on the Firmware updating mode starts	3 s
PP	Step-step control	Instantaneous

Menu

The control panel programming is organised into menus and sub-menus used to access and edit the parameters and logics of the control panel. The control panel is equipped with the following first-level menus:

Menu	Description
MOT	Motor parameters setup
LRNT	Travel calibration procedure run menu
TRV	Travel parameter settings menu
OUT	Auxiliary output configuration menu
IN	Input configuration menu
LGC	Operating logic settings menu
RAD	Remote control management menu
STAT	Diagnostic and reporting menu
EXP	Expansion board management menu
LOAD	Default value restore menu
PASS	Protection level settings menu

SW24.W

All sub-menus are described in the following table:

Motor parameters		
Sub menu	Description	Values (default)
O1	Type of actuator used  Warning! If set to OFF the board performs no command !	(OFF)
	Not set	OFF
	Ekko 300/400D (EAM2/EAM3)	1
	Hiddy 200D (EIM1)	2
	Hiddy 350D (EIM2.24)	3
O2	Type of position control Automatically set with the choice of actuator. You are advised not to change the setting given by the type of actuator.	(3)
	Virtual encoder: the control panel calculates the gate position using the electric motor operating parameters	2
	Encoder EAM2, EAM3, EIM1	3
O3	Type of limit switch on opening Automatically set with the choice of actuator. You are advised not to change the setting given by the type of actuator.	(OFF)
	No limit switch on opening: the electric motor stops at the end of the working time	OFF
	Stop limit switch on opening: the limit switch stops the motor	1
	Limit switch in proximity opening: the limit switch allows the manoeuvre to continue at the approach speed set until it detects the mechanical stop	2
O4	Type of limit switch on closing Automatically set with the choice of actuator. You are advised not to change the setting given by the type of actuator.	(OFF)
	No limit switch on closing: the electric motor stops at the end of the working time	OFF
	Stop limit switch on closing: the limit switch stops the motor	1
	Limit switch in proximity closing: the limit switch allows the manoeuvre to continue at the approach speed set until it detects the mechanical stop	2

Note:

O2, O3, O4 are automatically set with the choice of actuator. You are advised not to change the setting given by the type of actuator.

Motor travel calibration procedure**Rapid travel calibration.**

The calibration is done fully automatically and sets:

- The slowdown in opening at 20% of the total travel
- The slowdown in closing at 20% of the total travel
- Offset in opening at 3 s and in closing at 6 s
- Pedestrian position at 30% leaf 1

Button	Msg on display	Phase description
-	PP	Wait for start of calibration procedure
PP	CL 2	When button pressed: motor 2 closing and search for closing stop
-	CL 1	Motor 1 closing and search for closing stop
-	OP 1	Motor 1 opening travel measurement and search for stop
-	OP 2	Motor 2 opening travel measurement and search for stop
-	CL 2	Motor 2 closing travel measurement
-	CL 1	Motor 1 closing travel measurement
-	OPC1	Motor 1 opening current curve reading
-	OPC2	Motor 2 opening current curve reading
-	CLC2	Motor 2 closing current curve reading
-	CLC1	Motor 1 closing current curve reading
-	END	End of procedure

Advanced travel calibration.

The calibration allows the installer to choose:

- Slowdown position in opening and closing
- Offset for opening and closing
- Pedestrian opening position leaf 1

Button	Msg on display	Phase description
-	PP	Wait for start of calibration procedure
PP	CL 2	When button pressed: motor 2 starts closing and searches for closing stop
-	CL 1	Motor 1 starts closing and searches for closing stop
PP	OP 1	Start opening motor 1 When button pressed: slowdown start position on opening setting
PP	OP 1	When button pressed end of travel position setting or continuation to the stop

SW24.W

LRNT	LRNA	PP	OP 2	Start opening motor 2 When button pressed: slowdown start position on opening setting
		PP	OP 2	When button pressed end of travel position setting or continuation to the stop
		PP	CL 2	Start closing motor 2 When button pressed: slowdown start position on closing setting
		-	CL 2	Continuation of motor 2 closing at slowdown speed up to stop
		PP	CL 1	Start closing motor 1 When button pressed: slowdown start position on closing setting
		-	CL 1	Continuation of motor 1 closing at slowdown speed up to stop
			OPED	Start pedestrian opening. When button pressed: pedestrian opening position setting
		-	CPED	Leaf closing from pedestrian opening position
		PP	DLOP	Start opening. When the offset time setting in opening button is pressed, motor 2 starts
		PP	DLCL	Start closing. When the offset time setting in closing button is pressed, motor 1 starts
		-	END	End of procedure

Self-calibration:

If the gate travel parameter is changed, there is no need for the installer to run new calibrations, however, when changing the travel parameters, the control panel needs to learn the current curve again, thus disabling the obstacle detection only during the self-calibration manoeuvre.

Self-calibration is appropriately signalled:

- on the control panel display by the code AT
- by the light flashing at twice the normal frequency

The events generating self-calibration are:

- change in parameters: T24, T25, T26, T27, T28, T29, T30, T31, T32, T33, T34, T35, T40, T41
- loading of settings from a MEM.W memory card
- reset/import of settings from the Wi-Gate app

TRV	Gate travel parameters		
	S u b menu	Description	Values (default)
	T1	Motor 1 force (%).	(50)
		Sets the value of the force given to the motor to push the leaf	
		Minimum force	1
		Maximum force	100

TRV	T2	Motor 2 force (%).	(50)
		Sets the value of the force given to the motor to push the leaf	
		Minimum force	1
	T3	Maximum force	100
		First leaf to move	(M1)
		Motor 1	M1
	T4	Motor 2	M2
		Direction.	(1)
		Sets the motor direction	
		Standard (a linear motor closes the gate with pistons extended)	1
	T6	Inverse (a linear motor closes the gate with pistons retracted)	2
		Note:	
		Inverts both motors. If only one motor has an incorrect direction, invert the power supply wires on the motor with the incorrect direction.	
		Number of motors	(2)
	T7	Single-leaf gate	1
		2 leaf gate	2
		Choice of intervention method for obstacle detection	(1)
		Overcurrent or leaf stopped:	
	T10	the obstacle is detected when the current threshold or the encoder slowdown threshold is exceeded	1
		Leaf stopped: the obstacle is detected only when the leaf slows down excessively	2
		Overcurrent: the obstacle is detected when the current threshold is exceeded	3
		Overcurrent and leaf stopped: the obstacle is detected when the current threshold and the encoder slowdown threshold are exceeded at the same time	4
	T11	Obstacle detection time motor 1	(20)
		Time after which the current threshold or the encoder threshold trigger the obstacle detection for motor 1 (adjustable at intervals of 100 ms)	
		100 ms (minimum time)	10
	T12	600 ms (maximum time)	60
		Obstacle detection time motor 2	(20)
		Time after which the current threshold or the encoder threshold trigger the obstacle detection for motor 2 (adjustable at intervals of 100 ms)	
		100 ms (minimum time)	10
	T12	600 ms (maximum time)	60
		Polling time	(2.0)
		Time during which the motor pushes with maximum force to move the leaf (adjustable at intervals of 0.5 s)	
		0.5 s (minimum time)	0.5
		5.0 s (maximum time)	5.0

SW24.W

TRV	T13	Pedestrian opening position (% of total opening travel of first leaf)	(30)
		Minimum space	10
		Maximum space	100
	T14	Disengagement space on obstacle (inversion distance following the detection of an obstacle)	(5)
		Not disengaged, stops only	OFF
		Minimum inversion	1
		Maximum inversion	10
	T15	Stop approach force reduction distance motor 1	(OFF)
		Force reduction off	OFF
		Minimum force reduction distance	10
		Maximum force reduction distance	100
	T16	Stop approach force reduction distance motor 2	(OFF)
		Force reduction off	OFF
		Minimum force reduction distance	10
		Maximum force reduction distance	100
	Note: T15 and T16 indicate the distance from the mechanical stop starting from which the motor force is reduced by half (used to adjust the impact of the leaf on the mechanical stop). This happens only when the control panel works with encoder and proximity limit switch or without limit switch.		
	T17	Easy release Disengagement time after manoeuvre to reduce the motor pressure on the mechanical stop (adjustable at intervals of 100 ms) Caution: Leave this parameter in OFF when there is an electrical lock.	(OFF)
		No disengagement	OFF
		100 ms (minimum disengaging)	10
		500 ms (maximum disengaging)	50
	T18	Offset time in opening	(3)
		No offset	0
	T19	Offset time in closing	(6)
		No offset	0
	T24	Normal speed when opening motor 1	(90)
		minimum speed	1
		maximum speed	100
	T25	Normal speed when opening motor 2	(90)
		minimum speed	1
		maximum speed	100
	T26	Normal speed when closing motor 1	(90)
		minimum speed	1
		maximum speed	100

TRV	T27	Normal speed when closing motor 2	(90)
		minimum speed	1
		maximum speed	100
	T28	Slowdown speed when opening motor 1	(30)
		minimum speed	1
		maximum speed	100
	T29	Slowdown speed when opening motor 2	(30)
		minimum speed	1
		maximum speed	100
	T30	Slowdown speed when closing motor 1	(30)
		minimum speed	1
		maximum speed	100
	T31	Slowdown speed when closing motor 2	(30)
		minimum speed	1
		maximum speed	100
	T32	Slowdown distance when opening motor 1	(20)
		No slowdown	0
		Slowdown for the whole distance	100
	T33	Slowdown distance when opening motor 2	(20)
		No slowdown	0
		Slowdown for the whole distance	100
	T34	Slowdown distance when closing motor 1	(20)
		No slowdown	0
		Slowdown for the whole distance	100
	T35	Slowdown distance when closing motor 2	(20)
		No slowdown	0
		Slowdown for the whole distance	100
	Note: T32, T33, T34, T35 represent the % of travel or total work time done at slowdown speed		
	T36	Acceleration time when opening motor 1	(0.5)
		Maximum acceleration (0 s to reach normal speed)	0
		Minimum acceleration (2.0 s to reach normal speed)	2.0
	T37	Acceleration time when opening motor 2	(0.5)
		Maximum acceleration (0 s to reach normal speed)	0
		Minimum acceleration (2.0 s to reach normal speed)	2.0
	T38	Acceleration time when closing motor 1	(0.5)
		Maximum acceleration (0 s to reach normal speed)	0
		Minimum acceleration (2.0 s to reach normal speed)	2.0

SW24.W

TRV	T39	Acceleration time when closing motor 2	(0.5)
		Maximum acceleration (0 s to reach normal speed)	0
		Minimum acceleration (2.0 s to reach normal speed)	2.0
	Note: T36, T37, T38, T39 are the times during which the motor accelerates to reach the normal opening speed (adjustable at intervals of 0.1 s)		
	T40	Deceleration ramp motor 1	(30)
		Steep ramp (maximum deceleration)	0
		Low ramp (minimum deceleration)	100
	T41	Deceleration ramp motor 2	(30)
		Steep ramp (maximum deceleration)	0
		Low ramp (minimum deceleration)	100
	Note: T40 and T41 are the deceleration ramp between normal motor speed and slowdown speed.		
OUT	Auxiliary output configuration		
	Sub menu	Description	Values (default)
	19	Electric lock	(1)
		Output off	OFF
		Electrical solenoid lock	1
		Electrical drop lock	2
		Electrical magnetic lock (suction) on in closing	3
		Electrical magnetic lock (suction) on in opening and closing	4
	19T	Electrical solenoid lock excitation time	(1.2)
		(adjustable at intervals of 0.1 s)	
		0.5 s (minimum time)	0.5
		5.0 s (maximum time)	5.0
	A1	Terminal A1 output type	(1)
		Output off	OFF
		Gate open warning light (SCA)	
		Operation as per SCA parameter setting	1
		Auxiliary Radio output (RAU)	
		Operation as per RAU parameter setting	2
		Courtesy light (LCO)	
		On during leaf movement and for the amount of time after the leaf stopping set in parameter LCO	3
		Zone light (LZO)	
		On during leaf movement	4
		Gate left open (OAB)	
		On if the gate remains open for a time longer than that defined by the open gate alarm logic (L16)	5
		Maintenance (MAN)	
		Output off when the number of maintenance signalling manoeuvres (MNPS) is reached in the diagnostics section	6

OUT	A2	Terminal A2 output type	(2)
		Output off	OFF
		Gate open warning light (SCA)	
		Operation as per SCA parameter setting	1
		Auxiliary Radio output (RAU)	
		Operation as per RAU parameter setting	2
		Courtesy light (LCO)	
		On during leaf movement and for the amount of time after the leaf stopping set in parameter LCO	3
		Zone light (LZO)	
		On during leaf movement	4
		Gate left open (OAB)	
		On if the gate remains open for a time longer than that defined by the open gate alarm logic (L16)	5
		Maintenance (MAN)	
		Output off when the number of maintenance signalling manoeuvres (MNPS) is reached in the diagnostics section	6
	RAU	Synchronization output, compass type interlock (INB)	
		Automatically configures input S4 as synchronization input without any choice by the user. The control panel consents to the gate opening only if the other gate is in the closed position.	7
		Synchronization output, compass type interlock (INP) with presence signal.	
		Automatically configures input S4 as synchronization input and S3 as presence input without any choice by the user. The control panel consents to the gate opening only if the other gate is in the closed position and the presence input is occupied.	8
		Auxiliary Radio Output Configuration	(1)
		Impulsive: the output is active for 1 s following the RAU command from the remote control	1
	RAUT	Timed: the output is active for the time set in the RAUT parameter following the RAU command from the remote control	2
		Bistable: the output works in Step-Step ON/OFF mode	3
		RAU output timing	(1)
		1 s (minimum time)	1
	LCO	600 s (maximum time)	600
		Courtesy light timer	(120)
		1 s (minimum time)	1
		300 s (maximum time)	300

SW24.W

OUT	SCA	SCA output operating mode	(1)
		Gate closed: off	1
		Gate open: on fixed	
		Gate closed: off	
		Gate moving: intermittent	2
		Gate open: on fixed	
		Indeterminate position: intermittent pause of 1 s every 5	
		Gate closed: off	3
		Gate opening slow intermittent	
		Gate open on fixed	
Gate closing intermittent			
Indeterminate position: intermittent pause of 1s every 5	4		
Gate stopped on fixed			
Gate moving off			
Gate closed off	5		
Gate moving on fixed			
Input configuration			
	Sub menu	Description	Values (default)
IN	C(X)	C1/C2/C3/C4 command input	
		Step-step (PP) The step-step control: - with the gate stopped and closed, opens the gate - in opening, stops or closes the gate according to the step-step logic setting (L10) - with the gate stopped after opening, closes the gate - in closing, stops or opens the gate according to the step-step logic setting (L10)-with the gate stopped after closing, opens the gate	1 (C1)
		Pedestrian (PED) Opens the gate to the pedestrian position It acts like a step-step if the command is given with the gate in a position beyond the pedestrian position	2 (C2)
		Open (OPEN) The open command: - with the gate stopped and closed, opens the gate - in opening is ignored - with the gate open, resets the pause time - with the gate stopped, opens the gate - in closing, opens the gate	3 (C3)

IN	C(X)	Close (CLS) The close command: - with the gate stopped and closed, is ignored - in opening, closes the gate - with the gate stopped, closes the gate - in closing is ignored	4 (C4)
		Timer (TIM) The timer command: - when closed, opens the gate and keeps it open as long as the contact remains closed - when the contact is released it closes the gate	
		Pedestrian Timer (TIMP) Has the same function as the timer command but on the pedestrian position	
			5
			6
		S1/S2/S3/S4 safety input	
		Off	OFF (S3 S4)
		Photocell closing (PHC) The closing photocell: - with the gate stopped, allows the gate to open - in opening does not intervene - with the gate open, does not allow it to close and when released will reset the pause time - in closing, reopens the gate immediately	1 (S1)
		Photocell (PH) The photocell: - with the gate stopped, does not allow the gate to open - during opening stops the movement and when released proceeds with opening - with the gate open, does not allow it to close and when released will reset the pause time - in closing stops the movement and when released reopens the gate	
		Opening photocell (PHO) The opening photocell: - with the gate stopped, allows the gate to open - in opening, recloses it completely - with the gate open, allows it to close and does not reset the pause time - in closing does not intervene	
			2 (S2)
			3

SW24.W

N	S(X)	Sensitive edge with NC clean contact (BAR) - with the gate stopped, does not allow the gate to open - in opening disengages - with the gate open, does not allow it to close and when released will reset the pause time - in closing disengages	4
		8.2 KΩ balanced sensitive edge (8K2) Same behaviour as the NC sensitive edge	5
		Stop (STP) - stops the gate Interrupts the automatic closing as per the logic stop setting from stop (L12)	6
		Photocell closing checked (PHC) As per closing photocell but with check	7
		Photocell checked (PHT) As per photocell but with check	8
		Photocell opening checked (PHC) As per opening photocell but with check	9
		NC sensitive edge checked (BART) As per KΩ NC sensitive edge but with check	10
		8.2 KΩ balanced sensitive edge checked (8K2T) As per 8.2 KΩ sensitive edge but with check	11
		Control panel logic settings	
		Sub menu Description Values (default)	
		L1 Automatic closing Automatic closing off Automatic closing on	 (ON) OFF ON
LGC	L2	Pause time 1 s (minimum time)	(30) 1
		180 s (maximum time)	180
		Pedestrian pause time 1 s (minimum time)	(20) 1
	L3	180 s (maximum time)	180
		State on power up	(OP)
		Gate in closed position: The first step-step command opens the gate.	CL
	L4	Gate in open position: The first step-step command closes the gate. If automatic closing is on, after the pause time the gate closes	OP

L5	L5	Apartment block Apartment block function off Does not close and stop in opening Does not close and stop in opening and pause Does not close and stop in opening, pause and closing	 (Off) OFF 1 2 3
		Rapid closing Rapid closing function off Rapid closing in gate mode: The control panel starts to count the clearance time (L7) from when the closing photocell is released, when the clearance time expires it closes again. Rapid closing in barrier mode: The control panel starts to count the clearance time (L7) from when the closing photocell is released, and when the clearance time expires it closes again. If the closing photocell is occupied again, it gives a stop command. When released again it continues with closing. The closing photocell returns to normal operating after complete closure.	 (Off) OFF 1 2
	L6	Clearance time (adjustable at intervals of 1 s) Time after which the gate closes again if the rapid closing (L6) is on Minimum clearance time Maximum clearance time	 (2) 1 10
		Pre-flash Flashing time of the flashing light before the gate starts to move Pre-flash disabled 3 s pre-flash 4 s pre-flash 5 s pre-flash	 (Off) OFF 3 4 5
	L8	Manned Manned function off Step-step command disabled, remote controls not working. The control panel accepts only open and close commands Emergency manned. In normal standard operating conditions, with the safety devices occupied it works as manned.	 (Off) OFF 1 2
		Step by step Step-step command operates in 2 steps: open, close, open... Step-step command operates in 3 steps: open, stop, close, open... Step-step command operates in 4 steps: open, stop, close, stop, open...	 (4) 2 3 4
	L9		
	L10		

SW24.W

LGC	L11	Stop from step-step	(ON)
		Automatic closing disabled when a stop command from step-step is given	OFF
	L12	Automatic closing not disabled when a stop command from step-step is given	ON
		Stop from stop	(ON)
	L12	Automatic closing disabled when a stop command from stop is given	OFF
		Automatic closing not disabled when a stop command from stop is given	ON
	L13	Hammering	(OFF)
		Moves briefly in the opposite direction to that of its travel to facilitate the release of the electrical lock	
		Hammering off	OFF
		On with gate closed	1
		On with gate closed and open	2
	L14	On with gate open	3
		Operation in battery	(1)
		Standard operation	1
		Normal operation with flashing light disabled	2
		After a re-open command it stays open	3
	L15	When the main power supply is cut off it opens and remains open	4
		Economy	(OFF)
		Standard operation	OFF
	L15	Economy operation on. With the gate closed, it switches off the accessory power supply on outputs 1 and 2. The outputs are powered again following a new command.	1
		Gate remained open indicator Number of minutes after which, with the gate partially or totally open, whatever the set pause time, an alarm signal is sent (on the display and output configured as OAB)	(30)
	L16	Indicator disabled	OFF
		Minimum interval	3
		Maximum interval	60

Input configuration		
Sub menu	Description	Msg display
PP	Saving a button as step-step	
	Waiting for code	0000
	Remote control 1 saved as step-step	1001
	Remote control 55 saved as step-step	1055
OPEN	Saving a button as open	
	Waiting for code	0000
	Remote control 1 saved as open	2001
	Remote control 55 saved as open	2055
PED	Saving a button as pedestrian	
	Waiting for code	0000
	Remote control 1 saved as pedestrian	3001
	Remote control 55 saved as pedestrian	3055
RAU	Saving a button as Auxiliary Radio Output activation	
	Waiting for code	0000
	Remote control 1 saved as Auxiliary Radio Output	4001
	Remote control 55 saved as Auxiliary Radio Output	4055
CLS	Saving a button as close	
	Waiting for code	0000
	Remote control 1 saved as close	5001
STP	Remote control 55 saved as close	5055
	Saving a button as stop	
	Waiting for code	0000
LCO	Remote control 1 saved as stop	6001
	Remote control 55 saved as stop	6055
	Saving a button as Courtesy light on	
CTRL	Waiting for code	0000
	Remote control 1 saved as Courtesy light on	7001
	Remote control 55 saved as Courtesy light on	7055
CTRL	Control of remote control memory position	
	Waiting for code	0000
	Remote control button 1 saved as close	5001
	Remote control button 99 saved as Courtesy light on	7099
	Remote control button 30 not in memory	-030
CTRL	Remote control not in memory	----

SW24.W

RAD	RE	Remote programming of remote controls (default = 1)	
		Remote programming of remote controls off	OFF
		Remote programming of remote controls on:	
		used to programme remote controls from a remote control already in the memory, using the following procedure:	
		- press buttons 1 and 2 on the remote control already in the memory at the same time	
	ERSA	- press the button on the remote control already in the memory to copy on the new remote control	1
		- press the button on the new remote control on which to copy the button just pressed on the remote control already in the memory	
		Note: the button on the new remote control just saved inherits the function assigned to the button on the remote control already in the memory	
	ERSA	Total receiver memory deletion	
		Press OK for 5 s	
STAT	ERSA	Signals the deletion of the receiver memory on the display	0000
		"Deletion of single remote control from its position in the memory"	
	ERS1	Use buttons ▲ ▼ to select the number of the remote control to delete	
		Press OK to confirm	X
	ERSR	Deletion of single remote control from the remote control code	
		Waiting for code	0000
	ERSR	Deleting remote control	
	ERSR		

Diagnostics and reporting		
Sub menu	Description	Msg display
ALM	Alarm log reading	
	Most recent alarm	0
	Oldest alarm	10
ALMA	Error signalling (default = 1)	
	Only on display	1
	On display and maintenance output	2
MNPC	Reading of number of manoeuvres since last maintenance"	
	First 3 digits of the number of manoeuvres since last maintenance	23
	Last 3 digits of the number of manoeuvres since last maintenance	256
MNPS	In the case described above, the gate has carried out 23,256 manoeuvres since the last maintenance	
	Number of manoeuvres since last maintenance	
	Number of manoeuvres generating a maintenance signal (in thousands of manoeuvres) (default = OFF)	
MNPA	Maintenance signalling off	OFF
	1,000 manoeuvres (minimum interval)	1
	300,000 manoeuvres (maximum interval)	300
MNPE	Maintenance signalling (default = 1)	
	Signalling only on display	1
	Signalling on display and maintenance output (MAN)	2
MNPA	Signalling on display and flashing light (rapid flashing at end of manoeuvre)	3
	Signalling on display, flashing light (rapid flashing at end of manoeuvre) and maintenance output (MAN)	4
MNPE	Reset manoeuvres since last maintenance counter	
	Waiting press OK for 5 s to reset the counter to 0	0000
MNPA	Total manoeuvres counter	
	First 4 digits of the number of manoeuvres since last maintenance	12
	Last 4 digits of the number of manoeuvres since last maintenance	5874
LIFE	In the case described above, the gate has carried out 125,874 manoeuvres in total	
	Life counter (days of activity of the control panel)	
	Reading of the number of days of activity of the control panel	584
LIFE	In the case described above, the control panel was active for 584 days	

SW24.W

STAT	PONC	Number of control panel power-ups counter	
		Reading of the number of control panel power-ups In the example shown above, the control panel was powered up 2547 times (it could indicate a poor quality mains electricity, with frequent power cuts)	2547
	PONE	Reset number of control panel power-ups counter	
		Waiting press OK for 5 s to reset the counter to 0	0000
	RSTC	Number of self-reset counter	
		Reading of the number of control panel self-resets	1123
		A self-reset is a reset of the microswitch by the control panel for safety reasons. Typically the control panel goes to self-reset when the minimum microswitch voltage threshold has been reached. An excessive number of self-resets could indicate a poor quality power supply, subject to strong voltage fluctuation.	
	RSTE	Reset number of self-reset counter	
		Waiting press OK for 5 s to reset the counter to 0	0000
	TL	Installer telephone settings and display	
		Press OK briefly to view the saved number (use buttons ▲ ▼ to scroll)	
		First 4 digits of the installer number	3334
		Next 4 digits of the installer number	2548
		Last 2 digits of the installer number	32
	INF	In the example shown above the installer telephone number is: 333 4254832 Press OK for 5 s to enter the number edit mode. Use buttons ▲ ▼ to change the value, use OK to confirm the digit	
		Control panel info display	
		Control panel name	SL24.W
	EXP	Control panel firmware version	1.13
		Connection module	
	Sub menu	Description	Values (default)
	CNX1	Connection module on CNX1 connector	(1)
		No module connected	OFF
		Wi-Fi module EMC.W connected	1

Restore default values and loading from memory card		
Sub menu	Description	Msg display
LOAD	Loading the default values	
	Waiting press OK for 5 s to load the default values.	0000
	Note: Loading the default values then requires the travel to be calibrated again, LRNT flashes on the display until (rapid or advanced) calibration is done.	
MEM	Loading the programming from memory card	
	Waiting press OK for 5 s to load the values from memory card."	0000
	Loading from memory card completed OK.	DONE
PASS	Loading from memory card error (e.g. no card).	EMEM
	Control panel protection level settings (default = OFF)	
	OFF	No protection
	1	Protection of menus MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD
	2	Protection of menu RAD
	3	Protection from IP connection (it is not possible to connect to the control panel from a smartphone)
	4	Protection of menus MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD and IP connection
	5	Protection of menu RAD and IP connection
	6	Complete control panel protection
	7	Protection of all board menus, IP connection available

Note:

The password must be entered in the control panel each time you wish to access a protected menu. If the password entered is incorrect access to the menu is denied.

SW24.W**List of signalling on the display**

Signal	Description
C1	Contact closed on command C1 input
C2	Contact closed on command C2 input
C3	Contact closed on command C3 input
C4	Contact closed on command C4 input
S1	Contact open on safety device S1 input
S2	Contact open on safety device S2 input
S3	Contact open on safety device S3 input
S4	Contact open on safety device S4 input
FO1	Opening limit switch position reached motor 1
FC1	Closing limit switch position reached motor 1
FO2	Opening limit switch position reached motor 2
FC2	Closing limit switch position reached motor 2
OB1	Obstacle detected motor 1
OB2	Obstacle detected motor 2
AF1	Motor in stop approach force reduction interval
AF2	Motor 2 in stop approach force reduction interval
MSO1	Mechanical stop reached in opening motor 1
MSC1	Mechanical stop reached in closing motor 1
MSO2	Mechanical stop reached in opening motor 2
MSC2	Mechanical stop reached in closing motor 2
BATT	Operation with battery. When this message is displayed it is followed by an indication of the battery operating voltage, e.g. 24.5V
BT-	Battery almost flat (indication shown only when the gate is stopped)
BT--	Battery totally flat (indication shown only when the gate is stopped)
RX	Radio command received from saved remote control or from App
NX	Radio command received from unsaved remote control button
RD	Rolling/fixed code decoding off
OAB	Gate left open
AT	Gate in self-calibration

List of alarms

Alarm	Description
XXXX	Reset card
MNP	Manoeuvre interval since last maintenance reached alarm
F0	Error motor not selected
F1	Motor 1 cables inverted error
F2	Motor 2 cables inverted error
F3	Reversed limit switch error
F4	Both open limit switch alarm
F5	Opening limit switch malfunction error motor 1
F6	Closing limit switch malfunction error motor 1
F7	Opening limit switch malfunction error motor 2
F8	Closing limit switch malfunction error motor 2
F9	Communication error with expansion card
F10	Error alarm motor 1 not connected
F11	Error alarm motor 2 not connected
F12	Motor 1 encoder error alarm
F13	Motor 2 encoder error alarm
F14	Microswitch undervoltage (check power supply and outputs)
F15	Safety test 1 failed
F16	Safety test 2 failed
F17	Safety test 3 failed
F18	Safety test 4 failed
F19	Motor 1 manoeuvre length/timeout alarm
F20	Motor 2 manoeuvre length/timeout alarm
F21	Motor 1 mosfet short alarm
F22	Motor 2 mosfet short alarm
F23	Blocked rotor alarm motor 1
F24	Blocked rotor alarm motor 2
F25	Overlapping leaf in closing alarm
F26	5th obstacle in closing alarm
F27	Overcurrent alarm motor 1
F28	Overcurrent alarm motor 2
F29	Radio memory full alarm
F30	Faulty radio memory alarm
F31	Short flashing alarm
F32	Gate open light short alarm
F33	No memory card alarm
F34	FW checksum alarm
F36	Board temperature alarm

Updating Firmware:

The control panel is equipped with a USB port that is used to update the control panel Firmware or the Wi-Fi EMC.W communication module Firmware

Caution:

If the firmware updating procedure is not carried out properly it may damage the control panel or the Wi-Fi communication module, make sure not to interrupt the mains power supply during the update.

To perform the Firmware Update, consult the instructions provided with the Firmware

SW24.W

Control panel behaviour when loading settings:

The table below describes the behaviour of the control panel when loading all settings relating to the following data:

- Fixed counters not resettable
- Counters resettable by the installer
- Motor parameters (Control panel menu, section MOT)
- Gate travel data (e.g. leaf length, current curve...)
- Installer settings (control panel menu sections TRV, OUT, IN, LGC)
- Password (control panel menu section PASS)
- Remote controls

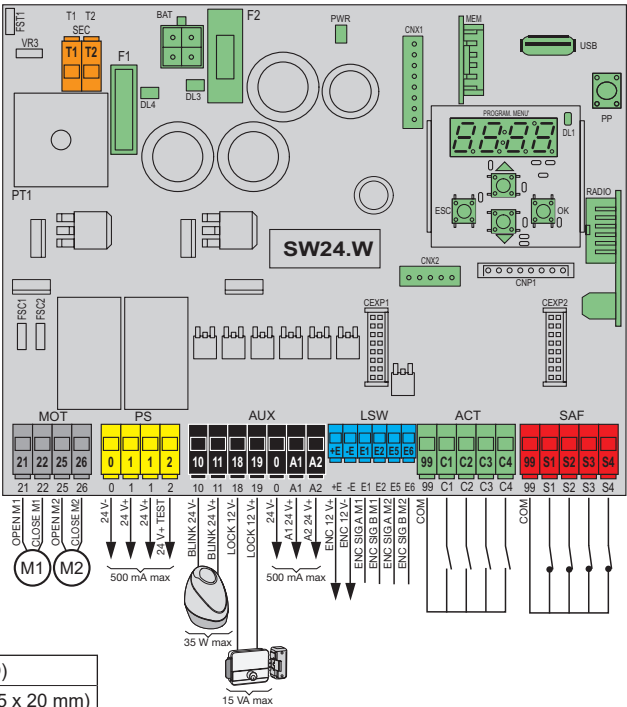
Action	Data	Behaviour of the control panel
RESET (reboot control panel)	Fixed counters	No variation
	Reset counters	
	Motor parameters	
	Travel data	
	Settings	
	Password	
	Remote controls	
Firmware Up- dating	Fixed counters	No variation
	Reset counters	
	Motor parameters	
	Travel data	
	Settings	
	Password	
LOAD MEM (loading from memory card)	Fixed counters	No variation
	Reset counters	No variation
	Motor parameters	Import data from MEM.W
	Travel data	Self-calibration on first manoeuvre
	Settings	Import data from MEM.W
	Password	
	Remote controls	
Reset/Import control panel data from By-gate Pro app	Fixed counters	No variation
	Reset counters	No variation
	Motor parameters	Import data from App
	Travel data	Self-calibration on first manoeuvre
	Settings	Import data from App
	Password	No variation
	Remote controls	
LOAD DEF (loading default values)	Fixed counters	No variation
	Reset counters	
	Motor parameters	
	Travel data	New calibration LRNE or LRNA
	Settings	Restores to DEFAULT
	Password	No variation
	Remote controls	

ERSA (deletion of receiver memory)	Fixed counters	No variation
	Reset counters	
	Motor parameters	
	Travel data	
	Settings	
	Password	
Reset/Import receiving data from By-gate Pro app	Remote controls	Complete deletion
	Fixed counters	No variation
	Reset counters	
	Motor parameters	
	Travel data	
	Settings	
	Password	
	Remote controls	Import data from App

SW24.W

Description

Carte électronique de commande avec écran et récepteur radio 433 MHz intégré pour automatismes 24 V battants.
Préinstallé pour communication WiFi par smartphone et tablette avec module de communication spécial EMC.W



F1	15 A (ATO)
F2	F 3,15 A (5 x 20 mm)

AUX

A1	OFF	
	1	SCA Par défaut
	2	RAU
	3	LCO
	4	LZO
	5	OAB
	6	MAN
A2	OFF	
	1	SCA
	2	RAU Par défaut
	3	LCO
	4	LZO
	5	OAB
	6	MAN
	7	INB
	8	INP

ACT

CX	1	PP	Par défaut C1
	2	PED	Par défaut C2
	3	OPEN	Par défaut C3
	4	CLS	Par défaut C4
	5	TIM	
	6	TIMP	

SAF

SX	OFF	Par défaut S3/S4
	1	PHC Par défaut S1
	2	PH Par défaut S2
	3	PHO
	4	BAR
	5	8K2
	6	STP
	7	PHCT
	8	PHT
	9	PHOT
	10	BART
	11	8K2T

SW24.W**Opérateurs contrôlables**

Réf.	Description
EAM2	EKKO 300D opérateur linéaire 24 V 3 m 300 kg
EAM3	EKKO 400D opérateur linéaire 24 V 4 m 250 kg
EIM1	Opérateur HIDDY 200D enterré 24 V 2 m 200 kg
EIM2.24	Opérateur HIDDY 350D enterré 24 V 3,5 m 200 kg

Fonctions du bornier

Bloc	Borne	Description	Données nominales
SEC	T1	Secondaire transformateur	24 Vca
	T2		
MOT	21	Ouverture moteur 1	24 Vcc
	22	Fermeture moteur 1	80W
	25	Ouverture moteur 2	24 Vcc
	26	Fermeture moteur 2	80W
PS	0	Négatif alimentation accessoires	24 Vcc 500 mA
	1	Positif alimentation accessoires	
	2	Positif accessoires vérifiés	
AUX	10	Négatif clignotant	24 Vcc,
	11	Positif clignotant	35 W
	18	Négatif électroserrure	12 Vcc,
	19	Positif électroserrure	15 VA
	0	Négatif accessoires	500 mA
	A1	Sortie auxiliaire configurable 1	
	A2	Sortie auxiliaire configurable 2	
LSW	+E	Positif alimentation encodeur	12 Vcc
	-E	Négatif alimentation encodeur	
	E1	Signal A encodeur moteur 1	
	E2	Signal B encodeur moteur 1	
	E5	Signal A encodeur moteur 2	
	E6	Signal B encodeur moteur 2	
ACT	99	Commun entrées	NON
	C1	Commande configurable 1	
	C2	Commande configurable 2	
	C3	Commande configurable 3	
	C4	Commande configurable 4	
SAF	99	Commun entrées	NF
	S1	Sécurité configurable 1	
	S2	Sécurité configurable 2	
	S3	Sécurité configurable 3	
	S4	Sécurité configurable 4	

Utilisation de l'écran

Les paramètres de la centrale sont affichés sur l'écran et peuvent être modifiés avec les touches de navigation du menu comme dans le tableau suivant.

Touches	Fonction	Durée pression
OK	Allumage de l'écran Entrée dans le sous-menu Valider le changement de valeur	Instantanée
▲	Navigation dans le menu vers le haut Augmentation de la valeur du paramètre	Instantanée
▼	Navigation dans le menu vers le bas Diminution de la valeur du paramètre	Instantanée
ESC	Sortie du menu Annulation du changement de valeur et retour au menu Extinction de l'écran	Instantanée
▲+▼	Réinitialisation de la carte	3 s
▲+OK	Commande d'ouverture	1 s
▼+OK	Commande de fermeture	1 s
ESC + OK	Test de l'écran (allume un par un dans l'ordre chaque segment de l'écran et les points)	3 s
ESC + OK	Quand la carte s'allume, il démarre le mode de mise à jour du microprogramme	3 s
PP	Commande pas à pas	Instantanée

Menu

La programmation de la centrale est organisée par menus et sous-menus qui permettent d'accéder aux paramètres et aux logiques de la centrale et de les modifier. La centrale contient les menus de premier niveau suivants.

Menu	Description
MOT	Configuration des paramètres du moteur
LRNT	Menu d'exécution du calibrage de la course
TRV	Menu de configuration des paramètres de la course
OUT	Menu de configuration des sorties auxiliaires
IN	Menu de configuration des entrées
LGC	Menu de configuration des logiques de fonctionnement
RAD	Menu de gestion des radiocommandes
STAT	Menu de diagnostic et rapports
EXP	Menu de gestion des cartes d'extension
LOAD	Menu de rétablissement des valeurs d'usine
PASS	Menu de configuration du niveau de protection

SW24.W

Les sous-menus sont décrits dans le tableau suivant.

Paramètres moteur		
Sous menu	Description	Valeurs (réglage d'usine)
O1	Type d'actionneur utilisé  Attention! Si réglé sur OFF la centrale n'exécute aucune commande !	(OFF)
	Non configuré	OFF
	Ekko 300/400D (EAM2/EAM3)	1
	Hiddy 200D (EIM1)	2
	Hiddy 350D (EIM2,24)	3
O2	Type de contrôle de la position Configuré automatiquement à la sélection du type d'actionneur. Il est conseillé de ne pas modifier la configuration installée par le type d'actionneur.	(3)
	Encodeur virtuel : la centrale calcule la position du portail à partir des paramètres de fonctionnement du moteur électrique	2
	Encodeur EAM2, EAM3, EIM1	3
	Type de fin de course en ouverture Configuré automatiquement à la sélection du type d'actionneur. Il est conseillé de ne pas modifier la configuration installée par le type d'actionneur.	(OFF)
O3	Fin de course en ouverture absents : le moteur électrique s'arrête à la fin du temps de service	OFF
	Fin de course en ouverture de stop : le fin de course arrête le moteur	1
	Fin de course en ouverture de proximité : le fin de course poursuit la manœuvre à la vitesse d'accostage prédéfinie jusqu'à la détection de la butée mécanique	2
	Type de fin de course en fermeture Configuré automatiquement à la sélection du type d'actionneur. Il est conseillé de ne pas modifier la configuration installée par le type d'actionneur.	(OFF)
O4	Fin de course en fermeture absents : le moteur électrique s'arrête à la fin du temps de service	OFF
	Fin de course en fermeture de stop : le fin de course arrête le moteur	1
	Fin de course en fermeture de proximité : le fin de course poursuit la manœuvre à la vitesse d'accostage prédéfinie jusqu'à la détection de la butée mécanique	2

Remarque

O2, O3, O4 sont sélectionnés automatiquement quand on choisit le type d'actionneur. Il est conseillé de ne pas modifier la configuration installée par le type d'actionneur.

Procédure de calibrage de la course moteurs

LRNE	Calibrage rapide de la course Le calibrage est exécuté en mode entièrement automatique, il définit : - le ralentissement en ouverture à 20 % de la course totale - le ralentissement en fermeture à 20 % de la course totale - le déphasage en ouverture à 3 s et en fermeture à 6 s - la cote piétons à 30 % vantail 1		
	Touche	Message écran	Description phase
	-	PP	Attente début procédure de calibrage
	PP	CL 2	À la pression sur la touche: fermeture moteur 2 et recherche butée de fermeture
	-	CL 1	Fermeture moteur 1 et recherche butée de fermeture
	-	OP 1	Longueur de la course d'ouverture et recherche butée moteur 1
	-	OP 2	Longueur de la course d'ouverture et recherche butée moteur 2
	-	CL 2	Longueur de la course de fermeture moteur 2
	-	CL 1	Longueur de la course de fermeture moteur 1
	-	OPC1	Lecture de la courbe de courant en ouverture moteur 1
LRNA	-	OPC2	Lecture de la courbe de courant en ouverture moteur 2
	-	CLC2	Lecture de la courbe de courant en fermeture moteur 2
	-	CLC1	Lecture de la courbe de courant en fermeture moteur 1
	-	END	Procédure terminée
	Calibrage avancé de la course Le calibrage permet à l'installateur de sélectionner les paramètres suivants. - Position de ralentissement en ouverture et en fermeture - Déphasages en ouverture et en fermeture - Cote de l'ouverture piétons vantail 1		
	Touche	Message écran	Description phase
	-	PP	Attente début procédure de calibrage
	PP	CL 2	À la pression sur la touche: début de fermeture et recherche de la butée de fermeture moteur 2
	-	CL 1	Début de fermeture et recherche de la butée de fermeture moteur 1
	PP	OP 1	Début d'ouverture moteur 1 À la pression sur la touche: définition de la position de début de ralentissement en ouverture.
	PP	OP 1	À la pression sur la touche définition de la position d'arrêt ou poursuite jusqu'à la butée.

LRNT	LRNA	PP	OP 2	Début d'ouverture moteur 2 À la pression sur la touche : définition de la position de début de ralentissement en ouverture.
		PP	OP 2	À la pression sur la touche définition de la position d'arrêt ou poursuite jusqu'à la butée.
		PP	CL 2	Début de fermeture moteur 2 À la pression sur la touche : définition de la position de début de ralentissement en fermeture.
		-	CL 2	Poursuite de la fermeture moteur 2 en ralentissement jusqu'à la butée.
		PP	CL 1	Début de fermeture moteur 1 À la pression sur la touche : définition de la position de début de ralentissement en fermeture.
		-	CL 1	Poursuite de la fermeture moteur 1 en ralentissement jusqu'à la butée.
			OPED	Commande ouverture piétons À la pression sur la touche : définition de la cote de l'ouverture piétons
		-	CPED	Fermeture vantail depuis la position d'ouverture piétons
		PP	DLOP	Début de l'ouverture À la pression sur la touche, définition du temps de déphasage en ouverture, partie moteur 2.
		PP	DLCL	Début fermeture À la pres- sion sur la touche, définition du temps de déphasage en fermeture, partie moteur 1.
		-	END	Procédure terminée

Autocalibrage

Après la modification des paramètres de la course du portail, l'installateur ne doit pas exécuter de nouveaux calibrage. La centrale doit réapprendre la courbe du courant, ce qui désactive la détection d'obstacle pendant la manœuvre d'autocalibrage uniquement.

L'autocalibrage est signalé :

- sur l'écran de la centrale par le sigle AT
- par un clignotement deux fois plus rapide

Les événements qui entraînent un autocalibrage sont les suivants.

- Modification des paramètres : T24, T25, T26, T27, T28, T29, T30, T31, T32, T33, T34, T35, T40, T41
- Téléchargement des paramètres de la carte mémoire MEM.W
- Rétablissement/importation depuis App By-gate Pro

Paramètres de la course du portail			
Sous menu	Description	Valeurs (réglage d'usine)	
T1	Force moteur 1 (%) Définit la valeur de la force générée par le moteur pour pousser le vantail	(50)	
	Force minimale	1	
	Force maximale	100	
T2	Force moteur 2 (%) Définit la valeur de la force générée par le moteur pour pousser le vantail	(50)	
	Force minimale	1	
	Force maximale	100	
T3	Premier vantail déplacé	(M1)	
	Moteur 1	M1	
	Moteur 2	M2	
T4	Sens de marche. Définit le sens de marche du moteur	(1)	
	Standard (un moteur linéaire ferme le portail à la montée des pistons)	1	
	Inversé (un moteur linéaire ferme le portail à la descente des pistons)	2	
	Remarque Les deux moteurs sont inversés. Si le sens de marche est incorrect pour un seul moteur, inverser les fils d'alimentation du moteur concerné.		
T6	Nombre de moteurs	(2)	
	Portail à un vantail	1	
	Portail à deux vantaux	2	
T7	Choix de la méthode d'intervention pour la détection d'obstacles	(1)	
	Sur tension ou vantail arrêté : l'obstacle est détecté au dépassement du seuil de courant ou de ralentissement de l'encodeur	1	
	Vantail arrêté : l'obstacle est détecté uniquement quand le vantail ralentit excessivement	2	
	Sur tension : l'obstacle est détecté au dépassement du seuil de courant	3	
	Sur tension et vantail arrêté : l'obstacle est détecté simultanément au dépassement du seuil de courant et au ralentissement de l'encodeur	4	
T10	Temps de détection de l'obstacle moteur 1 Temps pendant lequel le seuil de courant ou le seuil encodeur activent la détection de l'obstacle pour le moteur 1 (réglable par paliers de 100 ms)	(20)	
	100 ms (temps minimum)	10	
	600 ms (temps maximum)	60	

SW24.W

TRV	T11	Temps de détection de l'obstacle moteur 2	(20)
		Temps pendant lequel le seuil de courant ou le seuil encodeur active la détection de l'obstacle pour le moteur 2 (réglable par paliers de 100 ms)	
		100 ms (temps minimum)	10
	T12	600 ms (temps maximum)	60
		Courant de pointe	(2.0)
		Temps pendant lequel le moteur pousse avec sa force maximale pour déplacer le vantail (réglable par paliers 0,5 s)	
		0,5 s (temps minimum)	0.5
	T13	5,0 s (temps maximum)	5.0
		Cote de l'ouverture piétons	(30)
		(% de la course totale d'ouverture du premier vantail)	
		Cote minimale	10
	T14	Cote maximale	100
		Espace de désactivation sur obstacle (cote d'inversion suite à la détection d'un obstacle)	(5)
		Pas de désactivation, arrêt uniquement	OFF
		Minimum inversion	1
	T15	Maximum inversion	10
		Distance de réduction de la force d'accostage en butée moteur 1	(OFF)
		Réduction de la force désactivée	OFF
		Distance minimale de réduction de la force	10
	T16	Distance maximale de réduction de la force	100
		Distance de réduction de la force d'accostage en butée moteur 2	(OFF)
		Réduction de la force désactivée	OFF
		Distance minimale de réduction de la force	10
		Distance maximale de réduction de la force	100

Remarque
T15 et T16 indiquent la distance de la butée mécanique à partir de laquelle la force du moteur est réduite de moitié (permet de régler l'impact du vantail sur la butée mécanique). Ne sert que quand la centrale fonctionne comme encodeur et avec un fin de course de proximité ou sans fin de course.

TRV	T17	Facilite le déblocage	(OFF)
		Temps de désactivation en fin de manœuvre pour réduire la pression du moteur sur la butée mécanique (réglable par paliers de 100 ms)	
		Attention : laisser ce paramètre sur OFF quand le portail est équipé d'une électroserrure.	
		Pas de désactivation	OFF
		100 ms (désactivation minimale)	10
		500 ms (désactivation maximale)	50
	T18	Temps de déphasage en ouverture	(3)
		Pas de déphasage	0
		60 s	60
	T19	Temps de déphasage en fermeture	(6)
		Pas de déphasage	0
		60 s	60
	T24	Vitesse normale en ouverture moteur 1	(90)
		Vitesse minimale	1
		Vitesse maximale	100
	T25	Vitesse normale en ouverture moteur 2	(90)
		Vitesse minimale	1
		Vitesse maximale	100
	T26	Vitesse normale en fermeture moteur 1	(90)
		Vitesse minimale	1
		Vitesse maximale	100
	T27	Vitesse normale en fermeture moteur 2	(90)
		Vitesse minimale	1
		Vitesse maximale	100
	T28	Vitesse de ralentissement en ouverture moteur 1	(30)
		Vitesse minimale	1
		Vitesse maximale	100
	T29	Vitesse de ralentissement en ouverture moteur 2	(30)
		Vitesse minimale	1
		Vitesse maximale	100
	T30	Vitesse de ralentissement en fermeture moteur 1	(30)
		Vitesse minimale	1
		Vitesse maximale	100
	T31	Vitesse de ralentissement en fermeture moteur 2	(30)
		Vitesse minimale	1
		Vitesse maximale	100
	T32	Espace de ralentissement en ouverture moteur 1	(20)
		Aucun ralentissement	0
		Toute la course est ralentie	100

SW24.W

TRV	T33	Espace de ralentissement en ouverture moteur 2	(20)
		Aucun ralentissement	0
		Toute la course est ralentie	100
	T34	Espace de ralentissement en fermeture moteur 1	(20)
		Aucun ralentissement	0
		Toute la course est ralentie	100
	T35	Espace de ralentissement en fermeture moteur 2	(20)
		Aucun ralentissement	0
		Toute la course est ralentie	100
	Remarque T32, T33, T34, T35 représentent le % de la course ou du temps de fonctionnement total effectué au ralenti		
	T36	Temps d'accélération en ouverture moteur 1	(0.5)
		Accélération maximale (0 s pour atteindre la vitesse normale)	0
		Accélération minimale (2 s pour atteindre la vitesse normale)	2.0
	T37	Temps d'accélération en ouverture moteur 2	(0.5)
		Accélération maximale (0 s pour atteindre la vitesse normale)	0
		Accélération minimale (2 s pour atteindre la vitesse normale)	2.0
	T38	Temps d'accélération en fermeture moteur 1	(0.5)
		Accélération maximale (0 s pour atteindre la vitesse normale)	0
		Accélération minimale (2 s pour atteindre la vitesse normale)	2.0
	T39	Temps d'accélération en fermeture moteur 2	(0.5)
		Accélération maximale (0 s pour atteindre la vitesse normale)	0
		Accélération minimale (2 s pour atteindre la vitesse normale)	2.0
	Remarque T36, T37, T38, T39 représentent le temps pendant lequel le moteur accélère jusqu'à la vitesse normale d'ouverture (réglable par paliers 0,1 s)		
	T40	Rampe de décélération moteur 1	(30)
		Rampe raide (décélération maximale)	0
		Rampe douce (décélération minimale)	100
	T41	Rampe de décélération moteur 2	(30)
		Rampe raide (décélération maximale)	0
		Rampe douce (décélération minimale)	100
	Remarque T40 et T41 sont les rampes de décélération de la vitesse normale à la vitesse de ralentissement des moteurs.		

Configuration des sorties auxiliaires		
Sous menu	Description	Valeurs (réglage d'usine)
19	Electroserrure	(1)
	Sortie désactivée	OFF
	Gâche à impulsion	1
	Gâche à pêne dormant automatique	2
	Gâche à aimant (ventouse) active en fermeture	3
19T	Gâche à aimant (ventouse) active en ouverture et en fermeture	4
	Temps d'excitation de la gâche à impulsion	(1.2)
	(réglable par paliers de 0,1 s)	
	0,5 s (temps minimum)	0.5
	5,0 s (temps maximum)	5.0
OUT A1	Type sortie borne A1	(1)
	Sortie désactivée	OFF
	Témoin portail ouvert (SCA)	
	Fonctionnement défini par le paramètre SCA	1
	Sortie radio auxiliaire (RAU)	
	Fonctionnement défini par le paramètre RAU	2
	Éclairage de courtoisie (LCO)	
	Actif pendant le mouvement du vantail et pour le temps suivant son arrêt défini par le paramètre LCO	3
	Éclairage de zone (LZO)	
	Actif pendant le mouvement du vantail	4
	Portail resté ouvert (OAB)	
	Actif si le portail reste ouvert pendant un temps supérieur au temps défini par la logique alarme portail ouvert (L16)	5
	Maintenance (MAN)	
	Sortie active quand le nombre de manœuvres de signalisation maintenance (MNPS) est atteint dans la section diagnostic	6
	Type sortie borne A2	(2)
A2	Sortie désactivée	OFF
	Témoin portail ouvert (SCA)	
	Fonctionnement défini par le paramètre SCA	1
	Sortie radio auxiliaire (RAU)	
	Fonctionnement défini par le paramètre RAU	2
	Éclairage de courtoisie (LCO)	
	Actif pendant le mouvement du vantail et pour le temps suivant son arrêt défini par le paramètre LCO	3
	Éclairage de zone (LZO)	
	Actif pendant le mouvement du vantail	4

SW24.W

OUT	A2	Portail resté ouvert (OAB) Actif si le portail reste ouvert pendant un temps supérieur au temps défini par la logique alarme portail ouvert (L16)	5
		Maintenance (MAN) Sortie active quand le nombre de manœuvres de signalisation maintenance (MNPS) est atteint dans la section diagnostic	6
		Sortie de synchronisation, interverrouillage type sas (INB) Configure automatiquement, sans choix de l'utilisateur, l'entrée S4 comme entrée de synchronisation. La centrale ne donne l'accord à l'ouverture du portail que si l'autre portail est en position de fermeture.	7
		Sortie de synchronisation, interverrouillage type sas (INP) avec signal de présence. Configure automatiquement, sans choix de l'utilisateur, l'entrée S4 comme entrée de synchronisation et l'entrée S3 comme entrée de présence. La centrale donne l'accord à l'ouverture du portail uniquement si l'autre portail est en position de fermeture et que l'entrée de présence est activée.	8
	RAU	Configuration sortie radio auxiliaire	(1)
		Impulsion : la sortie s'active pendant 1 s après la commande RAU par la radiocommande	1
		Temporisation : la sortie s'active pendant le temps prédéfini par le paramètre RAUT après la commande RAU par la radiocommande	2
		Bistable : la sortie fonctionne en mode pas à pas ON/OFF	3
	RAUT	Temporisation sortie RAU	(1)
		1 s (temps minimum)	1
	LCO	600 s (temps maximum)	600
		Temporisation éclairage de courtoisie	(120)
		1 s (temps minimum)	1
		300 s (temps maximum)	300

OUT	SCA	Mode de fonctionnement sortie SCA	(1)
		Portail fermé : désactivée	1
		Portail ouvert : activée fixe	
		Portail fermé : désactivée	2
		Portail en mouvement : intermittente	
		Portail ouvert : activée fixe	3
		Position indéterminée : intermittente pause de 1 s toutes les 5 s	
		Portail fermé : désactivée	4
		Portail en ouverture intermittente lente	
		Portail ouvert activée fixe	5
		Portail en fermeture intermittente	
		Position indéterminée intermittente pause de 1s toutes les 5s	
		Portail arrêté, activée fixe	
		Portail en mouvement : désactivée	
		Portail arrêté, désactivée	
		Portail en mouvement activée fixe	
IN	C(X)	Configuration des entrées	
		Sous menu	Description
	C(X)		Entrée de commande C1/C2/C3/C4
			Pas à pas (PP) La commande pas à pas : - portail arrêté, commande l'ouverture - en ouverture, commande un arrêt ou une fermeture définie par la logique pas à pas (L10) - portail arrêté après une ouverture, commande la fermeture - en fermeture, commande un arrêt ou une ouverture définie par la logique pas à pas (L10) - portail arrêté après une fermeture, elle commande une ouverture
			1 (C1)
			Piéton (PED) Commande une ouverture à la cote piétons Elle se comporte comme une fonction pas à pas si la commande est donnée au portail dans une position au-delà de la cote piétons
			2 (C2)
			Ouverture (OPEN) La commande ouvre : - portail arrêté fermé, commande l'ouverture - en ouverture, elle est ignorée - portail ouvert, elle réinitialise le temps de pause - portail arrêté, commande l'ouverture - en fermeture, commande l'ouverture
			3 (C3)

SW24.W

IN	C(X)	Fermeture (CLS) La commande ferme : - portail arrêté fermé, elle est ignorée - en ouverture, commande la fermeture - portail arrêté, commande la fermeture - en fermeture, elle est ignorée.	4 (C4)
		Timer (TIM) Commande timer : - quand le portail est fermé, commande l'ouverture et maintient le portail ouvert tant que le contact reste fermé - à la désactivation du contact, commande la fermeture	5
		Timer piétons (TIMP) Exécute la même fonction que la commande timer, mais sur la cote piétons	6
	S(X)	Entrée de sécurité S1/S2/S3/S4 Désactivée	OFF (S3 S4)
		Cellule photoélectriques en fermeture (PHC) La cellule photoélectrique en fermeture : - portail arrêté, permet l'ouverture - en ouverture, n'intervient pas - portail ouvert, ne permet pas la fermeture, à la désactivation, réinitialise le temps de pause - en fermeture, commande la réouverture immédiate	1 (S1)
		Cellule photoélectrique (PH) La cellule photoélectrique : - portail arrêté, ne permet pas l'ouverture - pendant l'ouverture, arrête le mouvement, à la désactivation, poursuit l'ouverture - portail ouvert, ne permet pas la fermeture, à la désactivation, réinitialise le temps de pause - en fermeture, arrête le mouvement, à la désactivation, commande la réouverture	2 (S2)
		Cellule photoélectrique en ouverture (PHO) La cellule photoélectrique en ouverture : - portail arrêté, permet l'ouverture - en ouverture, le ferme complètement - portail ouvert, permet la fermeture et ne réinitialise pas le temps de pause - en fermeture, n'intervient pas	3
	IN S(X)	Bord sensible à contact sec NF (BAR) - portail arrêté, ne permet pas l'ouverture - en ouverture, se désactive - portail ouvert, ne permet pas la fermeture, à la désactivation, réinitialise le temps de pause - en fermeture, se désactive.	4
		Bord sensible équilibré à 8,2 KΩ (8K2) Même comportement que le bord sensible NF	5
		Stop (STP) - arrête le portail. Interrompt la fermeture automatique définie par la logique d'arrêt par stop (L12)	6
		Cellule photoélectrique en fermeture vérifiée (PHCT) Comme la cellule photoélectrique en fermeture, mais avec un contrôle.	7
		Cellule photoélectrique vérifiée (PHT) Comme la cellule photoélectrique, mais avec un contrôle.	8
LGC	Sous menu	Cellule photoélectrique en ouverture contrôlée (PHOT) Comme la photoélectrique en ouverture, mais avec un contrôle.	9
		Bord sensible NF contrôlé (BART) Comme le bord sensible NF KΩ, mais avec un contrôle.	10
		Bord sensible équilibré à 8,2 KΩ contrôlé (8K2T) Comme le bord sensible 8,2 KΩ, mais avec un contrôle.	11
		Configuration des logiques de la centrale	
		Description	Valeurs (réglage d'usine)
	L1	Fermeture automatique	(ON)
		Fermeture automatique désactivée	OFF
		Fermeture automatique active	ON
	L2	Temps de pause	(30)
		1 s (temps minimum)	1
		180 s (temps maximum)	180
	L3	Temps de pause piétons	(20)
		1 s (temps minimum)	1
		180 s (temps maximum)	180
	L4	Statut à l'allumage	(OP)
		Portail en position fermée La première commande pas à pas ouvre le portail.	CL
		Portail en position ouverte La première commande pas à pas ferme le portail. Si la fermeture automatique est active, à la fin du temps de pause, elle ferme le portail	OP

SW24.W

LGC	L5	Copropriété	(OFF)
		Fonction copropriété désactivée	OFF
		N'exécute pas la fermeture ni l'arrêt en ouverture.	1
		N'exécute pas la fermeture ni l'arrêt en ouverture et en pause.	2
	L6	N'exécute pas la fermeture ni l'arrêt en ouverture, en pause et en fermeture.	3
		Fermeture rapide	(OFF)
		Fonction de fermeture automatique désactivée	OFF
		Fermeture rapide en mode portail La centrale commence à compter le temps de dégagement (L7) à partir de la désactivation de la cellule photoélectrique en fermeture, à la fin du temps de dégagement elle referme le portail.	1
	L7	Fermeture rapide en mode barrière La centrale commence à compter le temps de dégagement (L7) à partir de la désactivation de la cellule photoélectrique en fermeture, à la fin du temps de dégagement, elle referme le portail. Si la cellule photoélectrique en fermeture est réactivée, elle commande un arrêt. À l'activation suivante, elle poursuit la fermeture. La cellule photoélectrique en fermeture revient au fonctionnement normal après une fermeture complète.	2
		Temps de dégagement (réglable par paliers d'1 s)	(2)
		Temps à la fin duquel le portail se referme si la fermeture rapide (L6) est active.	
		Temps de dégagement minimum	1
	L8	Temps de dégagement maximum	10
		Pré-clignotement	(OFF)
		Temps d'activation du clignotant avant le début du mouvement du portail	
		Pré-clignotement désactivé	OFF
	L9	3 s de pré-clignotement	3
		4 s de pré-clignotement	4
		5 s de pré-clignotement	5
		Homme mort	(OFF)
	L10	Fonction homme-mort désactivée	OFF
		Commande pas à pas désactivée, radiocommandes indisponibles. La centrale n'accepte que les commandes d'ouverture et fermeture	1
		Homme mort en urgence En conditions normales, fonctionnement standard, et sécurités actives fonctionne en mode homme mort.	2

LGC	L10	Pas à pas	(4)
		Fonctionnement de la commande pas à pas à 2 pas : ouverture-fermeture-ouverture	2
		Fonctionnement de la commande pas à pas à 3 pas : ouverture-stop-fermeture-ouverture	3
		Fonctionnement de la commande pas à pas à 4 pas : ouverture-stop-fermeture-stop-ouverture	4
	L11	Arrêt par pas à pas	(ON)
		Fermeture automatique désactivée quand on exécute un arrêt par le mode pas à pas	OFF
		Fermeture automatique non désactivée quand on exécute un arrêt par le mode pas à pas	ON
	L12	Arrêt par stop	(ON)
		Fermeture automatique désactivée quand on exécute un arrêt par stop	OFF
		Fermeture automatique non désactivée quand on exécute un arrêt par stop	ON
	L13	Coup de bélier	(OFF)
		Exécute un court mouvement dans la direction opposée à celle de la marche pour faciliter la désactivation de l'électroserrure.	
		Coup de bélier désactivé	OFF
		Actif quand le portail est fermé	1
	L14	Actif quand le portail est fermé et ouvert	2
		Actif quand le portail est ouvert	3
		Fonctionnement sur batterie	(1)
		Fonctionnement normal	1
	L15	Fonctionnement normale avec clignotant désactivé	2
		Après une commande de réouverture, reste ouvert.	3
		Après la coupure de l'alimentation principale, le portail s'ouvre et reste ouvert.	4
		Économie d'énergie	(OFF)
	L16	Fonctionnement normal	OFF
		Fonction économie d'énergie active. Portail fermé, éteint l'alimentation accessoires sur sorties 1 et 2. Les sorties sont alimentées à nouveau à l'exécution d'une commande.	1
		Signal portail resté ouvert Nombre de minutes à la fin duquel, avec le portail partiellement ou complètement ouvert et en fonction du temps de pause prédéfini, un signal d'alarme est envoyé (sur l'écran et la sortie configurée comme OAB)	(30)
		Signal désactivé	OFF
	L17	Intervalle minimum	3
		Intervalle maximum	60

Gestion des radiocommandes		
Sous menu	Description	Mes- sage Écran
PP	Enregistrement d'une touche comme pas à pas	
	Attente code	0000
	Enregistrement de la radiocommande n° 1 comme pas à pas	1001
	Enregistrement de la radiocommande n° 55 comme pas à pas	1055
OPEN	Enregistrement d'une touche comme ouverture	
	Attente code	0000
	Enregistrement de la radiocommande n° 1 comme ouverture	2001
	Enregistrement de la radiocommande n° 55 comme ouverture	2055
PED	Enregistrement d'une touche comme piétons	
	Attente code	0000
	Enregistrement de la radiocommande n° 1 comme piétons	3001
	Enregistrement de la radiocommande n° 55 comme piétons	3055
RAU	Enregistrement d'une touche comme activation sortie radio auxiliaire	
	Attente code	0000
	Enregistrement de la radiocommande n° 1 comme sortie radio auxiliaire	4001
	Enregistrement de la radiocommande n° 55 comme sortie radio auxiliaire	4055
CLS	Enregistrement d'une touche comme fermeture	
	Attente code	0000
	Enregistrement de la radiocommande n° 1 comme fermeture	5001
	Enregistrement de la radiocommande n° 55 comme fermeture	5055
STP	Enregistrement d'une touche comme arrêt	
	Attente code	0000
	Enregistrement de la radiocommande n° 1 comme arrêt	6001
	Enregistrement de la radiocommande n° 55 comme arrêt	6055
LCO	Enregistrement d'une touche comme activation de l'éclairage de courtoisie	
	Attente code	0000
	Enregistrement de la radiocommande n° 1 comme éclairage de courtoisie	7001
	Enregistrement de la radiocommande n° 55 comme éclairage de courtoisie	7055

CTRL	Contrôle position en mémoire de la radiocommande	
	Attente code	0000
	Touche de la radiocommande n° 1 enregistrée comme fermeture	5001
	Touche de la radiocommande n° 99 enregistrée comme éclairage de courtoisie	7099
	Touche de la radiocommande n°30 non enregistrée	-030
RE	Radiocommande non enregistrée	---
	Programmation à distance des radiocommandes (par défaut = 1)	
	Programmation à distance des radiocommandes désactivée	OFF
	Programmation à distance des radiocommandes active : permet de programmer des radiocommandes à partir d'une radiocommande enregistrée avec la procédure suivante :	
	- appuyer en même temps sur les touches 1 et 2 de la radiocommande enregistrée	
	- appuyer sur la touche de la radiocommande enregistrée à copier sur la nouvelle radiocommande	1
	- appuyer sur la touche de la nouvelle radiocommande où copier la touche de l'ancienne radiocommande qui vient d'être actionnée.	
	Remarque : la touche de la nouvelle radiocommande enregistrée prend la fonction de la touche de l'ancienne radiocommande	
	Effacement total de la mémoire du récepteur	
	Appuyer sur OK pendant 5 secondes.	
ERSA	Signalisation sur l'écran de l'effacement de la mémoire du récepteur.	0000
ERS1	Effacement de la radiocommande à partir de sa position dans la mémoire.	
	Utiliser les touches ▲ ▼ pour sélectionner le numéro de la radiocommande à effacer.	X
	Appuyer sur OK pour valider.	
ERSR	Effacement de la radiocommande à partir de son code.	
	Attente code	0000
	Effacement de la radiocommande	

SW24.W

STAT	Diagnostic et rapports		
	Sous menu	Description	Message Écran
	ALM	Lecture de l'historique des alarmes	
		Dernière alarme	0
		Alarme la plus ancienne	10
	ALMA	Signal erreurs (par défaut = 1)	
		Uniquement sur l'écran	1
		Sur l'écran et sortie maintenance	2
	MNPC	Lecture du nombre de manœuvres depuis la dernière maintenance	
		3 premiers chiffres du nombre de manœuvres depuis la dernière maintenance	23
		3 derniers chiffres du nombre de manœuvres depuis la dernière maintenance	256
		Dans le cas ci-dessus, le portail a exécuté 23 256 manœuvres depuis la dernière maintenance	
STAT	MNPS	Nombre de manœuvres depuis la dernière maintenance	
		Nombre de manœuvres générant un signal de maintenance (en milliers de manœuvres) (par défaut = OFF)	
		Signalisation de maintenance désactivée	OFF
		1 000 manœuvres (intervalle minimum)	1
	MNPA	300 000 manœuvres (intervalle maximum)	300
		Signal maintenance (par défaut = 1)	
		Signal uniquement sur l'écran	1
	MNPE	Signal sur l'écran et sortie maintenance (MAN)	2
		Signal sur l'écran et clignotant (clignotement rapide en fin de manœuvre)	3
		Signal sur l'écran, clignotant (clignotement rapide en fin de manœuvre) e sortie maintenance (MAN)	4
STAT	MNTE	Réinitialisation compteur manœuvres depuis la dernière maintenance	
		Attente pression OK de 5 s pour réinitialiser le compteur	0000
		Compteur manœuvres totales	
	MNTC	4 premiers chiffres du nombre de manœuvres depuis la dernière maintenance	12
		4 derniers chiffres du nombre de manœuvres depuis la dernière maintenance	5874
		Dans le cas ci-dessus, la portail a exécuté 125 874 manœuvres au total	
	LIFE	Compteur d'origine (jours d'activité de la centrale)	
		Lecture nombre de jours d'activité de la centrale	584
		Dans le cas ci-dessus, la centrale a été active 584 jours.	

STAT	PONC	Compteur nombre d'allumages centrale	
		Lecture nombre d'allumages de la centrale	2547
		Dans l'exemple ci-dessus, la centrale a été redémarrée 2547 fois (le réseau d'alimentation électrique peut être de mauvaise qualité et générer de fréquentes coupures de courant)	
	PONE	Réinitialisation compteur nombre d'allumages centrale	
		Attente pression OK de 5 s pour réinitialiser le compteur	0000
	RSTC	Compteur du nombre d'auto-réinitialisation	
		Lecture du nombre d'auto-réinitialisations de la centrale	1123
		Une auto-réinitialisation est une réinitialisation du microprocesseur par la centrale pour des raisons de sécurité. Habituellement, la centrale se met en auto-réinitialisation quand elle atteint le seuil minimum de tension du microprocesseur. Un nombre excessif d'auto-réinitialisations peut indiquer un réseau d'alimentation électrique de mauvaise qualité soumis à de fortes fluctuations de tension.	
		Réinitialisation compteur nombre d'auto-réinitialisations	
		Attente pression OK de 5 s pour réinitialiser le compteur	0000
EXP	TL	Affichage et saisie du téléphone installateur	
		Une courte pression sur OK affiche le numéro enregistré (utiliser les touches ▲ ▼ pour naviguer)	
		4 premiers chiffres du numéro installateur	3334
		4 chiffres suivants du numéro installateur	2548
		2 derniers chiffres du numéro installateur	32
	INF	L'exemple ci-dessus donne le numéro de téléphone de l'installateur : 333 4254832. Une pression sur OK de 5 s permet d'entrer dans le mode de modification du numéro. Utiliser les touches ▲ ▼ pour modifier la valeur, utiliser OK pour valider.	
		Affichage info centrale	
		Nom centrale	SL24.W
	EXP	Version microprogramme de la centrale	1.13
		Modules de connexion	
		Sous menu	Description
	CNX1	Module de connexion sur le connecteur CNX1	(1)
		Aucun module connecté	OFF
		Connexion module Wi-Fi EMC.W	1

SW24.W

Rétablissement des valeurs d'usine et téléchargement de la carte mémoire		
Sous menu	Description	Message Écran
LOAD	Téléchargement des valeurs d'usine	
	Attente pression OK de 5 s pour télécharger les valeurs par défaut.	0000
	Remarque Après le téléchargement des valeurs d'usine, il est nécessaire de recalibrer la course, LRNT s'affiche et clignote jusqu'à l'exécution du calibrage (rapide ou avancé).	
	Téléchargement de la programmation depuis la carte mémoire	
MEM	Attente pression OK de 5 s pour télécharger les valeurs depuis la carte mémoire.	0000
	Téléchargement depuis la carte mémoire exécuté avec succès.	DONE
	Erreur téléchargement depuis la carte mémoire (ex. carte absente).	EMEM
Configuration niveau de protection de la centrale (par défaut = OFF)		
PASS	OFF	Aucune protection
	1	Protection des menus MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD
	2	Protection du menu RAD
	3	Protection de la connexion IP (il n'est pas possible de se connecter à la centrale par smartphone)
	4	Protection des menus MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD et de la connexion IP
	5	Protection des menus RAD et de la connexion IP
	6	Protection complète de la centrale
	7	Protection de tous les menus de la centrale, connexion IP disponible

Remarque

La centrale demande un mot de passe à chaque fois que l'utilisateur cherche à accéder à un menu protégé. Si le mot de passe saisi est erroné, il ne permet pas d'accéder au menu.

Liste des signalisations sur l'écran

Signalisation	Description
C1	Contact fermé sur entrée commande C1
C2	Contact fermé sur entrée commande C2
C3	Contact fermé sur entrée commande C3
C4	Contact fermé sur entrée commande C4
S1	Contact ouvert sur entrée sécurité S1
S2	Contact ouvert sur entrée sécurité S2
S3	Contact ouvert sur entrée sécurité S3
S4	Contact ouvert sur entrée sécurité S4
FO1	Position fin de course d'ouverture moteur 1 atteinte
FC1	Position fin de course de fermeture moteur 1 atteinte
FO2	Position fin de course d'ouverture moteur 2 atteinte
FC2	Position fin de course de fermeture moteur 2 atteinte
OB1	Détection obstacle moteur 1
OB2	Détection obstacle moteur 2
AF1	Moteur dans l'intervalle de réduction force d'accostage de la butée
AF2	Moteur 2 dans l'intervalle de réduction force d'accostage de la butée
MSO1	Arrêt mécanique en ouverture moteur 1 atteint
MSC1	Arrêt mécanique en fermeture moteur 1 atteint
MSO2	Arrêt mécanique en ouverture moteur 2 atteint
MSC2	Arrêt mécanique en fermeture moteur 2 atteint
BATT	Fonctionnement sur batterie Après ce message, l'écran visualise la tension de fonctionnement des batteries, par ex. 24,5 V
BT-	Batterie presque déchargée (signal uniquement avec portail arrêté)
BT--	Batterie complètement déchargée (signal uniquement avec portail arrêté)
RX	Réception d'une commande radio par la radiocommande enregistrée ou par l'App
NX	Réception d'une commande radio par la touche de radiocommande non enregistrée
RD	Décodage rolling/fixed code désactivé
OAB	Portail resté ouvert
AT	Portail en phase d'autocalibrage

Liste des alarmes

Alarme	Description
XXXX	Reset carte
MNP	Alarme intervalle manœuvres depuis la dernière maintenance atteint.
F0	Erreur moteur non sélectionné
F1	Erreur câbles moteur 1 inversés
F2	Erreur câbles moteur 2 inversés
F3	Erreur fin de course inversés
F4	Alarme deux fin de course ouverts
F5	Erreur dysfonctionnement fin de course ouverture moteur 1
F6	Erreur dysfonctionnement fin de course fermeture moteur 1
F7	Erreur dysfonctionnement fin de course ouverture moteur 2
F8	Erreur dysfonctionnement fin de course fermeture moteur 2
F9	Erreur communication avec carte d'extension
F10	Alarme erreur moteur 1 non connecté
F11	Alarme erreur moteur 2 non connecté
F12	Alarme erreur encodeur moteur 1
F13	Alarme erreur encodeur moteur 2
F14	Sous tension microprocesseur (contrôler alimentation et sorties)
F15	Échec du test de sécurité 1
F16	Échec du test de sécurité 2
F17	Échec du test de sécurité 3
F18	Échec du test de sécurité 4
F19	Alarme timeout/longueur manœuvre moteur 1
F20	Alarme timeout/longueur manœuvre moteur 2
F21	Alarme courte mosfet moteur 1
F22	Alarme courte mosfet moteur 2
F23	Alarme rotor bloqué moteur 1
F24	Alarme rotor bloqué moteur 2
F25	Alarme superposition vantail en fermeture
F26	Alarme 5è obstacle en fermeture
F27	Alarme surtension moteur 1
F28	Alarme surtension moteur 2
F29	Alarme mémoire radio pleine
F30	Alarme mémoire radio défectueuse
F31	Alarme courte clignotante
F32	Alarme courte témoin portail ouvert
F33	Alarme carte mémoire absente
F34	Alarme checksum FW
F36	Alarme température carte

Mise à jour du microprogramme

La centrale est équipée d'un port USB qui permet de mettre à jour son microprogramme ou le module de communication Wi-Fi EMC.W.

Attention :

Si la mise à jour du microprogramme n'est pas exécutée correctement, l'opération peut endommager la centrale ou le module de communication Wi-Fi, veiller à ne pas interrompre l'alimentation du réseau pendant la procédure. Pour exécuter la mise à jour, consulter les instructions données par le microprogramme.

SW24.W

Comportement de la centrale au téléchargement des paramètres

Le tableau ci-dessous décrit le comportement de la centrale au téléchargement des paramètres pour les données suivantes :

- 1 - compteurs fixes non réinitialisables
- 2 - compteurs réinitialisables par l'installateur
- 3 - paramètres moteur (menu centrale section MOT)
- 4 - paramètres de la course du portail (par ex. longueur vantail, courbe de courant)
- 5 - paramètres installateur (menu centrale sections TRV, OUT, IN, LGC)
- 6 - mot de passe (menu centrale section PASS)
- 7 - radiocommandes

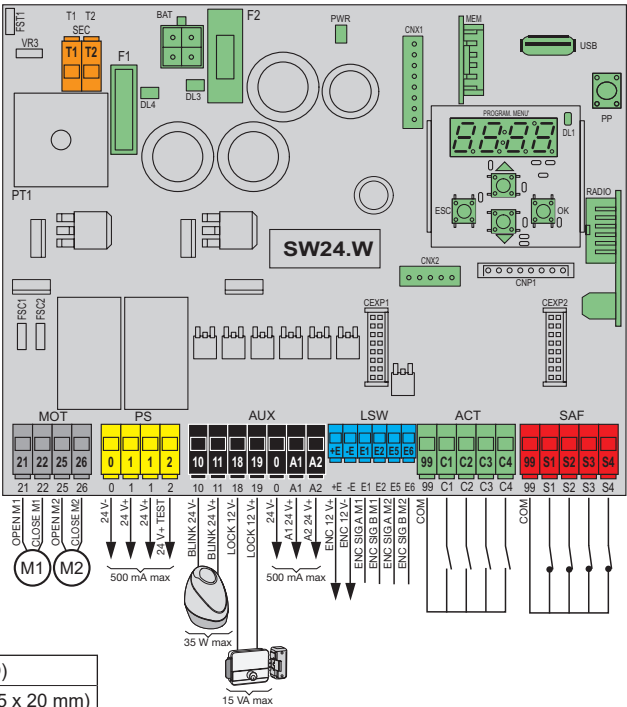
Action	Donnée	Comportement de la centrale
RESET (redémarrage de la centrale)	Compteurs fixes	Aucune modification
	Compteurs réinit.	
	Param. moteur	
	Paramètres course	
	Paramétrages	
	Mot de passe	
	Commandes radio	
Mise à jour du microprogramme	Compteurs fixes	Aucune modification
	Compteurs réinit.	
	Param. moteur	
	Paramètres course	
	Paramétrages	
	Mot de passe	
LOAD MEM (téléchargement depuis la carte mémoire)	Commandes radio	Aucune modification
	Compteurs fixes	
	Compteurs réinit.	Importation données depuis MEM.W
	Param. moteur	
	Paramètres course	Autocalibrage première manœuvre
	Paramétrages	
Rétablissement/ importation données centrale depuis App By-gate Pro	Mot de passe	Importation données depuis MEM.W
	Commandes radio	
	Compteurs fixes	Aucune modification
	Compteurs réinit.	
	Param. moteur	Importation données depuis App
	Paramètres course	
LOAD DEF (téléchargement des paramètres d'usine)	Paramétrages	Importation données depuis App
	Mot de passe	
	Commandes radio	Aucune modification
	Compteurs fixes	
	Compteurs réinit.	Aucune modification
	Param. moteur	
	Paramètres course	Nouveau calibrage LRNE ou LRNA
	Paramétrages	
	Mot de passe	Retour à la configuration par DÉFAUT
	Commandes radio	

ERSA (suppression mémoire récepteur)	Compteurs fixes	Aucune modification
	Compteurs réinit.	
	Param. moteur	
	Paramètres course	
	Paramétrages	
	Mot de passe	
Rétablissement/ importation données récepteur depuis App By-gate Pro	Commandes radio	Suppression complète
	Compteurs fixes	
	Compteurs réinit.	
	Param. moteur	
	Paramètres course	
	Paramétrages	
	Mot de passe	Importation données depuis App
	Commandes radio	

SW24.W

Descripción

Tarjeta de mando con pantalla y receptor de radio 433 MHz incorporado para automatizaciones 24 V de hojas batientes. Preparada para comunicación WiFi con smartphone y tablet utilizando el correspondiente módulo de comunicación EMC.W



F1	15 A (ATO)
F2	F 3,15 A (5 x 20 mm)

AUX

A1	OFF		
	1	SCA	Predeterminado
	2	RAU	
	3	LCO	
	4	LZO	
	5	OAB	
	6	MAN	
A2	OFF		
	1	SCA	
	2	RAU	Predeterminado
	3	LCO	
	4	LZO	
	5	OAB	
	6	MAN	
	7	INB	
	8	INP	

ACT

CX	1	PP	Predeterminado C1
	2	PED	Predeterminado C2
	3	OPEN	Predeterminado C3
	4	CLS	Predeterminado C4
	5	TIM	
	6	TIMP	

SAF

SX	OFF		Predeterminado S3/S4
	1	PHC	Predeterminado S1
	2	PH	Predeterminado S2
	3	PHO	
	4	BAR	
	5	8K2	
	6	STP	
	7	PHCT	
	8	PHT	
	9	PHOT	
	10	BART	
	11	8K2T	

SW24.W**Actuadores controlables**

Cod.	Descripción
EAM2	EKKO 300D actuador cancelas batientes 24 V 3 m 300 kg
EAM3	EKKO 400D actuador cancelas batientes 24 V 4 m 250 kg
EIM1	Actuador HIDDY 200D soterrado 24 V 2 m 200 kg
EIM2.24	Actuador HIDDY 350D soterrado 24 V 3,5 m 200 kg

Funciones de la regleta de conexiones

Bloque	Borne	Descripción	Datos nominales
SEC	T1	Secundario transformador	24 Vca
	T2		
MOT	21	Apertura motor 1	24 Vcc
	22	Cierre motor 1	80 W
	25	Apertura motor 2	24 Vcc
	26	Cierre motor 2	80 W
PS	0	Negativo alimentación accesorios	24 Vcc 500 mA
	1	Positivo alimentación accesorios	
	2	Positivo accesorios comprobados	
AUX	10	Negativo luz rotativa	24 Vcc
	11	Positivo luz rotativa	35 W
	18	Negativo electrocerradura	12 Vca 15 VA
	19	Positivo electrocerradura	
	0	Negativo accesorios	500 mA
	A1	Salida auxiliar configurable 1	
	A2	Salida auxiliar configurable 2	
LSW	+E	Positivo alimentación encoder	12 Vcc
	-E	Negativo alimentación encoder	
	E1	Señal A encoder motor 1	
	E2	Señal B encoder motor 1	
	E5	Señal A encoder motor 2	
	E6	Señal B encoder motor 2	
ACT	99	Común entradas	NO
	C1	Mando configurable 1	
	C2	Mando configurable 2	
	C3	Mando configurable 3	
	C4	Mando configurable 4	
SAF	99	Común entradas	NC
	S1	Seguridad configurable 1	
	S2	Seguridad configurable 2	
	S3	Seguridad configurable 3	
	S4	Seguridad configurable 4	

Utilización de la pantalla

Los ajustes de la central son visibles en la pantalla y se pueden editar con las teclas de navegación en el menú como se muestra en la tabla siguiente:

Teclas	Función	Duración presión
OK	Encendido pantalla Entrada en submenú Confirmación cambio valor	Instantánea
▲	Desplazamiento del menú hacia arriba Aumento del valor parámetro	Instantánea
▼	Desplazamiento del menú hacia abajo Disminución del valor parámetro	Instantánea
ESC	Salida del menú Cancelación del cambio de valor y vuelta al menú Apagado de la pantalla	Instantánea
▼	Reset de la tarjeta	3 s
▲ + OK	Mando de apertura	1 s
▼ + OK	Mando de cierre	1 s
ESC + OK	Test de la pantalla (enciende en secuencia cada segmento de la pantalla y los puntos)	3 s
ESC + OK	Al conectar la tarjeta se pone en marcha el modo de actualización del firmware	3 s
PP	Mando paso-paso	Instantánea

Menú

La programación de la central se organiza en menús y submenús que permiten acceder y editar los parámetros y las lógicas de la central. La central cuenta con los siguientes menús de primer nivel:

Menú	Descripción
MOT	Configuración de los parámetros del motor
LRNT	Menú de ejecución del procedimiento de calibración de la carrera
TRV	Menú de configuración de los parámetros de la carrera
OUT	Menú de configuración de las salidas auxiliares
IN	Menú de configuración de las salidas
LGC	Menú de configuración de las lógicas de funcionamiento
RAD	Menú de gestión de los mandos a distancia
STAT	Menú de diagnóstico y presentación de informes
EXP	Menú de gestión de las tarjetas de expansión
LOAD	Menú de restauración de valores de fábrica
PASS	Menú de configuración del nivel de protección

SW24.W

Todos los submenús se describen en la tabla siguiente:

MOT	Parámetros del motor		
	Sub-menú	Descripción	Valores (predeterminado)
O1		Tipo de actuador utilizado	
		 ¡Atención! ¡Si se configura en OFF, la central no realiza ningún mando!	(OFF)
		Sin configurar	OFF
		Ekko 300/400D (EAM2/EAM3)	1
		Hiddy 200D (EIM1)	2
O2		Tipo de control de la posición Configurado automáticamente al seleccionar el tipo de actuador. Se recomienda no modificar la configuración relacionada con el tipo de actuador.	(3)
		Encoder virtual: la central calcula la posición de la cancela a partir de los parámetros de funcionamiento del motor eléctrico	2
		Encoder EAM2, EAM3, EIM1	3
		Tipo de fin de carrera en apertura Configurado automáticamente al seleccionar el tipo de actuador. Se recomienda no modificar la configuración relacionada con el tipo de actuador.	(OFF)
O3		Fines de carrera en apertura no presentes: el motor eléctrico se para al finalizar el tiempo de trabajo	OFF
		Fin de carrera de parada en apertura: el fin de carrera determina la parada del motor	1
		Fin de carrera en apertura de proximidad: el fin de carrera determina la continuación de la maniobra a la velocidad de acercamiento programada hasta detectar el tope mecánico	2
		Tipo de fin de carrera en cierre Configurado automáticamente al seleccionar el tipo de actuador. Se recomienda no modificar la configuración relacionada con el tipo de actuador.	(OFF)
O4		Fines de carrera en cierre no presentes: el motor eléctrico se para al finalizar el tiempo de trabajo	OFF
		Fin de carrera de parada en cierre: el fin de carrera determina la parada del motor	1
		Fin de carrera en cierre de proximidad: el fin de carrera determina la continuación de la maniobra a la velocidad de acercamiento programada hasta detectar el tope mecánico	2

Nota:

O2, O3, O4 se configuran automáticamente al seleccionar el tipo de actuador. Se recomienda no modificar la configuración relacionada con el tipo de actuador.

Procedimiento de calibración de la carrera de los motores		
LRNE	Calibración rápida de la carrera. La calibración se realiza de manera totalmente automática y configura: - Desaceleración en apertura al 20% de la carrera total - Desaceleración en cierre al 20% de la carrera total - Desfase en apertura a 3 s y en cierre a 6 s - Cuota peatonal al 30% hoja 1	
	Tecla	Msg pantalla Descripción fase
	-	PP Espera inicio procedimiento de calibración
	PP	CL 2 Al pulsar la tecla: cierre del motor 2 y búsqueda del tope de cierre
	-	CL 1 Cierre del motor 1 y búsqueda del tope de cierre
	-	OP 1 Medición de la carrera de apertura y búsqueda del tope del motor 1
	-	OP 2 Medición de la carrera de apertura y búsqueda del tope del motor 2
	-	CL 2 Medición de la carrera de cierre del motor 2
	-	CL 1 Medición de la carrera de cierre del motor 1
	-	OPC1 Lectura de la curva de corriente en apertura del motor 1
LRNA	-	OPC2 Lectura de la curva de corriente en apertura del motor 2
	-	CLC2 Lectura de la curva de corriente en cierre motor 2
	-	CLC1 Lectura de la curva de corriente en cierre motor 1
	-	END Procedimiento finalizado
	Calibración avanzada de la carrera. La calibración permite al instalador elegir: - Posición de desaceleración en apertura y cierre - Desfases en apertura y cierre - Cuota de apertura peatonal hoja 1	
	Tecla	Msg pantalla Descripción fase
	-	PP Espera inicio procedimiento de calibración
	PP	CL 2 Al pulsar la tecla: inicio del cierre y búsqueda del tope de cierre del motor 2
	-	CL 1 Inicio del cierre y búsqueda del tope de cierre del motor 1
	PP	OP 1 Inicio de apertura del motor 1. Al pulsar la tecla: configuración de la posición de inicio de la desaceleración en apertura.

SW24.W

LRNT	LRNA	PP	OP 1	Al pulsar la tecla, se configura la posición de fin de carrera o la continuación hasta el tope.
		PP	OP 2	Inicio de apertura del motor 2. Al pulsar la tecla: configuración de la posición de inicio de la desaceleración en apertura.
		PP	OP 2	Al pulsar la tecla, se configura la posición de fin de carrera o la continuación hasta el tope.
		PP	CL 2	Inicio del cierre del motor 2. Al pulsar la tecla: configuración de la posición de inicio de la desaceleración en el cierre.
		-	CL 2	Continuación del cierre del motor 2 a velocidad de desaceleración hasta el tope.
		PP	CL 1	Inicio de cierre del motor 1. Al pulsar la tecla: configuración de la posición de inicio de la desaceleración en el cierre.
		-	CL 1	Continuación del cierre motor 1 a velocidad de desaceleración hasta el tope.
			OPED	Inicio apertura peatonal. Al pulsar la tecla: configuración de la cuota de apertura peatonal
		-	CPED	Cierre de la hoja desde la posición de apertura peatonal
		PP	DLOP	Inicio de la apertura. Al pulsar la tecla de configuración del tiempo de desfase en apertura, arranca el motor 2.
		PP	DLCL	Inicio del cierre. Al pulsar la tecla de configuración del tiempo de desfase en cierre, arranca el motor 1.
		-	END	Procedimiento finalizado

Autocalibración:

El cambio de los parámetros de la carrera de la cancela no conlleva la realización de nuevas calibraciones por parte del instalador; sin embargo, al cambiar los parámetros de la carrera, la central necesita aprender de nuevo la curva de corriente, desactivando así la detección de obstáculos solo durante la maniobra de autocalibración.

La autocalibración se señaliza debidamente:

- en la pantalla de la central con el texto AT
- con la luz rotativa que parpadea con una frecuencia doble respecto a lo normal

Eventos que generan una autocalibración:

- cambio de parámetros: T24, T25, T26, T27, T28, T29, T30, T31, T32, T33, T34, T35, T40, T41
- carga de ajustes desde la tarjeta de memoria MEM.W
- reset/importación de ajustes desde la aplicación By-gate Pro

Parámetros de la carrera de la cancela		
S u b - menú	Descripción	Valores (predeter- minado)
T1	Fuerza motor 1 (%) . Configura el valor de la fuerza del motor para empujar la hoja	(50)
	Fuerza mínima	1
	Fuerza máxima	100
T2	Fuerza motor 2 (%) . Configura el valor de la fuerza del motor para empujar la hoja	(50)
	Fuerza mínima	1
	Fuerza máxima	100
T3	Primera hoja en moverse	(M1)
	Motor 1	M1
	Motor 2	M2
T4	Sentido de marcha . Configura el sentido de marcha del motor	(1)
	Estándar (un motor lineal cierra la cancela con los pistones extendidos)	1
	Invertido (un motor lineal cierra la cancela con los pistones retraídos)	2
	Nota: Se invierten ambos motores. Si solo un motor tiene el sentido de marcha incorrecto, invierta los hilos de alimentación del motor con sentido incorrecto.	
T6	Número de motores	(2)
	Cancela de 1 hoja	1
	Cancela de 2 antas	2
T7	Selección del método de actuación para detección de obstáculos	(1)
	Sobrecorriente u hoja parada: el obstáculo se detecta al superar el umbral de corriente o el umbral de desaceleración del encoder	1
	Hoja parada: el obstáculo se detecta solo cuando la hoja desacelera en exceso	2
	Sobrecorriente: el obstáculo se detecta al superar el umbral de corriente	3
	Sobrecorriente y hoja parada: el obstáculo se detecta al superar a la vez el umbral de corriente y el umbral de desaceleración del encoder	4
T10	Tiempo de detección de obstáculos del motor 1 Tiempo tras el cual el umbral de corriente o el umbral del encoder provoca la actuación de la detección de obstáculos para el motor 1 (regulable a intervalos de 100 ms)	(20)
	100 ms (tiempo mínimo)	10
	600 ms (tiempo máximo)	60

SW24.W

TRV	T11	Tiempo de detección de obstáculos del motor 2	(20)
		Tiempo tras el cual el umbral de corriente o el umbral del encoder provoca la actuación de la detección de obstáculos para el motor 2 (regulable a intervalos de 100 ms)	
		100 ms (tiempo mínimo)	
	T12	Tiempo de arranque	(2.0)
		Tiempo en que el motor empuja con fuerza máxima para mover la hoja (regulable a intervalos de 0,5 s)	
		0,5 s (tiempo mínimo)	
		5,0 s (tiempo máximo)	
	T13	Cuota de apertura peatonal (% de la carrera total de apertura e la primera hoja)	(30)
		Cuota mínima	
		Cuota máxima	
	T14	Espacio de retroceso por obstáculo (cuota de inversión tras la detección de un obstáculo)	(5)
		No retrocede, solo se para	
		Mínima inversión	
		Máxima inversión	
	T15	Distancia de reducción de la fuerza del motor 1 acercándose al tope	(OFF)
		Reducción de fuerza no activada	
		Mínima distancia de reducción de fuerza	
		Máxima distancia de reducción de fuerza	
	T16	Distancia de reducción de la fuerza de acercamiento al tope motor 2	(OFF)
		Reducción de fuerza no activada	
		Mínima distancia de reducción de fuerza	
		Máxima distancia de reducción de fuerza	

Nota:

T15 y T16 indican la distancia al tope mecánico a partir de la cual la fuerza motor se reduce a la mitad (permite regular el impacto de la hoja en el tope mecánico). Tiene efecto solo cuando la central funciona con encoder y con fin de carrera de proximidad o sin fin de carrera.

TRV	T17	Facilitación de desbloqueo	(OFF)
		Tiempo de retroceso al final de la maniobra para reducir la presión del motor sobre el tope mecánico (regulable a intervalos de 100 ms)	
		Atención: Este parámetro debe dejarse en OFF cuando hay una electrocerradura .	
	T18	Ningún retroceso	OFF
		100 ms (valor mínimo)	
		500 ms (valor máximo)	
		Tiempo de desfase en apertura	
	T19	Ningún desfase	(3)
		60 s	
		Tiempo de desfase en cierre	
		Ningún desfase	
	T24	60 s	(6)
		Velocidad normal en apertura del motor 1	
		velocidad mínima	
		velocidad máxima	
	T25	Velocidad normal en apertura del motor 2	(90)
		velocidad mínima	
		velocidad máxima	
		Velocidad normal en cierre del motor 1	
	T26	velocidad mínima	(90)
		velocidad máxima	
		Velocidad normal en cierre del motor 2	
		velocidad mínima	
	T27	velocidad máxima	(30)
		Velocidad de desaceleración en apertura del motor 1	
		velocidad mínima	
		velocidad máxima	
	T28	Velocidad de desaceleración en apertura del motor 2	(30)
		velocidad mínima	
		velocidad máxima	
		Velocidad de desaceleración en cierre del motor 1	
	T29	velocidad mínima	(30)
		velocidad máxima	
		Velocità di rallentamento in chiusura motore 2	
		velocidad de desaceleración en cierre motor 1	
	T30	velocidad mínima	(30)
		velocidad máxima	
		Velocidad de desaceleración en cierre del motor 2	
		velocidad mínima	
	T31	velocidad máxima	(20)
		Espacio de desaceleración en apertura del motor 1	
		Sin desaceleración	
		Toda la carrera se desacelera	

SW24.W

TRV	T33	Espacio de desaceleración en apertura del motor 2	(20)
		Sin desaceleración	0
		Toda la carrera se desacelera	100
	T34	Espacio de desaceleración en cierre del motor 1	(20)
		Sin desaceleración	0
		Toda la carrera se desacelera	100
	T35	Espacio de desaceleración en cierre del motor 2	(20)
		Sin desaceleración	0
		Toda la carrera se desacelera	100
	Nota: T32, T33, T34, T35 representan el % de la carrera o del tiempo de trabajo total a la velocidad de desaceleración		
	T36	Tiempo de aceleración en apertura del motor 1	(0.5)
		Máxima aceleración (0 s para alcanzar la velocidad normal)	0
		Mínima aceleración (2,0 s para alcanzar la velocidad normal)	2.0
	T37	Tiempo de aceleración en apertura del motor 2	(0.5)
		Máxima aceleración (0 s para alcanzar la velocidad normal)	0
		Mínima aceleración (2,0 s para alcanzar la velocidad normal)	2.0
	T38	Tiempo de aceleración en cierre del motor 1	(0.5)
		Máxima aceleración (0 s para alcanzar la velocidad normal)	0
		Mínima aceleración (2,0 s para alcanzar la velocidad normal)	2.0
	T39	Tiempo de aceleración en cierre del motor 2	(0.5)
		Máxima aceleración (0 s para alcanzar la velocidad normal)	0
		Mínima aceleración (2,0 s para alcanzar la velocidad normal)	2.0
	Nota: T36, T37, T38, T39 son el tiempo en el que el motor acelera hasta alcanzar la velocidad normal de apertura (regulables a intervalos de 0,1 s)		
	T40	Rampa de desaceleración del motor 1	(30)
		Rampa muy inclinada (máxima desaceleración)	0
		Rampa poco inclinada (mínima desaceleración)	100
	T41	Rampa de desaceleración del motor 2	(30)
		Rampa muy inclinada (máxima desaceleración)	0
		Rampa poco inclinada (mínima desaceleración)	100
	Nota: T40 y T41 son las rampas de desaceleración entre la velocidad normal y la desaceleración de los motores.		

Configuración de las salidas auxiliares		
Sub-menú	Descripción	Valores (predeterminado)
19	Electrocerradura	(1)
	Salida no activada	OFF
	Electrocerradura de resbalón	1
	Electrocerradura a caída	2
	Electrocerradura magnética (ventosa) activada en cierre	3
	Electrocerradura magnética (ventosa) activada en apertura y cierre	4
	Tiempo excitación electrocerradura de resbalón (regulable a intervalos de 0.1 s)	(1.2)
	0,5 s (tiempo mínimo)	0.5
	5,0 s (tiempo máximo)	5.0
	Tipo salida borne A1	(1)
A1	Salida no activada	OFF
	Piloto cancela abierta (SCA) Funcionamiento según configuración parámetro SCA	1
	Salida radio auxiliar (RAU) Funcionamiento según configuración parámetro RAU	2
	Luz de cortesía (LCO) Se activa durante el movimiento de la hoja y por un tiempo, después de la parada de la hoja, configurado con el parámetro LCO	3
	Luz de zona (LZO) Se activa durante el movimiento de la hoja	4
	Cancela dejada abierta (OAB) Se activa si la cancela permanece abierta durante un tiempo superior al definido por la lógica de alarma de cancela abierta (L16)	5
	Mantenimiento (MAN) Salida activa cuando se alcanza el número de maniobras de indicación de mantenimiento (MNPS) en la sección de diagnóstico	6
	Tipo salida borne A2	(2)
	Salida no activada	OFF
	Piloto cancela abierta (SCA) Funcionamiento según configuración parámetro SCA	1
A2	Salida radio auxiliar (RAU) Funcionamiento según configuración parámetro RAU	2
	Luz de cortesía (LCO) Se activa durante el movimiento de la hoja y por un tiempo, después de la parada de la hoja, configurado con el parámetro LCO	3
	Luz de zona (LZO) Se activa durante el movimiento de la hoja	4

SW24.W

OUT	A2	Cancela dejada abierta (OAB) Se activa si la cancela permanece abierta durante un tiempo superior al definido por la lógica de alarma de cancela abierta (L16)	5
		Mantenimiento (MAN) Salida activa cuando se alcanza el número de maniobras de indicación de mantenimiento (MNPS) en la sección de diagnóstico	6
		Salida de sincronismo, enclavamiento tipo casquillo (INB) Configura automáticamente (sin que el usuario pueda elegir) la entrada S4 como entrada de sincronismo. La central permite la apertura de la cancela solo si la otra cancela está en posición de cierre.	7
		Salida de sincronismo, enclavamiento tipo casquillo (INP) con señal de presencia. Configura automáticamente (sin que el usuario pueda elegir) la entrada S4 como entrada de sincronismo y la entrada S3 como entrada de presencia. La central permite la apertura de la cancela solo si la otra cancela está en posición de cierre y la entrada de presencia está ocupada.	8
	RAU	Configuración salida radio auxiliar	(1)
		Tensión de impulso: la salida se activa durante 1 s al recibir la orden RAU desde el mando a distancia	1
		Temporizada: la salida se activa por el tiempo configurado en el parámetro RAUT al recibir la orden RAU desde el mando a distancia	2
		Biestable: la salida funciona en el modo paso-paso ON/OFF	3
	RAUT	Temporización salida RAU	(1)
		1 s (tiempo mínimo)	1
		600 s (tiempo mínimo)	600
	LCO	Temporización luz de cortesía	(120)
1 s (tiempo mínimo)		1	
300 s (tiempo mínimo)		300	

OUT	SCA	Modo de funcionamiento de la salida SCA	(1)
		Cancela cerrada: no activada Cancela abierta: activada fija	1
		Cancela cerrada: no activada Cancela en movimiento: intermitente Cancela abierta: activada fija Posición indeterminada: intermitente con pausa de 1 s cada 5	2
		Cancela cerrada: no activada Cancela en apertura intermitente lenta Cancela abierta activada fija Cancela en cierre intermitente Posición indeterminada intermitente con pausa de 1 s cada 5	3
		Cancela parada activada fija Cancela en movimiento: no activada	4
		Cancela parada no activada Cancela en movimiento activada fija	5
IN	Configuración de las entradas		
	Sub-menú	Descripción	Valores (predeterminado)
	C(X)	Entrada de mando C1/C2/C3/C4	
		Paso-paso (PP) El mando paso-paso: - con la cancela parada cerrada acciona una apertura - en apertura acciona una parada o un cierre según configuración de la lógica paso-paso (L10) - con la cancela parada tras una apertura acciona un cierre - en cierre acciona una parada o una apertura según configuración de la lógica paso-paso (L10)- con la cancela parada tras un cierre acciona una apertura	1 (C1)
		Peatonal (PED) Acciona una apertura a la cuota peatonal Actúa como un paso-paso si la orden se envía a la cancela en una posición más allá de la cuota peatonal	2 (C2)
		Abir (OPEN) El mando Abir: - con la cancela parada cerrada acciona una apertura - en apertura se ignora - con la cancela abierta pone a cero el tiempo de pausa - con la cancela parada acciona una apertura - con la cancela cerrada acciona una apertura	3 (C3)

SW24.W

N	C(X)	Cerrar (CLS) El mando Cerrar: - con la cancela parada cerrada se ignora - en apertura acciona un cierre - con la cancela parada acciona un cierre - en cierre se ignora	4 (C4)
		Temporizador (TIM) El mando Temporizador: - estando cerrado, acciona una apertura y mantiene la cancela abierta hasta que el contacto permanece cerrado - al liberar el contacto, acciona un cierre	5
		Temporizador peatonal (TIMP) Desempeña la misma función del mando Temporizador, pero en la cuota peatonal	6
	S(X)	Entrada de seguridad S1/S2/S3/S4	
		No activada	OFF (S3 S4)
		Fotocélula en cierre (PHC) La fotocélula en cierre: - con la cancela parada permite la apertura - en apertura no actúa - con la cancela abierta permite el cierre y al liberarse pone a cero el tiempo de pausa - en cierre acciona una reapertura inmediata	1 (S1)
		Fotocélula (PH) La fotocélula: - con la cancela parada no permite la apertura - durante la apertura detiene el movimiento y al liberarse continúa la apertura - con la cancela abierta permite el cierre y al liberarse pone a cero el tiempo de pausa - en cierre detiene el movimiento y al liberarse acciona una reapertura	2 (S2)
		Fotocélula en apertura (PHO) La fotocélula en apertura: - con la cancela parada permite la apertura - en apertura vuelve a cerrar totalmente - con la cancela abierta permite el cierre y no pone a cero el tiempo de pausa - en cierre no actúa	3

IN	S(X)	Borde sensible con contacto libre de tensión NC (BAR) - con la cancela parada no permite la apertura - en apertura desbloquea - con la cancela abierta permite el cierre y al liberarse pone a cero el tiempo de pausa - en cierre desbloquea	4	
		Borde sensible equilibrado 8,2 KΩ (8K2) Mismo comportamiento del borde sensible NC	5	
		Stop (STP) - detiene la cancela Interrompe el cierre automático según configuración de la lógica de parada por stop (L12)	6	
		Fotocélula en cierre comprobada (PHCT) Como fotocélula en cierre, pero con comprobación	7	
		Fotocélula comprobada (PHT) Como fotocélula, pero con comprobación	8	
		Fotocélula en apertura comprobada (PHOT) Como fotocélula en apertura, pero con comprobación	9	
		Borde sensible NC comprobado (BART) Como borde sensible NC KΩ, pero con comprobación	10	
		Borde sensible equilibrado 8,2 KΩ comprobado (8K2T) Como borde sensible 8,2 KΩ, pero con comprobación	11	
		Configuración de las lógicas de la central		
		Sub-menú	Descripción	Valores (predeterminado)
LGC	L1	Cierre automático	(ON)	
		Cierre automático no activado	OFF	
		Cierre automático activado	ON	
	L2	Tiempo de pausa	(30)	
		1 s (tiempo mínimo)	1	
		180 s (tiempo mínimo)	180	
	L3	Tiempo de pausa peatonal	(20)	
		1 s (tiempo mínimo)	1	
		180 s (tiempo mínimo)	180	
	L4	Estado al conectar	(OP)	
Cancela en posición cerrada: El primer mando paso-paso abre la cancela.		CL		
Cancela en posición abierta: El primer mando paso-paso cierra la cancela. Si el cierre automático está activado, transcurrido el tiempo de pausa, cierra la cancela		OP		

SW24.W

LGC	L5	Comunidad	(OFF)
		Función Comunidad de vecinos desactivada	OFF
		No realiza cierre y parada en apertura	1
		No realiza cierre y parada en apertura y pausa	2
	L6	No realiza cierre y parada en apertura, pausa y cierre	3
		Cierre rápido	(OFF)
		Función de cierre automático no activada	OFF
		Cierre rápido en el modo cancela: La central comienza a contar el tiempo de despeje (L7) a partir de la liberación de la fotocélula en el cierre y vuelve a cerrar una vez transcurrido dicho tiempo.	1
		Cierre rápido en el modo barrera: La central comienza a contar el tiempo de despeje (L7) desde la liberación de la fotocélula en el cierre y vuelve a cerrar una vez transcurrido dicho tiempo. Si la fotocélula en cierre se tapa de nuevo, acciona una parada. Cuando se libera de nuevo, continúa el cierre. La fotocélula en cierre vuelve a funcionar normalmente tras un cierre completo.	2
		Tiempo de despeje (regulable a intervalos de 1 s)	(2)
		Tiempo tras el cual la cancela vuelve a cerrarse si está activado el cierre rápido (L6)	
		Tiempo de despeje mínimo	1
		Tiempo de despeje máximo	10
		Parpadeo previo	(OFF)
	L8	Tiempo de parpadeo de la luz rotativa antes de comenzar el movimiento de la cancela	
		Parpadeo previo desactivado	OFF
		3 s de parpadeo previo	3
		4 s de parpadeo previo	4
		5 s de parpadeo previo	5
	L9	Hombre presente	(OFF)
		Función Hombre presente no activada	OFF
		Mando paso-paso desactivado, los mandos a distancia no funcionan. La central acepta solo los mandos Abrir y Cerrar	1
		Hombre presente de emergencia. En condiciones normales el funcionamiento es estándar y con las seguridades activadas funciona como hombre presente.	2

LGC	L10	Paso-paso	(4)
		Funcionamiento del mando paso-paso de 2 pasos: abrir, cerrar, abrir...	2
		Funcionamiento del mando paso-paso de 3 pasos: abrir, parar, cerrar, abrir...	3
		Funcionamiento del mando paso-paso de 4 pasos: abrir, parar, cerrar, parar, abrir...	4
	L11	Parada desde paso-paso	(ON)
		Cierre automático desactivado cuando se ejecuta una parada desde paso-paso	OFF
	L12	Cierre automático no desactivado cuando se ejecuta una parada desde paso-paso	ON
		Parada por stop	(ON)
	L13	Cierre automático desactivado cuando se ejecuta una parada por stop	OFF
		Cierre automático no desactivado cuando se ejecuta una parada por stop	ON
		Golpe de ariete	(OFF)
		Realiza un breve movimiento en dirección contraria a la de marcha, para facilitar la liberación de la electrocerradura.	
	L14	Golpe de ariete no activado	OFF
		Activado con la cancela cerrada	1
		Activado con la cancela cerrada y abierta	2
		Activado con la cancela abierta	3
	L15	Funcionamiento con batería	(1)
		Funcionamiento normal	1
		Funcionamiento normal con luz rotativa desactivada	2
		Permanece abierta tras una orden de reapertura	3
	L16	Con un corte de la alimentación principal, abre y se queda abierta	4
		Ahorro de energía	(OFF)
		Funcionamiento normal	OFF
		Función ahorro de energía activada. Con la cancela cerrada desconecta la alimentación de accesorios en las salidas 1 y 2. Las salidas se alimentan de nuevo al ejecutar una orden.	1
	L16	Señalización de cancela dejada abierta	(30)
		Número de minutos tras los cuales, con la cancela parcial o totalmente abierta, independientemente del tiempo de pausa programado, se envía una señal de alarma (en pantalla y salida configurada como OAB)	
		Señalización desactivada	OFF
		Intervalo mínimo	3
		Intervalo máximo	60

SW24.W

Gestión de mandos a distancia		
Sub-menú	Descripción	Msg pantalla
PP	Memorización de una tecla como paso-paso	
	Espera código	0000
	Memorización del mando a distancia n. 1 como paso-paso	1001
	Memorización del mando a distancia n. 55 como paso-paso	1055
OPEN	Memorización de una tecla como Abrir	
	Espera código	0000
	Memorización del mando a distancia n. 1 como Abrir	2001
	Memorización del mando a distancia n. 55 como Abrir	2055
PED	Memorización de una tecla como peatonal	
	Espera código	0000
	Memorización del mando a distancia n. 1 como peatonal	3001
	Memorización del mando a distancia n. 55 como peatonal	3055
RAU	Memorización de una tecla como activación salida radio auxiliar	
	Espera código	0000
	Memorización del mando a distancia n. 1 como salida radio auxiliar	4001
	Memorización del mando a distancia n. 55 como salida radio auxiliar	4055
CLS	Memorización de una tecla como Cerrar	
	Espera código	0000
	Memorización del mando a distancia n. 1 como Cerrar	5001
	Memorización del mando a distancia n. 55 como Cerrar	5055
STP	Memorización de una tecla como parada	
	Espera código	0000
	Memorización del mando a distancia n. 1 como parada	6001
	Memorización del mando a distancia n. 55 como parada	6055
LCO	Memorización de una tecla como activación luz de cortesía	
	Espera código	0000
	Memorización del mando a distancia n. 1 como luz de cortesía	7001
	Memorización del mando a distancia n. 55 como luz de cortesía	7055

CTRL	Control posición en memoria del mando a distancia	
	Espera código	0000
	Tecla del mando a distancia n. 1 memorizado como Cerrar	5001
	Tecla del mando a distancia n. 99 memorizada como luz de cortesía	7099
	Tecla del mando a distancia n. 30 sin memorizar	-030
RE	Mando a distancia sin memorizar	---
	Programación remota de los mandos a distancia (predeterminado = 1)	
	Programación remota de los mandos a distancia no activada	OFF
	Programación remota de los mandos a distancia activada: permite programar los mandos a distancia a partir de un mando a distancia ya memorizado con el siguiente procedimiento:	
	- pulse simultáneamente las teclas 1 y 2 del mando a distancia ya memorizado	
ERSA	- pulse la tecla del mando a distancia ya memorizado que desea copiar en el nuevo mando a distancia	1
	- pulse la tecla del nuevo mando a distancia en el que se va a copiar la tecla recién pulsada del mando a distancia ya memorizado	
	Nota: la tecla recién memorizada del nuevo mando a distancia hereda la función asignada a la tecla del mando a distancia ya memorizado	
	Borrado total de la memoria del receptor	
	Pulse OK durante 5 segundos. Señalización en pantalla del borrado de la memoria del receptor	0000
ERS1	Borrado de un mando a distancia a partir de su posición en memoria	
	Utilice las teclas ▲ ▼ para seleccionar el número del mando a distancia a borrar	X
	Pulse OK para confirmar	
ERSR	Borrado de un mando a distancia desde el código del mando a distancia	
	Espera código	0000
	Borrado del mando a distancia	

SW24.W

Sub-menú	Diagnóstico y presentación de informes	
	Descripción	Msg pantalla
ALM	Lectura historial de alarmas	
	Última alarma	0
	Alarma más antigua	10
ALMA	Señalización errores (predeterminado = 1)	
	Solo en pantalla	1
	En pantalla y salida mantenimiento	2
MNPC	Lectura del número de maniobras desde el último mantenimiento	
	Primeros 3 dígitos del número de maniobras desde el último mantenimiento	23
	Últimos 3 dígitos del número de maniobras desde el último mantenimiento	256
	En el caso arriba indicado la cancela ha ejecutado 23.256 maniobras desde el último mantenimiento	
MNPS	Número de maniobras desde el último mantenimiento	
	Número de maniobras que generan una señalización de mantenimiento (en miles de maniobras) (predeterminado = OFF)	
	Señalización de mantenimiento no activada	OFF
	1.000 maniobras (intervalo mínimo)	1
MNPA	300.000 maniobras (intervalo máximo)	300
	Señalización mantenimiento (predeterminado = 1)	
	Señalización solo en pantalla	1
	Señalización en pantalla y salida mantenimiento (MAN)	2
	Señalización en pantalla y luz rotativa (parpadeo rápido al finalizar la maniobra)	3
MNPE	Señalización en pantalla, luz rotativa (parpadeo rápido al finalizar la maniobra) y salida de mantenimiento (MAN)	4
	Puesta a cero del contador de número de maniobras desde el último mantenimiento	
	Espera durante 5 s que se pulse OK para poner el contador a 0	0000
MNTE	Contador maniobras totales	
	Primeros 4 dígitos del número de maniobras desde el último mantenimiento	12
	Últimos 4 dígitos del número de maniobras desde el último mantenimiento	5874
	En el caso arriba indicado la cancela ha ejecutado 125.874 maniobras totales	
LIFE	Contador vida (días de actividad de la central)	
	Lectura del número de días de actividad de la central	584
	En el caso arriba indicado la central ha permanecido activada 584 días	

STAT	PONC	Contador número conexiones central	
		Lectura del número de conexiones de la central	2547
	En el ejemplo arriba indicado la central se ha vuelto a conectar 2547 veces (podría indicar una red de alimentación eléctrica de escasa calidad, sujeta a frecuentes cortes de tensión)		
	PONE	Puesta a cero contador número conexiones central	
		Espera durante 5 s que se pulse OK para poner el contador a 0	0000
	RSTC	Contador número autoreset	1123
		Lectura del número de autoreset de la central	
		Un autoreset es un reset del micro realizado por la central por cuestiones de seguridad. Normalmente la central realiza el autoreset cuando se alcanza el umbral mínimo de tensión micro. Un número excesivo de autoreset podría indicar una red de alimentación eléctrica de escasa calidad, sujeta a fuertes oscilaciones de tensión.	
	RSTE	Puesta a cero contador número autoreset	
		Espera durante 5 s que se pulse OK para poner el contador a 0	0000
TL	TL	Visualización y configuración teléfono instalador	
		Pulsando brevemente OK, muestra el número memorizado (utilice las teclas ▲ ▼ para subir o bajar)	
		Primeros 4 dígitos del número del instalador	3334
		4 dígitos siguientes del número del instalador	2548
	INF	Últimos 2 dígitos del número del instalador	32
		En el ejemplo arriba indicado el número de teléfono del instalador es: 333 4254832	
EXP	INF	Visualización información central	
		Nombre central	SL24.W
		Versión firmware de la central	1.13
	Módulos de conexión		
	CNX1	Sub-menú	Valores (predeterminado)
		Descripción	
		Módulo de conexión en conector CNX1	(1)
		Ningún módulo conectado	OFF
		Conectado módulo Wi-Fi EMC.W	1

SW24.W

Restablecimiento de valores de fábrica y carga desde tarjeta de memoria		
Sub-menú	Descripción	Msg pantalla
LOAD	Carga de los valores de fábrica	
	Espera durante 5 s que se pulse OK para cargar los valores predefinidos.	oooo
	Nota: La carga de los valores de fábrica requiere volver a realizar la calibración de la carrera y en pantalla aparece LRNT parpadeando hasta la ejecución de la calibración (rápida o avanzada).	
	Carga de la programación desde la tarjeta de memoria	
MEM	Espera durante 5 s que se pulse OK para cargar los valores desde la tarjeta de memoria.	oooo
	Carga desde la tarjeta de memoria realizada con éxito.	DONE
	Error al cargar desde la tarjeta de memoria (por ejemplo, falta la tarjeta).	EMEM
Configuración del nivel de protección de la central (predeterminado = OFF)		
PASS	OFF	Ninguna protección
	1	Protección de los menús MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD
	2	Protección del menú RAD
	3	Protección de la conexión IP (no es posible conectarse a la central por smartphone)
	4	Protección de los menús MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD y de la conexión IP
	5	Protección de los menús RAD y de la conexión IP
	6	Protección completa de la central
	7	Protección de todos los menús de la central, conexión IP disponible

Nota:

La central requiere la introducción de la contraseña cada vez que se intenta acceder a un menú protegido. Si se introduce una contraseña incorrecta, no se permite acceder al menú.

Lista de las señalizaciones en pantalla

Señalización	Descripción
C1	Contacto cerrado en entrada mando C1
C2	Contacto cerrado en entrada mando C2
C3	Contacto cerrado en entrada mando C3
C4	Contacto cerrado en entrada mando C4
S1	Contacto abierto en entrada seguridad S1
S2	Contacto abierto en entrada seguridad S2
S3	Contacto abierto en entrada seguridad S3
S4	Contacto abierto en entrada seguridad S4
FO1	Alcanzada posición de fin de carrera de apertura del motor 1
FC1	Alcanzada posición de fin de carrera de cierre del motor 1
FO2	Alcanzada posición de fin de carrera de apertura del motor 2
FC2	Alcanzada posición de fin de carrera de cierre del motor 2
OB1	Detectado obstáculo motor 1
OB2	Detectado obstáculo motor 2
AF1	Motor en intervalo reducción fuerza de acercamiento tope
AF2	Motor 2 en intervalo reducción fuerza de acercamiento tope
MSO1	Alcanzado tope mecánico en apertura motor 1
MSC1	Alcanzado tope mecánico en cierre motor 1
MSO2	Alcanzado tope mecánico en apertura motor 2
MSC2	Alcanzado tope mecánico en cierre motor 2
BATT	Funcionamiento con batería. Cuando se muestra este mensaje, también se visualiza la tensión de funcionamiento de las baterías, por ejemplo, 24,5 V
BT-	Batería casi agotada (señalización solo con la cancela parada)
BT--	Batería totalmente agotada (señalización solo con la cancela parada)
RX	Recibida orden desde mando a distancia memorizado o desde aplicación
NX	Recibida orden desde tecla de mando a distancia no memorizado
RD	Decodificación Rolling/fixed code no activada
OAB	Cancela dejada abierta
AT	Cancela en fase de autocalibración

Lista de alarmas

Alarma	Descripción
XXXX	Reset tarjeta
MNP	Alarma por haber alcanzado intervalo de maniobras desde el último mantenimiento
F0	Error motor no seleccionado
F1	Error cables motor 1 invertidos
F2	Error cables motor 2 invertidos
F3	Error fines de carrera invertidos
F4	Alarma ambos fines de carrera abiertos
F5	Error funcionamiento incorrecto fin de carrera apertura motor 1
F6	Error funcionamiento incorrecto fin de carrera cierre motor 1
F7	Error funcionamiento incorrecto fin de carrera apertura motor 2
F8	Error funcionamiento incorrecto fin de carrera cierre motor 2
F9	Error comunicación con tarjeta de expansión
F10	Alarma error motor 1 no conectado
F11	Alarma error motor 2 no conectado
F12	Alarma error encoder motor 1
F13	Alarma error encoder motor 2
F14	Subtensión micro (comprobar alimentación y salidas)
F15	Test seguridad 1 fallido
F16	Test seguridad 2 fallido
F17	Test seguridad 3 fallido
F18	Test seguridad 4 fallido
F19	Alarma timeout/longitud maniobra motor 1
F20	Alarma timeout/longitud maniobra motor 2
F21	Alarma corto mosfet motor 1
F22	Alarma corto mosfet motor 2
F23	Alarma rotor bloqueado motor 1
F24	Alarma rotor bloqueado motor 2
F25	Alarma solape hojas en cierre
F26	Alarma 5° obstáculo en cierre
F27	Alarma sobrecorriente motor 1
F28	Alarma sobrecorriente motor 2
F29	Alarma memoria radio llena
F30	Alarma memoria radio defectuosa
F31	Alarma corto luz rotativa
F32	Alarma corto piloto cancela abierta
F33	Alarma falta tarjeta de memoria
F34	Alarma checksum FW
F36	Alarma temperatura tarjeta

Actualización firmware:

La central está provista de puerto USB que permite actualizar el firmware de la misma o del módulo de comunicación Wi-Fi EMC.W

Atención:

Si no se ejecuta correctamente, el procedimiento de actualización firmware puede dañar la central o el módulo de comunicación Wi-Fi: asegúrese de que el suministro de red no se interrumpa durante la actualización.

Para ejecutar la actualización Firmware, consulte las instrucciones suministradas con el mismo.

SW24.W

Comportamiento de la central al cargar los ajustes:

En la tabla siguiente se describe el comportamiento de la central al cargar masivamente los ajustes relativos a los datos siguientes:

- 1 - Contadores fijos no reseteables
- 2 - Contadores reseteables por el instalador
- 3 - Parámetros del motor (menú central sección MOT)
- 4 - Datos de carrera de la cancela (ej. longitud hoja, curva de corriente...)
- 5 - Configuraciones del instalador (menú central secciones TRV, OUT, IN, LGC)
- 6 - Contraseña (menú central sección PASS)
- 7 - Mandos a distancia

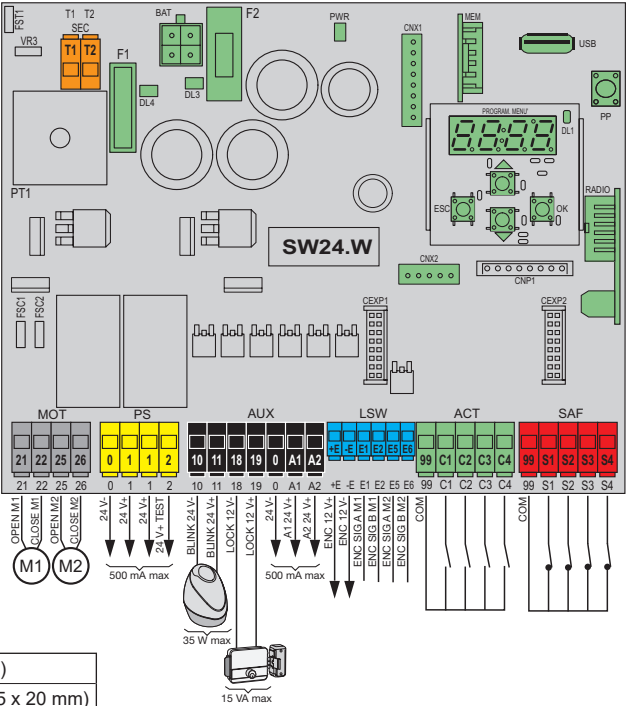
Acción	Dato	Comportamiento de la central
RESET (reinicio central)	Contadores fijos	Ninguna variación
	Contadores reset.	
	Parám. motor	
	Datos carrera	
	Ajustes	
	Contraseña	
	Mandos a distancia	
Actualización firmware	Contadores fijos	Ninguna variación
	Contadores reset.	
	Parám. motor	
	Datos carrera	
	Ajustes	
	Contraseña	
LOAD MEM (carga desde tarjeta de memoria)	Mandos a distancia	Ninguna variación
	Contadores fijos	
	Contadores reset.	
	Parám. motor	
	Datos carrera	
Restablecimiento/Importación de datos de la central desde la aplicación By-gate Pro	Ajustes	Ninguna variación
	Contraseña	
	Mandos a distancia	
	Contadores fijos	
	Contadores reset.	

LOAD DEF (carga valores de fábrica)	Contadores fijos	Ninguna variación
	Contadores reset.	
	Parám. motor	
	Datos carrera	Nueva calibración LRNE o LRNA
	Ajustes	
ERSA (borrado memoria receptor)	Contraseña	
	Mandos a distancia	Ninguna variación
	Contadores fijos	
	Contadores reset.	
	Parám. motor	Ninguna variación
Restablecimiento/Importación de datos del receptor desde la aplicación By-gate Pro	Datos carrera	
	Ajustes	
	Contraseña	Borrado completo
	Mandos a distancia	
	Contadores fijos	

SW24.W

Beschreibung

Elektronische Leiterplatte mit Display und integriertem Funkempfänger 433 MHz für Flügeltorantriebe 24 V. Vorgerüstet für WLAN-Verbindung per Smartphone und Tablet durch Einsatz des entsprechenden Kommunikationsmoduls EMC.



F1	15 A (ATO)
F2	F 3,15 A (5 x 20 mm)

AUX

A1	OFF		
	1	SCA	Werkseinstellung
	2	RAU	
	3	LCO	
	4	LZO	
	5	OAB	
A2	6	MAN	
	OFF		
	1	SCA	
	2	RAU	Werkseinstellung
	3	LCO	
	4	LZO	
	5	OAB	
	6	MAN	
	7	INB	
	8	INP	

ACT

CX	1	PP	Werkseinstellung C1
	2	PED	Werkseinstellung C2
	3	OPEN	Werkseinstellung C3
	4	CLS	Werkseinstellung C4
	5	TIM	
	6	TIMP	

SAF

SX	OFF		Werkseinstellung S3/S4
	1	PHC	Werkseinstellung S1
	2	PH	Werkseinstellung S2
	3	PHO	
	4	BAR	
	5	8K2	
	6	STP	
	7	PHCT	
	8	PHT	
	9	PHOT	
	10	BART	
	11	8K2T	

SW24.W**Steuerbare Torantriebe**

Art.	Beschreibung
EAM2	EKKO 300D Linearantrieb 24 V 3 m 300 kg
EAM3	EKKO 400D Linearantrieb 24 V 4 m 250 kg
EIM1	Unterflurantrieb HIDDY 200D 24 V 2 m 200 kg
EIM2.24	Unterflurantrieb HIDDY 350D 24 V 3,5 m 200 kg

Funktionen der Klemmenleiste

Block	Klemme	Beschreibung	Nenn-Daten
SEC	T1	Transformator-Sekundärwicklung	24 Vac
	T2		
MOT	21	Öffnung Motor 1	24 VDC
	22	Schließen Motor 1	80 W
	25	Öffnung Motor 2	24 VDC
	26	Schließen Motor 2	80 W
PS	0	Minusleiter Zubehörversorgung	24 Vdc 500 mA
	1	Plusleiter Zubehörversorgung	
	2	Plusleiter Zubehör mit Nachweis	
AUX	10	Minusleiter Blinkleuchte	24 VDC
	11	Plusleiter Blinkleuchte	35 W
	18	Minusleiter Elektroschloss	12 Vdc
	19	Plusleiter Elektroschloss	15 VA
	0	Minusleiter Zubehör	500 mA
	A1	Konfigurierbarer Hilfsausgang 1	
	A2	Konfigurierbarer Hilfsausgang 2	
LSW	+E	Plusleiter Encoderversorgung	12 Vdc
	-E	Minusleiter Encoderversorgung	
	E1	Encodersignal A Motor 1	
	E2	Encodersignal B Motor 1	
	E5	Encodersignal A Motor 2	
	E6	Encodersignal B Motor 2	
ACT	99	Bezugspotenzial Eingänge	NEIN
	C1	Konfigurierbarer Schaltbefehl 1	
	C2	Konfigurierbarer Schaltbefehl 2	
	C3	Konfigurierbarer Schaltbefehl 3	
	C4	Konfigurierbarer Schaltbefehl 4	
SAF	99	Bezugspotenzial Eingänge	ÖFFNER
	S1	Konfigurierbare Sicherheit 1	
	S2	Konfigurierbare Sicherheit 2	
	S3	Konfigurierbare Sicherheit 3	
	S4	Konfigurierbare Sicherheit 4	

Verwendung des Displays

Die Einstellungen des Steuergeräts werden am Display eingeblendet und können mithilfe der Menü-Navigationstasten lt. nachstehender Tabelle geändert werden:

Tasten	Funktion	Druck-Dauer
OK	Display einschalten Untermenü aufrufen Wertänderung bestätigen	Sofort
▲	Menü nach oben scrollen Parameterwert erhöhen	Sofort
▼	Menü nach unten scrollen Parameterwert verringern	Sofort
ESC	Menü beenden Wertänderung abbrechen und zurück zum Menü Display ausschalten	Sofort
▲+▼	Reset Leiterplatte	3 s
▲+OK	Öffnungsbefehl	1 s
▼+OK	Schließbefehl	1 s
ESC + OK	Displaytest (schaltet sequentiell und einzeln jedes Displaysegment und die Punkte ein)	3 s
ESC + OK	Startet beim Einschalten der Leiterplatte den Modus Firmwareaktualisierung	3 s
PP	Schaltbefehl Schrittbetrieb	Sofort

Menü

Die Programmierung des Steuergeräts ist in Menü und Untermenüs organisiert, die das Abrufen und die Änderung der Parameter und Logiken des Steuergeräts ermöglichen. Das Steuergerät beinhaltet folgende Menüs der ersten Ebene:

Menü	Beschreibung
MOT	Einstellung der Motorparameter
LRNT	Menü Ausführung der Torlaufeinstellung
TRV	Menü Einstellung der Torlaufparameter
OUT	Menü Konfiguration der Hilfsausgänge
IN	Menü Konfiguration der Hilfseingänge
LGC	Menü Einstellung der Betriebslogiken
RAD	Menü Verwaltung der Funkfernsteuerungen
STAT	Menü Diagnose und Berichte
EXP	Menü Verwaltung der Erweiterungskarten
LOAD	Menü Wiederherstellung der Werkseinstellungen
PASS	Menü Einstellung des Schutzgrads

SW24.W

Sämtliche Untermenüs sind in folgender Tabelle beschrieben:

Motorparameter		
Unter- menü	Beschreibung	Werte (Stan- dard)
O1	Verwendeter Aktortyp	
	 Warnung! Bei Einstellung OFF führt das Steuergerät keinen Steuerbefehl aus!	(OFF)
	Nicht eingestellt	OFF
	Ekko 300/400D (EAM2/EAM3)	1
O2	Hiddy 200D (EIM1)	2
	Hiddy 350D (EIM2,24)	3
	Typ der Lagekontrolle Automatisch mit der Wahl des Aktortyps eingestellt. Die durch den Aktortyp vorgegebene Einstellung sollte nicht geändert werden.	(3)
	Virtueller Encoder: Das Steuergerät berechnet die Lage des Tors aus den Betriebsparametern des Elektromotors	2
O3	Encoder EAM2, EAM3, EIM1	3
	Typ Öffnungs-Endschalter Automatisch mit der Wahl des Aktortyps eingestellt. Die durch den Aktortyp vorgegebene Einstellung sollte nicht geändert werden.	(OFF)
	Ohne Öffnungs-Endschalter: Der Elektromotor stoppt am Ende der Arbeitszeit	OFF
	Stopp-Öffnungs-Endschalter: Der Endschalter veranlasst den Motorstopp	1
O4	Berührungsloser Öffnungs-Endschalter: Der Endschalter veranlasst das Fortsetzen der Bewegung mit der eingestellten Annäherungsgeschwindigkeit bis zur Erfassung des mechanischen Anschlags	2
	Typ Schließ-Endschalter Automatisch mit der Wahl des Aktortyps eingestellt. Die durch den Aktortyp vorgegebene Einstellung sollte nicht geändert werden.	(OFF)
	Ohne Schließ-Endschalter: Der Elektromotor stoppt am Ende der Arbeitszeit	OFF
	Stopp-Schließ-Endschalter: Der Endschalter veranlasst den Motorstopp	1
O5	Berührungsloser Schließ-Endschalter: Der Endschalter veranlasst das Fortsetzen der Bewegung mit der eingestellten Annäherungsgeschwindigkeit bis zur Erfassung des mechanischen Anschlags	2

Hinweis:

O2, O3 und O4 sind mit der Wahl des Aktortyps automatisch eingestellt. Die durch den Aktortyp vorgegebene Einstellung sollte nicht geändert werden.

Einstellung des Motorlaufs

LRNE	Schnelle Laufeinstellung. Bei der vollautomatischen Einstellung wird Folgendes eingerichtet: - Öffnungs-Abbremsung bei 20% des gesamten Laufwegs - Schließ-Abbremsung bei 20% des gesamten Laufwegs - Verzögerung beim Öffnen 3 s und beim Schließen 6 s - Fußgänger-Maß bei 30% Flügel 1	
	Taste	Display- meldung
	-	PP
	PP	CL 2
	-	CL 1
	-	OP 1
	-	OP 2
	-	CL 2
	-	CL 1
	-	OPC1
LRNT	Beschreibung der Phase	
	-	Warten auf Beginn der Einstellung
	PP	Beim Drücken der Taste: Schließen des Motors 2 und Suche des Schließ-Anschlags
	-	Schließen des Motors 1 und Suche des Schließ-Anschlags
	-	Messen des Öffnungs-Laufwegs und Suche des Motor-Anschlags 1
	-	Messen des Öffnungs-Laufwegs und Suche des Motor-Anschlags 2
	-	Messen des Schließ-Laufwegs von Motor 2
	-	Messen des Schließ-Laufwegs von Motor 1
	-	Lesen der Stromkurve beim Öffnen von Motor 1
	-	Lesen der Stromkurve beim Öffnen von Motor 2
LRNA	-	CLC2
	-	CLC1
	-	END
	Erweiterte Laufeinstellung. Mit dieser Einstellung kann der Installations-techniker Folgendes wählen: - Abbremslage beim Öffnen und Schließen - Verzögerungen beim Öffnen und Schließen - Maß der Fußgänger-Öffnung Flügel 1	
	Taste	Display- meldung
	-	PP
	PP	CL 2
	-	CL 1
	PP	OP 1
	-	OP 2
	-	CL 2

SW24.W

LRNT	LRNA	PP	OP 1	Beim Drücken der Taste Einstellung der Anschlagposition oder Fortsetzung bis zum Anschlag
		PP	OP 2	Einsetzende Öffnung Motor 2 Beim Drücken der Taste: Einstellung der Startposition für die Abbremsung beim Öffnen
		PP	OP 2	Beim Drücken der Taste Einstellung der Anschlagposition oder Fortsetzung bis zum Anschlag
		PP	CL 2	Einsetzendes Schließen Motor 2 Beim Drücken der Taste: Einstellung der Startposition für die Abbremsung beim Schließen
		-	CL 2	Fortsetzen der Schließung von Motor 2 mit Abbremsgeschwindigkeit bis zum Anschlag
		PP	CL 1	Einsetzendes Schließen Motor 1 Beim Drücken der Taste: Einstellung der Startposition für die Abbremsung beim Schließen
		-	CL 1	Fortsetzen der Schließung von Motor 1 mit Abbremsgeschwindigkeit bis zum Anschlag
			OPED	Beginn der Fußgänger-Öffnung. Beim Drücken der Taste: Einstellung des Maßes für die Fußgänger-Öffnung
		-	CPED	Schließen des Flügels aus der Position Fußgänger-Öffnung
		PP	DLOP	Beginn der Öffnung. Beim Drücken der Taste: Einstellung der Verzögerungszeit beim Öffnen, Motorteil 2
		PP	DLCL	Beginn der Schließung. Beim Drücken der Taste: Einstellung der Verzögerungszeit beim Schließen, Motorteil 1
		-	END	Vorgang abgeschlossen

Selbsteinstellung:

Bei Änderung der Torlaufparameter braucht der Installateurstechniker keine neuen Einstellungen vorzunehmen. Das Steuergerät muss jedoch in diesem Fall die Stromkurve neu einlernen und dazu die Hinderniserkennung nur während der Bewegung zur Selbsteinstellung deaktivieren.

Die Selbsteinstellung wird angezeigt:

- am Display des Steuergeräts mit dem Eintrag AT
- anhand der Blinkleuchte durch Blinkimpulse mit doppelter Frequenz als normal

Ausgelöst wird eine Selbsteinstellung durch folgende Ereignisse:

- Änderung der Parameter: T24, T25, T26, T27, T28, T29, T30, T31, T32, T33, T34, T35, T40, T41
- Laden der Einstellungen aus einer Speicherkarte MEM.W
- Wiederherstellung/Import der Einstellungen über die App By-gate Pro

Torlaufparameter		
Unter- menü	Beschreibung	Werte (Standard)
T1	Motorkraft 1 (%) . Stellt den Wert der Motorkraft zum Schieben des Torflügels ein	(50)
	Min. Schubkraft	1
	Max. Schubkraft	100
T2	Motorkraft 2 (%) . Stellt den Wert der Motorkraft zum Schieben des Torflügels ein	(50)
	Min. Schubkraft	1
	Max. Schubkraft	100
T3	Erster bewegter Flügel	(M1)
	Motor 1	M1
	Motor 2	M2
T4	Laufrichtung . Stellt die Laufrichtung des Motors ein	(1)
	Standard (ein Linearmotor schließt das Tor bei ausgefahrenen Kolben)	1
	Umgekehrt (ein Linearmotor schließt das Tor bei eingefahrenen Kolben)	2
	Hinweis: Kehrt beide Motoren um. Bei falscher Laufrichtung nur eines der Motoren die Versorgungsdrähte des im falschen Sinn laufenden Motors vertauschen	
T6	Anzahl Motoren	(2)
	Einflügeliges Tor	1
	Tor mit 2 Flügeln	2
T7	Wahl der Auslösemethode bei Hinderniserkennung	(1)
	Überstrom oder Flügel gestoppt: Das Hindernis wird bei Überschreitung der Stromschwelle bzw. der Encoder-Abbremschwelle erfasst	1
	Flügel gestoppt: Das Hindernis wird nur bei übermäßiger Abbremsung des Torflügels erfasst	2
	Überstrom: Das Hindernis wird bei Überschreiten der Stromschwelle erfasst	3
	Überstrom und Flügel gestoppt: Das Hindernis wird bei gleichzeitiger Überschreitung der Strom- und Encoder-Abbremschwelle erfasst	4
T10	Hinderniserkennungszeit des Motors 1 Zeit, nach der die Stromschwelle bzw. die Encoder-Abbremschwelle die Hinderniserkennung des Motors 1 auslösen (in 100 ms Intervallen einstellbar)	(20)
	100 ms (Mindestzeit)	10
	600 ms (Höchstzeit)	60

SW24.W

TRV	T11	Hinderniserkennungszeit des Motors 2	(20)
		Zeit, nach der die Stromschwelle bzw. die Encoder-Abbremschwelle die Hinderniserkennung des Motors 2 auslösen (in 100 ms Intervallen einstellbar)	
		100 ms (Mindestzeit)	
	T12	600 ms (Höchstzeit)	(2.0)
		Anlaufzeit	
		Zeit, in der der Torflügel durch die maximale Schubkraft des Motors bewegt wird (in 0,5 s Intervallen einstellbar)	
	T13	0,5 s (Mindestzeit)	(30)
		5,0 s (Höchstzeit)	
		Maß der Fußgänger-Öffnung (% des gesamten Öffnungslaufs des ersten Flügels)	
	T14	Min. Maß	(5)
		Max. Maß	
		Freigabebeweg auf Hindernis (Umkehrmaß nach Hinderniserkennung)	
	T15	Keine Freigabe, nur Stopp	(OFF)
		Min. Umkehr	
		Max. Umkehr	
	T16	Abstand für Reduzierung der Annäherungskraft von Motor 1 bei Anschlag	(OFF)
		Kraftreduzierung nicht aktiv	
		Min. Abstand für Kraftreduzierung	
	T17	Max. Abstand für Kraftreduzierung	(OFF)
		Abstand für Reduzierung der Annäherungskraft von Motor 2 bei Anschlag	
		Kraftreduzierung nicht aktiv	
	T18	Min. Abstand für Kraftreduzierung	(OFF)
		Max. Abstand für Kraftreduzierung	
		Freigabehilfe Freigabezeit nach der Bewegung zur Reduzierung des Motordrucks auf den mechanischen Anschlag (in 100 ms Intervallen einstellbar)	
	T19	Warnung: Bei installiertem Elektroschloss ist dieser Parameter auf OFF zu belassen.	(OFF)
		Keine Freigabe	
		100 ms (min. Freigabe)	
	T20	500 ms (max. Freigabe)	(OFF)

TRV	T18	Verzögerungszeit beim Öffnen	(3)
		Keine Verzögerung	
		60 s	
	T19	Verzögerungszeit beim Schließen	(6)
		Keine Verzögerung	
		60 s	
	T24	Normale Geschwindigkeit bei Öffnen des Motors 1	(90)
		min. Geschwindigkeit	
		max. Geschwindigkeit	
	T25	Normale Geschwindigkeit bei Öffnen des Motors 2	(90)
		min. Geschwindigkeit	
		max. Geschwindigkeit	
	T26	Normale Geschwindigkeit bei Schließen des Motors 1	(90)
		min. Geschwindigkeit	
		max. Geschwindigkeit	
	T27	Normale Geschwindigkeit bei Schließen des Motors 2	(90)
		min. Geschwindigkeit	
		max. Geschwindigkeit	
	T28	Abbremsgeschwindigkeit beim Öffnen des Motors 1	(30)
		min. Geschwindigkeit	
		max. Geschwindigkeit	
	T29	Abbremsgeschwindigkeit beim Öffnen des Motors 2	(30)
		min. Geschwindigkeit	
		max. Geschwindigkeit	
	T30	Abbremsgeschwindigkeit beim Schließen des Motors 1	(30)
		min. Geschwindigkeit	
		max. Geschwindigkeit	
	T31	Abbremsgeschwindigkeit beim Schließen des Motors 2	(30)
		min. Geschwindigkeit	
		max. Geschwindigkeit	
	T32	Bremsweg beim Öffnen des Motors 1	(20)
		Keine Abbremsung	
		Gesamter Laufweg mit Abbremsgeschwindigkeit	
	T33	Bremsweg beim Öffnen des Motors 2	(20)
		Keine Abbremsung	
		Gesamter Laufweg mit Abbremsgeschwindigkeit	

SW24.W

TRV	T34	Bremsweg beim Schließen des Motors 1	(20)
		Keine Abbremsung	0
		Gesamter Laufweg mit Abbremsgeschwindigkeit	100
	T35	Bremsweg beim Schließen des Motors 2	(20)
		Keine Abbremsung	0
		Gesamter Laufweg mit Abbremsgeschwindigkeit	100
	Hinweis: T32, T33, T34, T35 stellen das % des Laufwegs oder der gesamten Arbeitszeit mit Abbremsgeschwindigkeit dar		
	T36	Beschleunigungszeit bei Öffnen des Motors 1	(0.5)
		Max. Beschleunigung (0 s zum Erreichen der normalen Geschwindigkeit)	0
		Min. Beschleunigung (2,0 s zum Erreichen der normalen Geschwindigkeit)	2.0
	T37	Beschleunigungszeit bei Öffnen des Motors 2	(0.5)
		Max. Beschleunigung (0 s zum Erreichen der normalen Geschwindigkeit)	0
		Min. Beschleunigung (2,0 s zum Erreichen der normalen Geschwindigkeit)	2.0
	T38	Beschleunigungszeit bei Schließen des Motors 1	(0.5)
		Max. Beschleunigung (0 s zum Erreichen der normalen Geschwindigkeit)	0
		Min. Beschleunigung (2,0 s zum Erreichen der normalen Geschwindigkeit)	2.0
	T39	Beschleunigungszeit bei Schließen des Motors 2	(0.5)
		Max. Beschleunigung (0 s zum Erreichen der normalen Geschwindigkeit)	0
		Min. Beschleunigung (2,0 s zum Erreichen der normalen Geschwindigkeit)	2.0
	Hinweis: T36, T37, T38, T39 stellen die Zeit dar, in der der Motor bis zum Erreichen der normalen Öffnungsgeschwindigkeit beschleunigt (in 0,1 s Intervallen einstellbar)		
	T40	Abbremsrampe des Motors 1	(30)
		Steile Rampe (max. Abbremsung)	0
		Sanfte Rampe (min. Abbremsung)	100
	T41	Abbremsrampe des Motors 2	(30)
		Steile Rampe (max. Abbremsung)	0
		Sanfte Rampe (min. Abbremsung)	100
	Hinweis: T40 und T41 sind die Abbremsrampen zwischen normaler und Abbremsgeschwindigkeit der Motoren.		

Konfiguration der Hilfsausgänge		
Unter- menü	Beschreibung	Werte (Stan- dard)
OUT A1	Elektroschloss	(1)
	Ausgang nicht aktiv	OFF
	Schnapp-Elektroschloss	1
	Elektroschloss mit Falle	2
	Elektroschloss mit Magnet (Saugnapf), beim Schließen aktiv	3
	Elektroschloss mit Magnet (Saugnapf), beim Öffnen und Schließen aktiv	4
	Anzugszeit für Schnapp-Elektroschloss (in 0,1 s Intervallen einstellbar)	(1.2)
	0,5 s (Mindestzeit)	0.5
	5,0 s (Höchstzeit)	5.0
	Ausgangstyp Klemme A1	(1)
A2	Ausgang nicht aktiv	OFF
	Anzeigelampe Tor offen (SCA) Betrieb lt. Einstellung des Parameters SCA	1
	Funk-Hilfsausgang (RAU) Betrieb lt. Einstellung des Parameters RAU	2
	Komfortlicht (LCO) Während der Flügelbewegung und für eine durch Parameter LCO eingestellte Zeit nach dem Stopp des Flügels aktiv	3
	Zonenlicht (LZO) Während der Flügelbewegung aktiv	4
	Geöffnetes Tor (OAB) Aktiv, falls das Tor länger als die lt. Alarmlogik Tor offen festgelegte Zeit geöffnet bleibt (L16)	5
	Wartung (MAN) Aktiver Ausgang bei Erreichen der Anzahl von Bewegungen für die Wartungsmeldung (MNPS) im Abschnitt Diagnose	6
	Ausgangstyp Klemme A2	(2)
	Ausgang nicht aktiv	OFF
	Anzeigelampe Tor offen (SCA) Betrieb lt. Einstellung des Parameters SCA	1
A2	Funk-Hilfsausgang (RAU) Betrieb lt. Einstellung des Parameters RAU	2
	Komfortlicht (LCO) Während der Flügelbewegung und für eine durch Parameter LCO eingestellte Zeit nach dem Stopp des Flügels aktiv	3
	Zonenlicht (LZO) Während der Flügelbewegung aktiv	4

SW24.W

OUT	A2	Geöffnetes Tor (OAB) Aktiv, falls das Tor länger als die lt. Alarmlogik Tor offen festgelegte Zeit geöffnet bleibt (L16)	5
		Wartung (MAN) Aktiver Ausgang bei Erreichen der Anzahl von Bewegungen für die Wartungsmeldung (MNPS) im Abschnitt Diagnose	6
		Synchron-Ausgang, Verriegelungstyp Buchse (INB) Konfiguriert automatisch ohne Auswahlmöglichkeit durch den Benutzer den Eingang S4 als Synchron-Eingang. Das Steuergerät gibt die Öffnung des Tors nur frei, wenn das andere Tor geschlossen ist.	7
		Synchron-Ausgang, Verriegelungstyp Buchse (INP) mit Anwesenheitssignal. Konfiguriert automatisch ohne Auswahlmöglichkeit durch den Benutzer den Eingang S4 als Synchron-Eingang und den Eingang S3 als Anwesenheitseingang. Das Steuergerät gibt die Öffnung des Tors nur frei, wenn das andere Tor geschlossen und der Anwesenheitseingang ausgelöst ist.	8
		Konfiguration des Funk-Hilfsausgangs	(1)
	RAU	Impuls: Der Ausgang aktiviert sich für 1 s nach Ausgabe des Schaltbefehls RAU über die Funkfernsteuerung	1
		Zeitgesteuert: Der Ausgang aktiviert sich für die in Parameter RAUT eingestellte Zeit nach Ausgabe des Schaltbefehls RAU über die Funkfernsteuerung	2
		Bistabil: Der Ausgang funktioniert im Modus ON/OFF Schrittbetrieb	3
	RAUT	Zeitsteuerung Ausgang RAU	(1)
		1 s (Mindestzeit)	1
LCO		600 s (Höchstzeit)	600
		Zeitsteuerung Komfortlicht	(120)
		1 s (Mindestzeit)	1
		300 s (Höchstzeit)	300

OUT	SCA	Funktionsweise SCA-Ausgang		(1)	
		Tor geschlossen: nicht aktiv		1	
		Tor geöffnet: permanent aktiv			
		Tor geschlossen: nicht aktiv			
		Tor in Bewegung: blinkend		2	
		Tor geöffnet: permanent aktiv			
		Unbestimmte Position: blinkend mit 1 s Pause alle 5			
		Tor geschlossen: nicht aktiv			
		Tor beim Öffnen: langsames Blinken		3	
		Tor geöffnet: permanent aktiv			
Tor beim Schließen: blinkend					
Unbestimmte Position: blinkend mit 1s Pause alle 5					
Tor gestoppt: permanent aktiv		4			
Tor in Bewegung: nicht aktiv					
Tor gestoppt: nicht aktiv		5			
Tor in Bewegung permanent aktiv					
Konfiguration der Eingänge					
Unter- menü	Beschreibung			Werte (Stan- dard)	
IN	C(X)	Schalteingang C1/C2/C3/C4			
		Schrittbetrieb (PP)			
		Der Schaltbefehl Schrittbetrieb:			
		- steuert eine Öffnung bei stehendem und geschlossenem Tor			
		- steuert beim Öffnen einen Stopp oder ein Schließen lt. Einstellung der Schrittbetrieb-Logik (L10)			1 (C1)
- steuert bei stehendem Tor ein Schließen nach einer Öffnung					
- steuert beim Schließen einen Stopp oder eine Öffnung lt. Einstellung der Schrittbetrieb-Logik (L10) - steuert bei stehendem Tor eine Öffnung nach einem Schließen					
Fußgänger-Öffnung (PED)					
Steuert eine Öffnung auf das Fußgänger-Maß					
Verhält sich wie ein Schrittbetrieb, wenn der Schaltbefehl einem Tor erteilt wird, das sich in einer Position über dem Fußgänger-Maß befindet				2 (C2)	
Öffnen (OPEN)					
Der Schaltbefehl Öffnen:					
- steuert eine Öffnung bei stehendem und geschlossenem Tor					
- wird beim Öffnen ignoriert					
- setzt bei offenem Tor die Pausenzeit zurück				3 (C3)	
- steuert eine Öffnung bei stehendem Tor					
- steuert eine Öffnung beim Schließen					

SW24.W

C(X)	Schließen (CLS) Der Schaltbefehl Schließen: - wird bei stehendem Tor ignoriert - steuert eine Schließung beim Öffnen - steuert eine Schließung bei stehendem Tor - wird beim Schließen ignoriert	4 (C4)
	Timer (TIM) Der Schaltbefehl Timer: - steuert eine Öffnung bei geschlossenem Tor und hält es bis zum Schließen des Kontakts geöffnet - steuert eine Schließung bei Freischalten des Kontakts	5
	Timer Fußgänger-Öffnung (TIMP) Führt die gleiche Funktion des Schaltbefehls Timer am Fußgänger-Maß aus	6
	Sicherheitseingang S1/S2/S3/S4 Nicht aktiv	OFF (S3 S4)
≡	Lichtschranken beim Schließen (PHC) Die Lichtschranke beim Schließen: - ermöglicht die Öffnung bei stehendem Tor - spricht beim Öffnen nicht an - verhindert das Schließen bei offenem Tor und löscht die Pausenzeit beim Freischalten - steuert eine sofortige Öffnung beim Schließen	1 (S1)
	Lichtschranke (PH) Die Lichtschranke: - verhindert die Öffnung bei stehendem Tor - stoppt die Bewegung beim Öffnen und setzt die Öffnung beim Freischalten fort - verhindert das Schließen bei offenem Tor und löscht die Pausenzeit beim Freischalten - stoppt die Bewegung beim Schließen und veranlasst eine Öffnung beim Freischalten	2 (S2)
	Lichtschranke beim Öffnen (PHO) Die Lichtschranke beim Öffnen: - ermöglicht die Öffnung bei stehendem Tor - schließt vollständig beim Öffnen - ermöglicht das Schließen bei offenem Tor und löscht nicht die Pausenzeit - spricht beim Schließen nicht an	3
S(X)		

≡ S(X)	Kontaktleiste mit potenzialfreiem Ruhekontakt (BAR) - verhindert die Öffnung bei stehendem Tor - gibt beim Öffnen frei - verhindert das Schließen bei offenem Tor und löscht die Pausenzeit beim Freischalten - gibt beim Schließen frei	4	
	Kontaktleiste mit Ausgleichswiderstand 8,2 kΩ (8K2) Gleiches Verhalten der Kontaktleiste mit Ruhekontakt	5	
	Stop (STP) - stoppt das Tor Unterbricht das automatische Schließen lt. Einstellung der Stopplogik über Stop (L12)	6	
	Lichtschranke beim Schließen mit Nachweis (PHCT) Wie Lichtschranke beim Schließen, aber mit Nachweis	7	
	Lichtschranke mit Nachweis (PHT) Wie Lichtschranke, aber mit Nachweis	8	
	Lichtschranke beim Öffnen mit Nachweis (PHOT) Wie Lichtschranke beim Öffnen, aber mit Nachweis	9	
	Kontaktleiste mit Ruhekontakt mit Nachweis (BART) Wie Kontaktleiste mit Ruhekontakt kΩ, aber mit Nachweis	10	
	Kontaktleiste mit Ausgleichswiderstand 8,2 kΩ mit Nachweis (8K2T) Wie Kontaktleiste 8,2 kΩ, aber mit Nachweis	11	
Einstellung der Steuergerät-Logiken			
Unter- menü	Beschreibung	Werte (Standard)	
LGC	L1	Automatisches Schließen Automatisches Schließen nicht aktiviert	(ON) OFF
		Automatisches Schließen aktiviert	ON
	L2	Pausenzeit 1 s (Mindestzeit)	(30) 1
		180 s (Höchstzeit)	180
	L3	Fußgänger-Pausenzeit 1 s (Mindestzeit)	(20) 1
		180 s (Höchstzeit)	180
	L4	Status bei Einschaltung Tor in geschlossener Position: Der erste Schrittbetrieb-Schaltbefehl öffnet das Tor.	(OP) CL
		Tor in geöffneter Position: Der erste Schrittbetrieb-Schaltbefehl schließt das Tor. Schließt das Tor nach Ablauf der Pausenzeit, falls das automatische Schließen aktiviert ist	OP

SW24.W

LGC	L5	Mehrfamilienhaus	(OFF)
		Mehrfamilienhaus-Funktion nicht aktiviert	OFF
		Führt Schließen und Stopp beim Öffnen nicht aus	1
		Führt Schließen, Stopp beim Öffnen und Pause nicht aus	2
		Führt Schließen, Stopp beim Öffnen, Pause und Schließen nicht aus	3
	L6	Schnelles Schließen	(OFF)
		Schnelle Schließfunktion nicht aktiviert	OFF
		Schnelles Schließen im Modus Tor: Das Steuergerät beginnt mit der Zählung der Räumungszeit (L7) ab Freischalten der Lichtschränke beim Schließen und schließt nach Ablauf der Räumungszeit.	1
		Schnelles Schließen im Modus Schranke: Das Steuergerät beginnt mit der Zählung der Räumungszeit (L7) ab Freischalten der Lichtschränke beim Schließen und schließt nach Ablauf der Räumungszeit. Steuert einen Stopp, wenn die Lichtschränke beim Schließen erneut beschaltet wird. Setzt das Schließen beim anschließenden Freischalten fort. Nach einer vollständigen Schließung nimmt die Lichtschränke beim Schließen ihren normalen Betrieb wieder auf.	2
		Räumungszeit (in 1 s Intervallen einstellbar)	(2)
		Zeit, nach der das Tor schließt, wenn das schnelle Schließen (L6) aktiviert ist	
		Min. Räumungszeit	1
		Max. Räumungszeit	10
		Vorblinken	(OFF)
		Blinkzeit der Blinkleuchte vor Einsetzen der Torbewegung	
	L8	Vorblinken deaktiviert	OFF
		3 s Vorblinken	3
		4 s Vorblinken	4
		5 s Vorblinken	5
	L9	Selbsthaltung	(OFF)
		Funktion Selbsthaltung nicht aktiviert	OFF
		Schaltbefehl Schrittbetrieb deaktiviert, Funkfernsteuerungen funktionieren nicht. Das Steuergerät akzeptiert nur die Schaltbefehle Öffnen und Schließen	1
		Not-Selbsthaltung. Funktioniert unter normalen Standard-Betriebsbedingungen bei ausgelösten Sicherheiten wie die Selbsthaltung.	2

LGC	L10	Schrittbetrieb	(4)
		Funktionsweise des Schaltbefehls Schrittbetrieb mit 2 Schritten: Öffnen, Schließen, Öffnen...	2
		Funktionsweise des Schaltbefehls Schrittbetrieb mit 3 Schritten: Öffnen, Stopp, Schließen, Öffnen...	3
		Funktionsweise des Schaltbefehls Schrittbetrieb mit 4 Schritten: Öffnen, Stopp, Schließen, Stopp, Öffnen...	4
	L11	Stopp durch Schrittbetrieb	(ON)
		Automatisches Schließen bei einem Stopp durch Schrittbetrieb deaktiviert	OFF
		Automatisches Schließen bei einem Stopp durch Schrittbetrieb nicht deaktiviert	ON
	L12	Stopp durch Stop	(ON)
		Automatisches Schließen bei einem Stopp durch Stop deaktiviert	OFF
		Automatisches Schließen bei einem Stopp durch Stop nicht deaktiviert	ON
	L13	Druckstoß	(OFF)
		Führt eine kurze Bewegung entgegen der Laufrichtung aus, um das Entriegeln des Elektroschlösses zu erleichtern.	
		Druckstoß nicht aktiviert	
		Bei geschlossenem Tor aktiviert	
		Bei geschlossenem und geöffnetem Tor aktiviert	
	L14	Batteriebetrieb	(1)
		Normaler Betrieb	1
		Normaler Betrieb bei deaktivierter Blinkleuchte	2
		Bleibt nach einem Öffnungsbefehl offen	3
		Öffnet und bleibt bei Ausfall der Hauptversorgung offen	4
	L15	Energieeinsparung	(OFF)
		Normaler Betrieb	OFF
		Energiespar-Funktion aktiviert. Schaltet bei geschlossenem Tor die Zubehörversorgung an den Ausgängen 1 und 2 ab. Die Ausgänge werden bei Ausführung eines Schaltbefehls erneut versorgt.	1
	L16	Meldung geöffnetes Tor	(30)
		Anzahl von Minuten, nach denen bei teilweise oder vollständig geöffnetem Tor unabhängig von der eingestellten Pausenzeit eine Alarmmeldung ausgesendet wird (auf Display und den als OAB konfigurierten Ausgang)	
		Meldung deaktiviert	
		Min. Intervall	
		Max. Intervall	60

SW24.W

Verwaltung der Funkfernsteuerungen		
Unter- menü	Beschreibung	Dis- play- Mel- dung
PP	Eine Taste als Schrittbetrieb speichern	
	Warten auf Code	0000
	Speichern der Funkfernsteuerung 1 als Schrittbetrieb	1001
OPEN	Speichern der Funkfernsteuerung 55 als Schrittbetrieb	1055
	Eine Taste als Öffnen speichern	
	Warten auf Code	0000
PED	Speichern der Funkfernsteuerung 1 als Öffnen	2001
	Speichern der Funkfernsteuerung 55 als Öffnen	2055
RAU	Eine Taste als Fußgänger-Öffnung speichern	
	Warten auf Code	0000
	Speichern der Funkfernsteuerung 1 als Fußgänger-Öffnung	3001
CLS	Speichern der Funkfernsteuerung 55 als Fußgänger-Öffnung	3055
	Speichern einer Taste als Aktivierung des Funk-Hilfsausgangs	
	Warten auf Code	0000
STP	Speichern der Funkfernsteuerung 1 als Funk-Hilfsausgang	4001
	Speichern der Funkfernsteuerung 55 als Funk-Hilfsausgang	4055
LCO	Eine Taste als Schließen speichern	
	Warten auf Code	0000
	Speichern der Funkfernsteuerung 1 als Schließen	5001
ERSA	Speichern der Funkfernsteuerung 55 als Schließen	5055
	Eine Taste als Stopp speichern	
	Warten auf Code	0000
ERS1	Speichern der Funkfernsteuerung 1 als Stopp	6001
	Speichern der Funkfernsteuerung 55 als Stopp	6055
ERSR	Speichern einer Taste als Aktivierung des Komfortlichts	
	Warten auf Code	0000
	Speichern der Funkfernsteuerung 1 als Komfortlicht	7001
LCO	Speichern der Funkfernsteuerung 55 als Komfortlicht	7055

CTRL	Speicherplatz der Funkfernsteuerung prüfen	
	Warten auf Code	0000
	Taste der Funkfernsteuerung 1 als Schließen gespeichert	5001
	Taste der Funkfernsteuerung 99 als Komfortlicht gespeichert	7099
	Taste der Funkfernsteuerung 30 nicht im Speicher	-030
RE	Funkfernsteuerung nicht im Speicher	----
	Entfernte Programmierung der Funkfernsteuerungen (Werkseinstellung = 1)	
	Entfernte Programmierung der Funkfernsteuerungen nicht aktiviert	OFF
	Entfernte Programmierung der Funkfernsteuerungen aktiviert:	
	Ermöglicht die Programmierung der Funkfernsteuerungen von einer bereits gespeicherten Funkfernsteuerung nach folgendem Verfahren:	
RAD	- gleichzeitig die Tasten 1 und 2 der gespeicherten Funkfernsteuerung drücken	
	- die auf die neue Funkfernsteuerung zu kopierende Taste der gespeicherten Funkfernsteuerung drücken	
	- die Taste der neuen Funkfernsteuerung drücken, worauf die soeben gedrückte Taste der gespeicherten Funkfernsteuerung kopiert werden soll	
	Hinweis: Die Taste der soeben gespeicherten neuen Funkfernsteuerung übernimmt die gleiche Funktion der Taste der bereits gespeicherten Funkfernsteuerung	
	1	
ERSA	Gesamten Speicherinhalt des Empfängers löschen	
	OK 5 s lang drücken	
	Displaymeldung zum Löschen des Empfängerspeichers	0000
ERS1	Einzelne Funkfernsteuerung über deren Speicherplatz löschen	
	Mit den Tasten ▲▼ die Nummer der zu löschenden Funkfernsteuerung auswählen	
	Mit OK bestätigen	X
ERSR	Einzelne Funkfernsteuerung über deren Code löschen	
	Warten auf Code	0000
	Funkfernsteuerung löschen	

SW24.W

Diagnose und Berichte		
Unter- menü	Beschreibung	Display- Meldung
ALM	Alarmverlauf lesen	
	Letzter Alarm	0
	Ältester Alarm	10
ALMA	Fehlermeldung (Werkseinstellung = 1)	
	Nur am Display	1
	Am Display und Wartungsausgang	2
MNPC	Anzahl von Bewegungen nach letzter Wartung lesen	
	Erste 3 Ziffern der Anzahl von Be- wegungen nach letzter Wartung	23
	Letzte 3 Ziffern der Anzahl von Bewegungen nach letzter Wartung	256
	Im vorgenannten Fall hat das Tor 23.256 Bewegungen nach der letzten Wartung ausgeführt	
MNPS	Anzahl von Bewegungen nach letzter Wartung	
	Anzahl von Bewegungen, die eine Wartungsmeldung auslösen (in Tausend Bewegungen)	
	(Werkseinstellung = OFF)	
	Wartungsmeldung nicht aktiviert	OFF
	1.000 Bewegungen (min. Intervall)	1
MNPA	300.000 Bewegungen (max. Intervall)	300
	Wartungsmeldung (Werkseinstellung = 1)	
	Meldung nur am Display	1
	Meldung am Display und War- tungsausgang (MAN)	2
	Meldung an Display und Blink- leuchte (schnelle Blinkimpulse am Ende der Bewegung)	3
MNPE	Meldung an Display, Blinkleuchte (schnelle Blinkimpulse am Ende der Bewegung) und Wartungs- ausgang (MAN)	4
	Bewegungszähler nach letzter Wartung löschen	
	OK 5 s lang drücken, um den Zähler auf 0 zu stellen	0000
MNTC	Gesamtbewegungszähler	
	Erste 4 Ziffern der Anzahl von Be- wegungen nach letzter Wartung	12
	Letzte 4 Ziffern der Anzahl von Bewegungen nach letzter Wartung	5874
LIFE	Im vorgenannten Fall hat das Tor insgesamt 125.874 Bewegungen ausgeführt	
	Lebensdauer-Zähler (Aktivitäts- tage des Steuergeräts)	
	Aktivitätstage des Steuergeräts lesen	584
	Im vorgenannten Fall ist das Steuergerät 584 Tage aktiv gewesen	

STAT	PONC	Zähler der Anzahl von Steuer- gerät-Einschaltungen	
		Anzahl der Steuergerät-Einschal- tungen lesen	2547
	PONE	Im vorgenannten Beispiel wurde das Steuerge- rät 2547 Mal gestartet (möglicher Hinweis auf ein minderwertiges Stromversorgungsnetz mit häufigen Spannungsausfällen)	
		Zähler der Anzahl von Steuer- gerät-Einschaltungen löschen	
	OK 5 s lang drücken, um den Zähler auf 0 zu stellen	0000	
	RSTC	Zähler der Anzahl von Autoresets	
		Anzahl der Steuergerät-Autore- sets lesen	1123
		Ein Autoreset ist eine aus Sicherheits- gründen ausgeführte Rücksetzung des Mikroschalters durch das Steuergerät. Das Autoreset des Steuergeräts erfolgt typischerweise bei Erreichen der min. Spannungsschwelle des Mikroschalters. Eine übermäßige Anzahl von Autoresets ist ein möglicher Hinweis auf ein minderwer- tiges Stromversorgungsnetz mit starken Spannungsschwankungen.	
	RSTE	Zähler der Anzahl von Autore- sets löschen	
		OK 5 s lang drücken, um den Zähler auf 0 zu stellen	0000
TL	TL	Telefonnummer des Installa- tionstechnikers anzeigen und einstellen	
		Zeigt durch kurzes Drücken auf OK die gespeicherte Nummer an (mit ▲ ▼ scrollen)	
		Erste 4 Ziffern der Nummer des Installationstechnikers	3334
		Nächste 4 Ziffern der Nummer des Installationstechnikers	2548
		Letzte 2 Ziffern der Nummer des Installationstechnikers	32
INF	INF	Im vorgenannten Beispiel lautet die Tele- fonnummer des Installationstechnikers: 333 4254832	
		Ruft durch 5 s langes Drücken auf OK den Modus Nummer ändern auf. Den Wert mit den Tasten ▲ ▼ ändern, die Ziffer mit OK bestätigen	
		Steuergerät-Info anzeigen	
EXP	EXP	Name des Steuergeräts	SL24.W
		Firmwareversion des Steuerge- räts	1.13
	Verbindungsmodule		
	Unter- menü	Beschreibung	Werte (Stan- dard)
	CNX1	Verbindungsmodul auf Stecker CNX1	(1)
Kein Modul verbunden		OFF	
WLAN-Modul EMC.W verbunden		1	

Werkseinstellungen wiederherstellen und aus Speicherkarte laden		
Unter- menü	Beschreibung	Display- Meldung
LOAD	Werkseinstellungen laden	
	OK 5 s lang drücken, um die Werkseinstellungen zu laden.	oooo
	Hinweis: Beim Laden der Werkseinstellungen ist eine erneute Einstellung des Torlaufs erforderlich; am Display blinkt LRNT bis zur Ausführung der (schnellen oder erweiterten) Einstellung.	
	Programmierung aus Speicherkarte laden	
MEM	OK 5 s lang drücken, um die Werte aus der Speicherkarte zu laden.	oooo
	Laden aus Speicherkarte erfolgreich.	DONE
	Fehler beim Laden aus Speicherkarte (z.B. Karte nicht eingesteckt).	EMEM
Schutzgrad des Steuergeräts einstellen (Werkseinstellung = OFF)		
OFF	Kein Schutz	
PASS	1	Schutz der Menüs MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD
	2	Schutz des Menüs RAD
	3	Verbindungsschutz IP (die Verbindung mit dem Steuergerät über Smartphone ist nicht möglich)
	4	Schutz der Menüs MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD und der Verbindung IP
	5	Schutz des Menüs RAD und der Verbindung IP
	6	Kompletter Schutz des Steuergeräts
	7	Schutz aller Menüs des Steuergeräts, IP-Verbindung verfügbar

Hinweis:

Das Steuergerät fordert bei jedem Zugriff auf ein geschütztes Menü zur Eingabe des Passworts auf. Bei Eingabe eines falschen Passworts wird der Zugriff auf das Menü verweigert.

SW24.W**Liste der Displayanzeigen**

Anzeige	Beschreibung
C1	Kontakt geschlossen an Steuereingang C1
C2	Kontakt geschlossen an Steuereingang C2
C3	Kontakt geschlossen an Steuereingang C3
C4	Kontakt geschlossen an Steuereingang C4
S1	Kontakt geöffnet an Sicherheitseingang S1
S2	Kontakt geöffnet an Sicherheitseingang S2
S3	Kontakt geöffnet an Sicherheitseingang S3
S4	Kontakt geöffnet an Sicherheitseingang S4
FO1	Position Öffnungs-Endschalter Motor 1 erreicht
FC1	Position Schließ-Endschalter Motor 1 erreicht
FO2	Position Öffnungs-Endschalter Motor 2 erreicht
FC2	Position Schließ-Endschalter Motor 2 erreicht
OB1	Hindernis für Motor 1 erfasst
OB2	Hindernis für Motor 2 erfasst
AF1	Motor im Intervall Reduzierung der Annäherungskraft bei Anschlag
AF2	Motor 2 im Intervall Reduzierung der Annäherungskraft bei Anschlag
MSO1	Mechanischer Anschlag beim Öffnen Motor 1 erreicht
MSC1	Mechanischer Anschlag beim Schließen Motor 1 erreicht
MSO2	Mechanischer Anschlag beim Öffnen Motor 2 erreicht
MSC2	Mechanischer Anschlag beim Schließen Motor 2 erreicht
BATT	Batteriebetrieb. Auf diese Meldung folgt die Anzeige der Betriebsspannung der Batterien, z.B. 24.5V
BT-	Batterie fast entladen (Anzeige nur bei stehendem Tor)
BT--	Batterie ganz entladen (Anzeige nur bei stehendem Tor)
RX	Funkbefehl von gespeicherter Funkfernsteuerung oder App empfangen
NX	Funkbefehl von nicht gespeicherter Taste der Funkfernsteuerung empfangen
RD	Entschlüsselung Rolling-/Festcode nicht aktiviert
OAB	Geöffnetes Tor
AT	Gerät führt Selbsteinstellung aus

Alarmliste

Alarm	Beschreibung
XXXX	Reset Leiterplatte
MNP	Alarm Intervall von Bewegungen nach letzter Wartung erreicht
F0	Fehler Motor nicht ausgewählt
F1	Fehler Motorkabel 1 vertauscht
F2	Fehler Motorkabel 2 vertauscht
F3	Fehler Endschalter vertauscht
F4	Alarm beide Endschalter geöffnet
F5	Funktionsfehler Öffnungs-Endschalter Motor 1
F6	Funktionsfehler Schließ-Endschalter Motor 1
F7	Funktionsfehler Öffnungs-Endschalter Motor 2
F8	Funktionsfehler Schließ-Endschalter Motor 2
F9	Kommunikationsfehler mit Erweiterungskarte
F10	Fehleralarm Motor 1 nicht angeschlossen
F11	Fehleralarm Motor 2 nicht angeschlossen
F12	Fehleralarm Encoder Motor 1
F13	Fehleralarm Encoder Motor 2
F14	Unterspannung Mikroschalter (Versorgung und Ausgänge prüfen)
F15	Sicherheitstest 1 fehlgeschlagen
F16	Sicherheitstest 2 fehlgeschlagen
F17	Sicherheitstest 3 fehlgeschlagen
F18	Sicherheitstest 4 fehlgeschlagen
F19	Alarm Timeout/Länge der Bewegung Motor 1
F20	Alarm Timeout/Länge der Bewegung Motor 2
F21	Kurzschlussalarm Mosfet Motor 1
F22	Kurzschlussalarm Mosfet Motor 2
F23	Alarm Rotor blockiert Motor 1
F24	Alarm Rotor blockiert Motor 2
F25	Alarm Überlagerung der Flügel beim Schließen
F26	Alarm 5. Hindernis beim Schließen
F27	Überstromalarm Motor 1
F28	Überstromalarm Motor 2
F29	Alarm Funkspeicher voll
F30	Alarm Funkspeicher defekt
F31	Kurzschlussalarm Blinkleuchte
F32	Kurzschlussalarm Anzeigelampe Tor offen
F33	Alarm keine Speicherkarte
F34	Alarm FW-Prüfsumme
F36	Alarm Leiterplattentemperatur

Firmwareaktualisierung:

Der USB-Anschluss des Steuergeräts sorgt für die Firmwareaktualisierung des Steuergeräts oder des WLAN-Verbindungsmoduls EMC.W

Warnung:

Eine nicht vorschriftsmäßig ausgeführte Firmwareaktualisierung kann das Steuergerät oder das WLAN-Verbindungsmodul beschädigen. Unterbrechen Sie während der Aktualisierung auf keinen Fall die Stromversorgung.

Befolgen Sie zur Firmwareaktualisierung die mit der Firmware gelieferten Anweisungen

SW24.W

Verhalten des Steuergeräts beim Laden der Einstellungen:

Nachstehende Tabelle veranschaulicht das Verhalten des Steuergeräts beim massiven Laden der Einstellungen zu folgenden Daten:

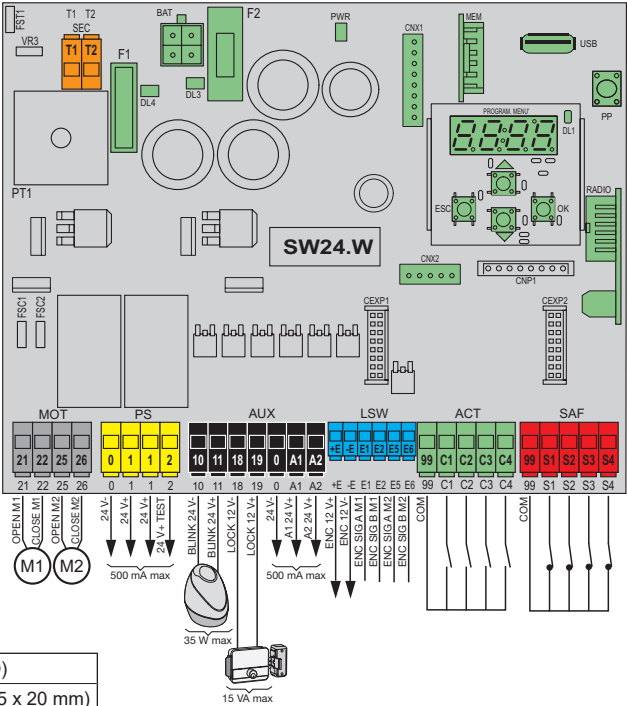
- 1 - Permanente, nicht rückstellbare Zähler
- 2 - Durch den Installationstechniker rückstellbare Zähler
- 3 - Motorparameter (Steuergerätemenü Abschnitt MOT)
- 4 - Daten zum Torlauf (z.B. Flügellänge, Stromkurve...)
- 5 - Einstellungen des Installationstechnikers (Steuergerätemenü Abschnitte TRV, OUT, IN, LGC)
- 6 - Passwort (Steuergerätemenü Abschnitt PASS)
- 7 - Funkfernsteuerungen

Aktion	Datenelement	Verhalten des Steuergeräts
RESET (Neustart des Steuergeräts)	Permanente Zähler	Keine Änderung
	Rückstellbare Zähl.	
	Motorparameter	
	Torlaufdaten	
	Einstellungen	
	Passwort	
	Funkfernsteuerungen	
Firmwareaktualisierung	Permanente Zähler	Keine Änderung
	Rückstellbare Zähl.	
	Motorparameter	
	Torlaufdaten	
	Einstellungen	
	Passwort	
	Funkfernsteuerungen	
LOAD MEM (Laden aus Speicherkarte)	Permanente Zähler	Keine Änderung
	Rückstellbare Zähl.	
	Motorparameter	Datenimport aus MEM.W
	Torlaufdaten	
	Einstellungen	
	Passwort	
	Funkfernsteuerungen	
Wiederherstellung/Import der Steuergerätedaten über App By-gate Pro	Permanente Zähler	Keine Änderung
	Rückstellbare Zähl.	
	Motorparameter	Datenimport aus App
	Torlaufdaten	
	Einstellungen	Datenimport aus App
	Passwort	
	Funkfernsteuerungen	Keine Änderung

LOAD DEF (Laden der Werkseinstellungen)	Permanente Zähler	Keine Änderung
	Rückstellbare Zähl.	
	Motorparameter	
	Torlaufdaten	Neue Einstellung LRNE oder LRNA
	Einstellungen	Auf WERKSEINSTELLUNGEN rücksetzen
	Passwort	
	Funkfernsteuerungen	Keine Änderung
ERSA (Löschen des Empfängerspeichers)	Permanente Zähler	Keine Änderung
	Rückstellbare Zähl.	
	Motorparameter	
	Torlaufdaten	
	Einstellungen	Vollständiges Löschen
	Passwort	
Wiederherstellung/Import der Empfängerdaten über App By-gate Pro	Funkfernsteuerungen	Datenimport aus App
	Permanente Zähler	
	Rückstellbare Zähl.	
	Motorparameter	
	Torlaufdaten	
	Einstellungen	
	Passwort	
	Funkfernsteuerungen	

Περιγραφή

Πλακέτα ελέγχου με οθόνη και ενσωματωμένο ασύρματο δέκτη 433 MHz για αυτοματισμούς ανακλινόμενης πόρτας 24 V. Προδιαμορφωμένη για επικοινωνία WiFi μέσω Smartphone και Tablet με τη χρήση της ειδικής μονάδας επικοινωνίας EMC-W



F1	15 A (ATO)
F2	F 3,15 A (5 x 20 mm)

AUX

A1	OFF	
	1	SCA Προεπιλογή
	2	RAU
	3	LCO
	4	LZO
	5	OAB
A2	OFF	
	1	SCA Προεπιλογή
	2	RAU
	3	LCO
	4	LZO
	5	OAB
A2	6	MAN
	7	INB
	8	INP

ACT

CX	1	PP Προεπιλογή C1
	2	PED Προεπιλογή C2
	3	OPEN Προεπιλογή C3
	4	CLS Προεπιλογή C4
	5	TIM
	6	TIMP

SAF

SX	OFF	Προεπιλογή S3/S4
	1	PHC Προεπιλογή S1
	2	PH Προεπιλογή S2
	3	PHO
	4	BAR
	5	8K2
	6	STP
	7	PHCT
	8	PHT
	9	PHOT
	10	BART
	11	8K2T

SW24.W**Ελεγχόμενοι εκκινητές**

Κωδ.	Περιγραφή
EAM2	EKKO 300D γραμμικός εκκινητής 24 V 3 m 300 kg
EAM3	EKKO 400D γραμμικός εκκινητής 24 V 4 m 250 kg
EIM1	Υπόγειος εκκινητής HIDDY 200D 24 V 2 m 200 kg
EIM2.24	Υπόγειος εκκινητής HIDDY 350D 24 V 3,5 m 200 kg

Λειτουργίες κλέμας

Λειτουργική	Επαφή κλέμας	Περιγραφή	Ονομαστικά δεδομένα
SEC	T1	Δευτερεύων μετασχηματιστής	24 Vac
	T2		
MOT	21	Άνοιγμα κινητήρα 1	24 Vdc
	22	Κλείσιμο κινητήρα 1	80W
	25	Άνοιγμα κινητήρα 2	24 Vdc
	26	Κλείσιμο κινητήρα 2	80W
PS	0	Αρνητικό τροφοδοσίας εξαρτημάτων	24 Vdc 500 mA
	1	Θετικό τροφοδοσίας εξαρτημάτων	
	2	Θετικό εξαρτημάτων που ελέγχθηκαν	
AUX	10	Αρνητικό φλας	24 Vdc
	11	Θετικό φλας	35 W
	18	Αρνητικό ηλεκτρικής κλειδαριάς	12 Vdc
	19	Θετικό ηλεκτρικής κλειδαριάς	15 VA
	0	Αρνητικό εξαρτημάτων	500 mA
	A1	Διαμορφώσιμη βοηθητική έξοδος 1	
	A2	Διαμορφώσιμη βοηθητική έξοδος 2	
LSW	+E	Θετικό τροφοδοσίας κωδικοποιητή	12 Vdc
	-E	Αρνητικό τροφοδοσίας κωδικοποιητή	
	E1	Σήμα Α κωδικοποιητή κινητήρα 1	
	E2	Σήμα Β κωδικοποιητή κινητήρα 1	
	E5	Σήμα Α κωδικοποιητή κινητήρα 2	
	E6	Σήμα Β κωδικοποιητή κινητήρα 2	
ACT	99	Κοινές εισοδοί	NO
	C1	Διαμορφώσιμη εντολή 1	
	C2	Διαμορφώσιμη εντολή 2	
	C3	Διαμορφώσιμη εντολή 3	
	C4	Διαμορφώσιμη εντολή 4	
SAF	99	Κοινές εισοδοί	NC
	S1	Διαμορφώσιμη ασφάλεια 1	
	S2	Διαμορφώσιμη ασφάλεια 2	
	S3	Διαμορφώσιμη ασφάλεια 3	
	S4	Διαμορφώσιμη ασφάλεια 4	

Χρήση οθόνης

Οι ρυθμίσεις της κεντρικής μονάδας εμφανίζονται στην οθόνη και μπορούν να τροποποιηθούν με τη χρήση των πλήκτρων πλοήγησης μενού, όπως φαίνεται στον παρακάτω πίνακα:

Πλήκτρα	Λειτουργία	Διάρκεια πατήματος
OK	Ενεργοποίηση οθόνης Είσοδος στο υπομενού Επιβεβαίωση αλλαγής τιμής	Στιγμιαία
▲	Μετακίνηση στο μενού προς τα πάνω Αύξηση τιμής παραμέτρου	Στιγμιαία
▼	Μετακίνηση στο μενού προς τα κάτω Μείωση τιμής παραμέτρου	Στιγμιαία
ESC	Έξοδος από το μενού Ακύρωση αλλαγής τιμής και επιστροφή στο μενού Απενεργοποίηση οθόνης	Στιγμιαία
▲+▼	Επαναφορά πλακέτας	3 δευτ.
▲+OK	Έλεγχος ανοίγματος	1 δευτ.
▼+OK	Έλεγχος κλεισίματος	1 δευτ.
ESC + OK	Έλεγχος οθόνης (ανάβουν ξεχωριστά και διαδοχικά τα τμήματα της οθόνης και οι κουκκίδες)	3 δευτ.
ESC + OK	Κατά την ενεργοποίηση της πλακέτας, ξεκινά η λειτουργία ενημέρωσης του υλικολογισμικού	3 δευτ.
PP	Βηματικός έλεγχος	Στιγμιαία

Μενού

Ο προγραμματισμός της κεντρικής μονάδας οργανώνεται σε μενού και υπομενού που επιτρέπουν την πρόσβαση και την τροποποίηση των παραμέτρων και των λογικών συστημάτων της κεντρικής μονάδας. Η κεντρική μονάδα διαθέτει τα παρακάτω μενού πρώτου επιπέδου:

Μενού	Περιγραφή
MOT	Ρύθμιση παραμέτρων κινητήρα
LRNT	Μενού εκτέλεσης διαδικασίας βαθμονόμησης διαδρομής
TRV	Μενού ρύθμισης παραμέτρων διαδρομής
OUT	Μενού διαμόρφωσης βοηθητικών εξόδων
IN	Μενού διαμόρφωσης εισόδων
LGC	Μενού ρύθμισης λογικών συστημάτων λειτουργίας
RAD	Μενού διαχείρισης τηλεχειριστηρίων
STAT	Μενού διαγνωστικού ελέγχου και αναφοράς
EXP	Μενού διαχείρισης πλακετών επέκτασης
LOAD	Μενού επαναφοράς εργοστασιακών τιμών
PASS	Μενού ρύθμισης επιπέδου προστασίας

SW24.W

Όλα τα υπομενού περιγράφονται στον παρακάτω πίνακα:

Παράμετροι κινητήρα		
Υπο-μενού	Περιγραφή	Τιμές (προεπιλεγμένες)
O1	Τύπος εκκινήτη που χρησιμοποιείται	(OFF)
	 Προσοχή! Εάν η κεντρική μονάδα έχει ρυθμιστεί στην επιλογή OFF, δεν εκτελεί καμία εντολή!	
	Δεν έχει ρυθμιστεί	OFF
	Ekko 300/400D (EAM2/EAM3)	1
	Hiddy 200D (EIM1)	2
O2	Hiddy 350D (EIM2.24)	3
	Τύπος ελέγχου θέσης	(3)
	Ρυθμίζεται αυτόματα με την επιλογή του τύπου εκκινήτη. Συνιστάται να μην τροποποιείτε τη ρύθμιση που παρέχεται από τον τύπο εκκινήτη.	
	Εικονικός κωδικοποιητής: η κεντρική μονάδα υπολογίζει τη θέση της καγκελόπορτας ξεκινώντας από τις παραμέτρους λειτουργίας του ηλεκτρικού κινητήρα	2
	Κωδικοποιητής EAM2, EAM3, EIM1	3
O3	Τύπος θερματικού διακόπτη διαδρομής στο άνοιγμα	(OFF)
	Ρυθμίζεται αυτόματα με την επιλογή του τύπου εκκινήτη. Συνιστάται να μην τροποποιείτε τη ρύθμιση που παρέχεται από τον τύπο εκκινήτη.	
	Απουσία θερματικών διακοπών διαδρομής στο άνοιγμα: ο ηλεκτρικός κινητήρας σταματά στο τέλος του χρόνου λειτουργίας	OFF
	Θερματικός διακόπτης διαδρομής στο άνοιγμα για διακοπή: ο θερματικός διακόπτης διαδρομής καθορίζει τη διακοπή του κινητήρα	1
	Θερματικός διακόπτης διαδρομής στο άνοιγμα για προσέγγιση: ο θερματικός διακόπτης διαδρομής καθορίζει την εκτέλεση του ελιγμού στην ταχύτητα προσέγγισης που ρυθμιστεί έως την ανίχνευση του μηχανικού stop	2
O4	Τύπος θερματικού διακόπτη διαδρομής στο κλείσιμο	(OFF)
	Ρυθμίζεται αυτόματα με την επιλογή του τύπου εκκινήτη. Συνιστάται να μην τροποποιείτε τη ρύθμιση που παρέχεται από τον τύπο εκκινήτη.	
	Απουσία θερματικών διακοπών διαδρομής στο κλείσιμο: ο ηλεκτρικός κινητήρας σταματά στο τέλος του χρόνου λειτουργίας	OFF
	Θερματικός διακόπτης διαδρομής στο κλείσιμο για διακοπή: ο θερματικός διακόπτης διαδρομής καθορίζει τη διακοπή του κινητήρα	1
	Θερματικός διακόπτης διαδρομής στο κλείσιμο για προσέγγιση: ο θερματικός διακόπτης διαδρομής καθορίζει την εκτέλεση του ελιγμού στην ταχύτητα προσέγγισης που ρυθμιστεί έως την ανίχνευση του μηχανικού stop	2

Σημείωση:

Τα O2, O3, O4 ρυθμίζονται αυτόματα με την επιλογή του τύπου εκκινήτη. Συνιστάται να μην τροποποιείτε τη ρύθμιση που παρέχεται από τον τύπο εκκινήτη.

Διαδικασία βαθμονόμησης διαδρομής κινητήρων

LRNE	Ταχεία βαθμονόμηση διαδρομής. Η βαθμονόμηση πραγματοποιείται στην πλήρως αυτόματη λειτουργία και ρυθμίζει τα εξής: - Επιβράδυνση στο άνοιγμα στο 20% της συνολικής διαδρομής - Επιβράδυνση στο κλείσιμο στο 20% της συνολικής διαδρομής - Καθυστέρηση στο άνοιγμα για 3 δευτ. και στο κλείσιμο για 6 δευτ. - Τιμή διέλευσης πεζών στο 30% του φύλλου 1		
	Πλήκτρο	Μήνυμα οθόνης	Περιγραφή φάσης
	-	PP	Αναμονή για έναρξη διαδικασίας βαθμονόμησης
	PP	CL 2	Όταν πατηθεί το πλήκτρο: κλείσιμο κινητήρα 2 και αναζήτηση stop κλεισίματος
	-	CL 1	Κλείσιμο κινητήρα 1 και αναζήτηση stop κλεισίματος
	-	OP 1	Μέτρηση διαδρομής ανοίγματος και αναζήτηση stop κινητήρα 1
	-	OP 2	Μέτρηση διαδρομής ανοίγματος και αναζήτηση stop κινητήρα 2
	-	CL 2	Μέτρηση διαδρομής κλεισίματος κινητήρα 2
	-	CL 1	Μέτρηση διαδρομής κλεισίματος κινητήρα 1
	-	OPC1	Μέτρηση καμπύλης ρεύματος στο άνοιγμα κινητήρα 1
LRNT	-	OPC2	Μέτρηση καμπύλης ρεύματος στο άνοιγμα κινητήρα 2
	-	CLC2	Μέτρηση καμπύλης ρεύματος στο κλείσιμο κινητήρα 2
	-	CLC1	Μέτρηση καμπύλης ρεύματος στο κλείσιμο κινητήρα 1
	-	END (Τέλος)	Η διαδικασία ολοκληρώθηκε
	Προηγμένη βαθμονόμηση διαδρομής. Η βαθμονόμηση παρέχει στον χειριστή τη δυνατότητα να επιλέξει τα εξής: - Θέση επιβράδυνσης στο άνοιγμα και στο κλείσιμο - Καθυστέρηση στο άνοιγμα και στο κλείσιμο - Τιμή ανοίγματος διέλευσης πεζών φύλλου 1		
	Πλήκτρο	Μήνυμα οθόνης	Περιγραφή φάσης
	-	PP	Αναμονή για έναρξη διαδικασίας βαθμονόμησης
	PP	CL 2	Όταν πατηθεί το πλήκτρο: έναρξη κλεισίματος και αναζήτηση stop κλεισίματος κινητήρα 2
	-	CL 1	Έναρξη κλεισίματος και αναζήτηση stop κλεισίματος κινητήρα 1
	PP	OP 1	Έναρξη ανοίγματος κινητήρα 1. Όταν πατηθεί το πλήκτρο: ρύθμιση της θέσης έναρξης επιβράδυνσης στο άνοιγμα.
LRNA	PP	OP 1	Όταν πατηθεί το πλήκτρο: ρύθμιση της θέσης του θερματικού διακόπτη διαδρομής ή εκτέλεση της διαδρομής έως το stop.

LRNT	LRNA	PP	OP 2	Έναρξη ανοίγματος κινητήρα 2. Όταν πατηθεί το πλήκτρο: ρύθμιση της θέσης έναρξης επιβράδυνσης στο άνοιγμα.
		PP	OP 2	Όταν πατηθεί το πλήκτρο: ρύθμιση της θέσης του θερματικού διακόπτη διαδρομής ή εκτέλεση της διαδρομής έως το στοπ.
		PP	CL 2	Έναρξη κλεισίματος κινητήρα 2. Όταν πατηθεί το πλήκτρο: ρύθμιση της θέσης έναρξης επιβράδυνσης στο κλείσιμο.
		-	CL 2	Εκτέλεση του κλεισίματος κινητήρα 2 στην ταχύτητα επιβράδυνσης έως το στοπ.
		PP	CL 1	Έναρξη κλεισίματος κινητήρα 1. Όταν πατηθεί το πλήκτρο: ρύθμιση της θέσης έναρξης επιβράδυνσης στο κλείσιμο.
		-	CL 1	Εκτέλεση του κλεισίματος κινητήρα 1 στην ταχύτητα επιβράδυνσης έως το στοπ.
			OPED	Έναρξη ανοίγματος διέλευσης πεζών. Όταν πατηθεί το πλήκτρο: ρύθμιση της τιμής ανοίγματος διέλευσης πεζών
		-	CPED	Κλείσιμο φύλλου από τη θέση του ανοίγματος διέλευσης πεζών
		PP	DLOP	Έναρξη ανοίγματος. Όταν πατηθεί το πλήκτρο: ρύθμιση του χρόνου καθυστέρησης στο άνοιγμα, εκκίνηση κινητήρα 2.
		PP	DLCL	Έναρξη κλεισίματος. Όταν πατηθεί το πλήκτρο: ρύθμιση του χρόνου καθυστέρησης στο κλείσιμο, εκκίνηση κινητήρα 1.
		-	END (Τέλος)	Η διαδικασία ολοκληρώθηκε

Αυτόματη βαθμονόμηση:

Η αλλαγή των παραμέτρων διαδρομής της καγκελόπορτας δεν συνεπάγεται την ανάγκη εκτέλεσης νέων βαθμονομήσεων από τον τεχνικό εγκατάστασης. Αντίθετα, εάν αλλάξετε τις παραμέτρους διαδρομής, η κεντρική μονάδα πρέπει να αποθηκεύσει ξανά την καμπύλη ρεύματος, απενεργοποιώντας επομένως την ανίχνευση εμποδίου μόνο κατά τον ελιγμό αυτόματης βαθμονόμησης.

Η αυτόματη βαθμονόμηση επισημαίνεται κατάλληλα ως εξής:

- στην οθόνη της κεντρικής μονάδας με την ένδειξη AT
- από το φλας με αναλαμπή σε διπλάσια συχνότητα από την κανονική

Τα συμβάντα που προκαλούν την αυτόματη βαθμονόμηση είναι τα εξής:

- αλλαγή παραμέτρων: T24, T25, T26, T27, T28, T29, T30, T31, T32, T33, T34, T35, T40, T41
- φόρτωση ρυθμίσεων από την κάρτα μνήμης MEM.W
- επαναφορά/καθορισμός ρυθμίσεων από το App By-gate Pro

Παράμετροι διαδρομής καγκελόπορτας			
Υπομενού	Περιγραφή	Τιμές (προεπιλεγμένες)	
T1	Δύναμη κινητήρα 1 (%) . Ρυθμίζει την τιμή δύναμης που παρέχεται από τον κινητήρα για την ώθηση του φύλλου	(50)	
	Ελάχιστη δύναμη	1	
	Μέγιστη δύναμη	100	
T2	Δύναμη κινητήρα 2 (%) . Ρυθμίζει την τιμή δύναμης που παρέχεται από τον κινητήρα για την ώθηση του φύλλου	(50)	
	Ελάχιστη δύναμη	1	
	Μέγιστη δύναμη	100	
T3	Πρώτο φύλλο που θα κινηθεί	(M1)	
	Κινητήρας 1	M1	
	Κινητήρας 2	M2	
T4	Κατεύθυνση κίνησης . Ρυθμίζει την κατεύθυνση κίνησης του κινητήρα	(1)	
	Τυπική (ο γραμμικός κινητήρας κλείνει την καγκελόπορτα με τα έμβολα σε έκταση)	1	
	Αντίστροφη (ο γραμμικός κινητήρας κλείνει την καγκελόπορτα με τα έμβολα σε σύμπτυξη)	2	
T6	Σημείωση: Αντιστρέφει και τους δύο κινητήρες. Στην περίπτωση στην οποία μόνο ένας κινητήρας έχει εσφαλμένη κατεύθυνση κίνησης, αντιστρέφει τα σύρματα τροφοδοσίας του κινητήρα με εσφαλμένη κατεύθυνση.		
	Αριθμός κινητήρων	(2)	
	Καγκελόπορτα με ένα φύλλο	1	
	Καγκελόπορτα με 2 φύλλα	2	
T7	Επιλογή μεθόδου ενεργοποίησης για ανίχνευση εμποδίου	(1)	
	Υπερένταση ή ακίνητο φύλλο: το εμπόδιο ανιχνεύεται όταν σημειωθεί υπέρβαση της τιμής κατωφλίου ρεύματος ή της τιμής κατωφλίου επιβράδυνσης κωδικοποιητή	1	
	Ακίνητο φύλλο: το εμπόδιο ανιχνεύεται μόνο όταν το φύλλο επιβραδυνθεί υπερβολικά	2	
T10	Υπερένταση: το εμπόδιο ανιχνεύεται όταν σημειωθεί υπέρβαση της τιμής κατωφλίου ρεύματος	3	
	Υπερένταση ή ακίνητο φύλλο: το εμπόδιο ανιχνεύεται όταν σημειωθεί ταυτόχρονα υπέρβαση της τιμής κατωφλίου ρεύματος και επιβράδυνση κωδικοποιητή	4	
	Χρόνος ανίχνευσης εμποδίου κινητήρα 1 Χρονικό διάστημα μετά το οποίο η τιμή κατωφλίου ρεύματος ή η τιμή κατωφλίου κωδικοποιητή ενεργοποιεί την ανίχνευση εμποδίου για τον κινητήρα 1 (μπορεί να ρυθμιστεί σε διαστήματα των 100 ms)	(20)	
	100 ms (ελάχιστος χρόνος)	10	
	600 ms (μέγιστος χρόνος)	60	

SW24.W

TRV	T11	Χρόνος ανίχνευσης εμποδίου κινητήρα 2 Χρονικό διάστημα μετά το οποίο η τιμή κατωφλίου ρεύματος ή η τιμή κατωφλίου κωδικοποιητή ενεργοποιεί την ανίχνευση εμποδίου για τον κινητήρα 2 (μπορεί να ρυθμιστεί σε διαστήματα των 100 ms)	(20)
		100 ms (ελάχιστος χρόνος)	10
		600 ms (μέγιστος χρόνος)	60
	T12	Χρόνος ώθησης Χρονικό διάστημα κατά το οποίο ο κινητήρας ασκεί ώθηση με μέγιστη δύναμη για να μετακινήσει το φύλλο (μπορεί να ρυθμιστεί σε διαστήματα των 0,5 δευτ.)	(2.0)
		0,5 δευτ. (ελάχιστος χρόνος)	0.5
		5,0 δευτ. (μέγιστος χρόνος)	5.0
	T13	Τιμή ανοίγματος διέλευσης πεζών (% της συνολικής διαδρομής ανοίγματος πρώτου φύλλου)	(30)
		Ελάχιστη τιμή	10
		Μέγιστη τιμή	100
	T14	Απόσταση απενεργοποίησης λόγω εμποδίου (τιμή αντιστροφής λόγω ανίχνευσης εμποδίου)	(5)
		Χωρίς απενεργοποίηση, μόνο διακοπή	OFF
		Ελάχιστη αντιστροφή	1
		Μέγιστη αντιστροφή	10
	T15	Απόσταση μείωσης δύναμης προσέγγισης κινητήρα 1 στο στοπ	(OFF)
		Μη ενεργοποιημένη μείωση δύναμης	OFF
		Ελάχιστη απόσταση μείωσης δύναμης	10
	T16	Απόσταση μείωσης δύναμης προσέγγισης κινητήρα 2 στο στοπ	(OFF)
		Μη ενεργοποιημένη μείωση δύναμης	OFF
		Ελάχιστη απόσταση μείωσης δύναμης	10
		Μέγιστη απόσταση μείωσης δύναμης	100
	Σημείωση: Τα T15 και T16 υποδεικνύουν την απόσταση από το μηχανικό στοπ στην οποία ξεκινά η μείωση της δύναμης του κινητήρα κατά το ήμισυ (επιτρέπει τη ρύθμιση της πρόσκρουσης του φύλλου στο μηχανικό στοπ). Έχει αποτέλεσμα μόνο όταν η κεντρική μονάδα λειτουργεί με κωδικοποιητή και τερματικό διακοπτή διαδρομής προσέγγισης ή χωρίς τερματικό διακοπτή διαδρομής.		
	T17	Διευκόλυνση απασφάλισης Χρονικό διάστημα απενεργοποίησης στο τέλος του ελιγμού για μείωση της πίεσης του κινητήρα στο μηχανικό στοπ (μπορεί να ρυθμιστεί ανά διαστήματα 100 ms)	(OFF)
		Προσοχή: Αφηνετε αυτήν την παράμετρο στη ρύθμιση OFF όταν υπάρχει ηλεκτρική κλειδαριά.	
		Καμία απενεργοποίηση	OFF
T18		100 ms (ελάχιστη απενεργοποίηση)	10
		500 ms (μέγιστη απενεργοποίηση)	50
		Χρόνος καθυστέρησης στο άνοιγμα	(3)
		Καμία καθυστέρηση	0
		60 δευτ.	60

TRV	T19	Χρόνος καθυστέρησης στο κλείσιμο	(6)
		Καμία καθυστέρηση	0
		60 δευτ.	60
	T24	Κανονική ταχύτητα στο άνοιγμα κινητήρα 1	(90)
		ελάχιστη ταχύτητα	1
		μέγιστη ταχύτητα	100
	T25	Κανονική ταχύτητα στο άνοιγμα κινητήρα 2	(90)
		ελάχιστη ταχύτητα	1
		μέγιστη ταχύτητα	100
	T26	Κανονική ταχύτητα στο κλείσιμο κινητήρα 1	(90)
		ελάχιστη ταχύτητα	1
		μέγιστη ταχύτητα	100
	T27	Κανονική ταχύτητα στο κλείσιμο κινητήρα 2	(90)
		ελάχιστη ταχύτητα	1
		μέγιστη ταχύτητα	100
	T28	Ταχύτητα επιβράδυνσης στο άνοιγμα κινητήρα 1	(30)
		ελάχιστη ταχύτητα	1
		μέγιστη ταχύτητα	100
	T29	Ταχύτητα επιβράδυνσης στο άνοιγμα κινητήρα 2	(30)
		ελάχιστη ταχύτητα	1
		μέγιστη ταχύτητα	100
	T30	Ταχύτητα επιβράδυνσης στο κλείσιμο κινητήρα 1	(30)
		ελάχιστη ταχύτητα	1
		μέγιστη ταχύτητα	100
	T31	Ταχύτητα επιβράδυνσης στο κλείσιμο κινητήρα 2	(30)
		ελάχιστη ταχύτητα	1
		μέγιστη ταχύτητα	100
	T32	Απόσταση επιβράδυνσης στο άνοιγμα κινητήρα 1	(20)
		Καμία επιβράδυνση	0
		Επιβράδυνση όλης της διαδρομής	100
	T33	Απόσταση επιβράδυνσης στο άνοιγμα κινητήρα 2	(20)
		Καμία επιβράδυνση	0
		Επιβράδυνση όλης της διαδρομής	100
	T34	Απόσταση επιβράδυνσης στο κλείσιμο κινητήρα 1	(20)
		Καμία επιβράδυνση	0
		Επιβράδυνση όλης της διαδρομής	100
	T35	Απόσταση επιβράδυνσης στο κλείσιμο κινητήρα 2	(20)
		Καμία επιβράδυνση	0
		Επιβράδυνση όλης της διαδρομής	100
	Σημείωση: Τα T32, T33, T34, T35 αναπαριστούν το % της διαδρομής ή του συνολικού χρόνου λειτουργίας που πραγματοποιείται στην ταχύτητα επιβράδυνσης		

TRV	T36	Χρόνος επιβράδυνσης στο άνοιγμα κινητήρα 1	(0.5)
		Μέγιστη επιτάχυνση (0 δευτ. για επίτευξη της κανονικής ταχύτητας)	0
		Ελάχιστη επιτάχυνση (2,0 δευτ. για επίτευξη της κανονικής ταχύτητας)	2.0
	T37	Χρόνος επιβράδυνσης στο άνοιγμα κινητήρα 2	(0.5)
		Μέγιστη επιτάχυνση (0 δευτ. για επίτευξη της κανονικής ταχύτητας)	0
		Ελάχιστη επιτάχυνση (2,0 δευτ. για επίτευξη της κανονικής ταχύτητας)	2.0
	T38	Χρόνος επιβράδυνσης στο κλείσιμο κινητήρα 1	(0.5)
		Μέγιστη επιτάχυνση (0 δευτ. για επίτευξη της κανονικής ταχύτητας)	0
		Ελάχιστη επιτάχυνση (2,0 δευτ. για επίτευξη της κανονικής ταχύτητας)	2.0
	T39	Χρόνος επιβράδυνσης στο κλείσιμο κινητήρα 2	(0.5)
		Μέγιστη επιτάχυνση (0 δευτ. για επίτευξη της κανονικής ταχύτητας)	0
		Ελάχιστη επιτάχυνση (2,0 δευτ. για επίτευξη της κανονικής ταχύτητας)	2.0
	Σημείωση: Τα T36, T37, T38, T39 είναι το χρονικό διάστημα κατά το οποίο ο κινητήρας επιβραδύνει έως την επίτευξη της κανονικής ταχύτητας ανοίγματος (μπορούν να ρυθμιστούν σε διαστήματα των 0,1 δευτ.)		
T40	T40	Κλίση επιβράδυνσης κινητήρα 1	(30)
		Απότομη κλίση (μέγιστη επιβράδυνση)	0
		Ομαλή κλίση (ελάχιστη επιβράδυνση)	100
	T41	Κλίση επιβράδυνσης κινητήρα 2	(30)
		Απότομη κλίση (μέγιστη επιβράδυνση)	0
		Ομαλή κλίση (ελάχιστη επιβράδυνση)	100
	Σημείωση: Τα T40 και T41 είναι οι κλίσεις επιβράδυνσης μεταξύ της κανονικής ταχύτητας και της επιβράδυνσης κινητήρα.		

Διαμόρφωση βοηθητικών εξόδων		
Υπο-μενού	Περιγραφή	Τιμές (προεπιλεγμένες)
19	Ηλεκτρική κλειδαριά	(1)
	Μη ενεργή έξοδος	OFF
	Κουμπωτή ηλεκτρική κλειδαριά	1
	Ηλεκτρική κλειδαριά με βαρύτητα	2
	Ενεργοποιημένη ηλεκτρική κλειδαριά με μαγνήτη (βεντούζα) στο κλείσιμο	3
19T	Ενεργοποιημένη ηλεκτρική κλειδαριά με μαγνήτη (βεντούζα) στο άνοιγμα και στο κλείσιμο	4
	Χρόνος διέγερσης κουμπωτής ηλεκτρικής κλειδαριάς (μπορεί να ρυθμιστεί σε διαστήματα 0,1 δευτ.)	(1.2)
	0,5 δευτ. (ελάχιστος χρόνος)	0.5
	5,0 δευτ. (μέγιστος χρόνος)	5.0
	Τύπος εξόδου επαφής κλέμας A1	(1)
A1	Μη ενεργή έξοδος	OFF
	Λυχνία ανοικτής καγκελόπορτας Λειτουργία σύμφωνα με τη ρύθμιση της παραμέτρου SCA	1
	Βοηθητική έξοδος τηλεχειριστήριου (RAU) Λειτουργία σύμφωνα με τη ρύθμιση της παραμέτρου RAU	2
	Βοηθητικό φως (LCO) Ενεργοποιημένο κατά την κίνηση του φύλλου και για χρονικό διάστημα μετά τη διακοπή κίνησης του φύλλου που έχει ρυθμιστεί από την παράμετρο LCO	3
	Φως ζώνης (LZO) Ενεργοποιημένο κατά την κίνηση του φύλλου	4
	Διατήρηση καγκελόπορτας ανοικτής (OAB) Ενεργοποιείται εάν η καγκελόπορτα παραμείνει ανοικτή για χρονικό διάστημα μεγαλύτερο από αυτό που έχει καθοριστεί από το λογικό σύστημα συναγερμού ανοικτής καγκελόπορτας (L16)	5
	Συντήρησης (MAN) Η έξοδος ενεργοποιείται όταν επιτευχθεί ο αριθμός ελιγμών επισήμανσης συντήρησης (MNPS) στο τμήμα διαγνωστικού ελέγχου	6
	Τύπος εξόδου επαφής κλέμας A2	(2)
	Μη ενεργή έξοδος	OFF
	A2	Λυχνία ανοικτής καγκελόπορτας Λειτουργία σύμφωνα με τη ρύθμιση της παραμέτρου SCA
Βοηθητική έξοδος τηλεχειριστήριου (RAU) Λειτουργία σύμφωνα με τη ρύθμιση της παραμέτρου RAU		2
Βοηθητικό φως (LCO) Ενεργοποιημένο κατά την κίνηση του φύλλου και για χρονικό διάστημα μετά τη διακοπή κίνησης του φύλλου που έχει ρυθμιστεί από την παράμετρο LCO		3
Φως ζώνης (LZO) Ενεργοποιημένο κατά την κίνηση του φύλλου		4

SW24.W

OUT	A2	Διατήρηση καγκελόπορτας ανοικτής (OAB) Ενεργοποιείται εάν η καγκελόπορτα παραμείνει ανοικτή για χρονικό διάστημα μεγαλύτερο από αυτό που έχει καθοριστεί από το λογικό σύστημα συναγερμού ανοικτής καγκελόπορτας (L16)	5
		Συντήρηση (MAN) Η έξοδος ενεργοποιείται όταν επιτευχθεί ο αριθμός ελιγμών επισημάνσης συντήρησης (MNPS) στο τμήμα διαγνωστικού ελέγχου	6
		Έξοδος συγχρονισμού, ενδοασφάλιση τύπου κουζινέτου (INB) Διαμορφώνεται αυτόματα χωρίς να επιλέξει ο χρήστης την είσοδο S4 ως είσοδο συγχρονισμού. Η κεντρική μονάδα παρέχει την έγκριση κατά το άνοιγμα της καγκελόπορτας μόνο εάν η άλλη καγκελόπορτα βρίσκεται στη θέση κλεισίματος.	7
		Έξοδος συγχρονισμού, ενδοασφάλιση τύπου κουζινέτου (INB) με σήμα παρουσίας. Διαμορφώνεται αυτόματα χωρίς να επιλέξει ο χρήστης την είσοδο S4 ως είσοδο συγχρονισμού και την είσοδο S3 ως είσοδο παρουσίας. Η κεντρική μονάδα παρέχει την έγκριση κατά το άνοιγμα της καγκελόπορτας μόνο εάν η άλλη καγκελόπορτα βρίσκεται στη θέση κλεισίματος και η είσοδος παρουσίας είναι ενεργοποιημένη.	8
	RAU	Διαμόρφωση βοηθητικής εξόδου τηλεχειριστηρίου	(1)
		Παλμική: η έξοδος ενεργοποιείται για 1 δευτ. μετά την εντολή RAU του τηλεχειριστηρίου	1
		Με χρονικό προγραμματισμό: η έξοδος ενεργοποιείται για το χρονικό διάστημα που έχει ρυθμιστεί από την παράμετρο RAUT μετά την εντολή RAU του τηλεχειριστηρίου	2
	RAUT	Δισταθής: η έξοδος βρίσκεται στη βηματική λειτουργία ON/OFF	3
		Χρονικός προγραμματισμός εξόδου RAU	(1)
		1 δευτ. (ελάχιστος χρόνος)	1
	LCO	600 δευτ. (μέγιστος χρόνος)	600
		Χρονικός προγραμματισμός βοηθητικού φωτός	(120)
		1 δευτ. (ελάχιστος χρόνος)	1
		300 δευτ. (μέγιστος χρόνος)	300

OUT	SCA	Τρόπος λειτουργίας εξόδου SCA	(1)
		Κλειστή καγκελόπορτα: μη ενεργοποίηση	1
		Ανοικτή καγκελόπορτα: ενεργοποίηση, για σταθερό διάστημα	
		Κλειστή καγκελόπορτα: μη ενεργοποίηση	
		Καγκελόπορτα σε κίνηση: διαλείπουσα λειτουργία	2
	SCA	Ανοικτή καγκελόπορτα: ενεργοποίηση, για σταθερό διάστημα	
		Μη καθορισμένη θέση: διαλείπουσα λειτουργία, παύση 1 δευτ. κάθε 5	
		Κλειστή καγκελόπορτα: μη ενεργοποίηση	
		Καγκελόπορτα στο άνοιγμα: διαλείπουσα αργή λειτουργία	3
		Ανοικτή καγκελόπορτα: ενεργοποίηση, για σταθερό διάστημα	
	SCA	Καγκελόπορτα στο κλείσιμο: διαλείπουσα λειτουργία	
		Μη καθορισμένη θέση: διαλείπουσα λειτουργία, παύση 1 δευτ. κάθε 5	
		Ακίνητη καγκελόπορτα: ενεργοποίηση, για σταθερό διάστημα	4
		Καγκελόπορτα σε κίνηση: μη ενεργοποίηση	
		Ακίνητη καγκελόπορτα: μη ενεργοποίηση	5
	IN	Διαμόρφωση εισόδων	
		Υπο-μενού	Τιμές (προεπιλεγμένες)
		Είσοδος ελέγχου C1/C2/C3/C4	
		Βηματική λειτουργία (PP) Ο βηματικός έλεγχος: - με την καγκελόπορτα ακίνητη στην κλειστή θέση, ελέγχει το άνοιγμα - στο άνοιγμα, ελέγχει τη διακοπή της κίνησης ή το κλείσιμο σύμφωνα με τη ρύθμιση του λογικού συστήματος βηματικής λειτουργίας (L10) - με την καγκελόπορτα ακίνητη μετά το άνοιγμα, ελέγχει το κλείσιμο - στο κλείσιμο, ελέγχει τη διακοπή της κίνησης ή το άνοιγμα σύμφωνα με τη ρύθμιση του λογικού συστήματος βηματικής λειτουργίας (L10)-με την καγκελόπορτα ακίνητη μετά το κλείσιμο, ελέγχει το άνοιγμα	1 (C1)
		Διέλευση πεζών (PED) Ελέγχει το άνοιγμα στην τιμή διέλευσης πεζών Εκτελείται όπως η βηματική λειτουργία εάν η εντολή δοθεί στην καγκελόπορτα σε θέση διαφορετική από την τιμή διέλευσης πεζών	2 (C2)
		Άνοιγμα (OPEN) Η εντολή ανοίγματος: - με την καγκελόπορτα ακίνητη στην κλειστή θέση, ελέγχει το άνοιγμα - στο άνοιγμα, παραβλέπεται - με την καγκελόπορτα ανοικτή, επαναρυθμίζει το χρονικό διάστημα παύσης - με την καγκελόπορτα ακίνητη, ελέγχει το άνοιγμα - στο κλείσιμο, ελέγχει το άνοιγμα	3 (C3)

SW24.W

C(X)	Κλείσιμο (CLS) Η εντολή κλεισίματος: - με την καγκελόπορτα ακίνητη στην κλειστή θέση, παραβλέπεται - στο άνοιγμα, ελέγχει το κλείσιμο - με την καγκελόπορτα ακίνητη, ελέγχει το κλείσιμο - στο κλείσιμο, παραβλέπεται	4 (C4)
	Χρονοδιακόπτης (TIM) Η εντολή χρονοδιακόπτη: - όταν είναι κλειστός, ελέγχει το άνοιγμα και διατηρεί την καγκελόπορτα ανοικτή μέχρι η επαφή να παραμείνει κλειστή - όταν αποδεσμευτεί η επαφή, ελέγχει το κλείσιμο	5
	Χρονοδιακόπτης διέλευσης πεζών (TIMP) Εκτελεί την ίδια λειτουργία με την εντολή χρονοδιακόπτη αλλά με βάση την τιμή διέλευσης πεζών	6
IN	Είσοδος ασφαλείας S1/S2/S3/S4 Μη ενεργή	OFF (S3 S4)
	Φωτοκύτταρο στο κλείσιμο (PHC) Το φωτοκύτταρο στο κλείσιμο: - με την καγκελόπορτα ακίνητη, επιτρέπει το άνοιγμα - στο άνοιγμα, δεν ενεργοποιείται - με την καγκελόπορτα ανοικτή, δεν επιτρέπει το κλείσιμο ενώ όταν αποδεσμευτεί, μηδενίζει το χρονικό διάστημα παύσης - στο κλείσιμο, ελέγχει το άμεσο εκ νέου άνοιγμα	1 (S1)
	Φωτοκύτταρο (PH) Το φωτοκύτταρο: - με την καγκελόπορτα ακίνητη, δεν επιτρέπει το άνοιγμα - κατά το άνοιγμα, διακόπτει την κίνηση και όταν αποδεσμευτεί, εκτελεί την κίνηση ανοίγματος - με την καγκελόπορτα ανοικτή, δεν επιτρέπει το κλείσιμο ενώ όταν αποδεσμευτεί, μηδενίζει το χρονικό διάστημα παύσης - στο κλείσιμο, διακόπτει την κίνηση και όταν αποδεσμευτεί, εκτελεί την κίνηση εκ νέου ανοίγματος	2 (S2)
S(X)	Φωτοκύτταρο στο άνοιγμα (PHO) Το φωτοκύτταρο στο άνοιγμα: - με την καγκελόπορτα ακίνητη, επιτρέπει το άνοιγμα - στο άνοιγμα, κλείνει πλήρως - με την καγκελόπορτα ανοικτή, επιτρέπει το κλείσιμο και δεν μηδενίζει το χρονικό διάστημα παύσης - στο κλείσιμο, δεν ενεργοποιείται	3

IN	S(X)	Ευαίσθητο άκρο με καθαρή επαφή NC (BAR) - με την καγκελόπορτα ακίνητη, δεν επιτρέπει το άνοιγμα - στο άνοιγμα, απενεργοποιείται - με την καγκελόπορτα ανοικτή, δεν επιτρέπει το κλείσιμο ενώ όταν αποδεσμευτεί, μηδενίζει το χρονικό διάστημα παύσης - στο κλείσιμο, απενεργοποιείται	4
		Εξισορροπημένο ευαίσθητο άκρο 8,2 ΚΩ (8K2) Ίδια συμπεριφορά με το ευαίσθητο άκρο NC	5
		Διακοπή (STP) - διακόπτει την κίνηση της καγκελόπορτας Διακόπτει το αυτόματο κλείσιμο σύμφωνα με τη ρύθμιση του λογικού συστήματος διακοπής από стоп (L12)	6
		Φωτοκύτταρο στο κλείσιμο που έχει ελεγχθεί (PHCT) Όπως το φωτοκύτταρο στο κλείσιμο αλλά με έλεγχο	7
		Φωτοκύτταρο που έχει ελεγχθεί (PHT) Όπως το φωτοκύτταρο αλλά με έλεγχο	8
		Φωτοκύτταρο στο άνοιγμα που έχει ελεγχθεί (PHOT) Όπως το φωτοκύτταρο στο άνοιγμα αλλά με έλεγχο	9
LGC	S(X)	Ευαίσθητο άκρο NC που έχει ελεγχθεί (BART) Όπως το ευαίσθητο άκρο NC ΚΩ αλλά με έλεγχο	10
		Εξισορροπημένο ευαίσθητο άκρο 8,2 ΚΩ που έχει ελεγχθεί (8K2T) Όπως το ευαίσθητο άκρο 8,2 ΚΩ αλλά με έλεγχο	11
		Ρύθμιση λογικών συστημάτων κεντρικής μονάδας	
		Υπο-μενού	Τιμές (προεπιλεγμένες)
		L1	Αυτόματο κλείσιμο (ON) Μη ενεργοποιημένο αυτόματο κλείσιμο OFF Ενεργοποιημένο αυτόματο κλείσιμο ON
		L2	Χρόνος παύσης (30) 1 δευτ. (ελάχιστος χρόνος) 1
		L3	180 δευτ. (μέγιστος χρόνος) 180 Χρόνος παύσης διέλευσης πεζών (20) 1 δευτ. (ελάχιστος χρόνος) 1
		L4	180 δευτ. (μέγιστος χρόνος) 180 Κατάσταση ενεργοποίησης (OP) Καγκελόπορτα στην κλειστή θέση: Η πρώτη εντολή βηματικής λειτουργίας ανοίγει την καγκελόπορτα. CL Καγκελόπορτα στην ανοικτή θέση: Η πρώτη εντολή βηματικής λειτουργίας κλείνει την καγκελόπορτα. Εάν έχει ενεργοποιηθεί το αυτόματο κλείσιμο, όταν περάσει το χρονικό διάστημα παύσης, κλείνει την καγκελόπορτα OP

SW24.W

L5	Λειτουργία πολυκατοικίας	(OFF)
	Μη ενεργοποιημένη λειτουργία πολυκατοικίας	OFF
	Δεν ενεργοποιεί το κλείσιμο και τη διακοπή στο άνοιγμα	1
	Δεν ενεργοποιεί το κλείσιμο, τη διακοπή στο άνοιγμα και την παύση	2
	Δεν ενεργοποιεί το κλείσιμο, τη διακοπή στο άνοιγμα, την παύση και το κλείσιμο	3
	Γρήγορο κλείσιμο	(OFF)
	Μη ενεργοποιημένη λειτουργία γρήγορου κλεισίματος	OFF
	Γρήγορο κλείσιμο στη λειτουργία καγκελόπορτας: Η κεντρική μονάδα ξεκινά να μετρά τον χρόνο απομάκρυνσης (L7) ξεκινώντας από την αποδέσμευση του φωτοκυττάρου στο κλείσιμο και στη λήξη του χρονικού διαστήματος απομάκρυνσης κλείνει την καγκελόπορτα.	1
	Γρήγορο κλείσιμο στη λειτουργία συστημάτων μπάρας: Η κεντρική μονάδα ξεκινά να μετρά τον χρόνο απομάκρυνσης (L7) ξεκινώντας από την αποδέσμευση του φωτοκυττάρου στο κλείσιμο και στη λήξη του χρονικού διαστήματος απομάκρυνσης κλείνει την καγκελόπορτα. Εάν το φωτοκύτταρο στο κλείσιμο ενεργοποιηθεί ξανά, ελέγχει τη διακοπή της κίνησης. Με την επόμενη αποδέσμευση, εκτελεί την κίνηση κλεισίματος. Το φωτοκύτταρο στο κλείσιμο επιστρέφει στην κανονική λειτουργία μετά από πλήρες κλείσιμο.	2
	Χρόνος απομάκρυνσης (μπορεί να ρυθμιστεί σε διαστήματα 1 δευ.)	(2)
	Χρονικό διάστημα μετά το οποίο η καγκελόπορτα κλείνει ξανά εάν έχει ενεργοποιηθεί το γρήγορο κλείσιμο (L6)	
	Ελάχιστος χρόνος απομάκρυνσης	1
	Μέγιστος χρόνος απομάκρυνσης	10
	Προαναλαμπή	(OFF)
	Χρονικό διάστημα αναλαμπής του φλας πριν από την έναρξη της κίνησης της καγκελόπορτας	
	Απενεργοποιημένη προαναλαμπή	OFF
	3 δευ. προαναλαμπής	3
	4 δευ. προαναλαμπής	4
	5 δευ. προαναλαμπής	5
L6	Αυτόματη διακοπή λειτουργίας	(OFF)
	Μη ενεργοποιημένη αυτόματη διακοπή λειτουργίας	OFF
	Απενεργοποιημένη εντολή βηματικής λειτουργίας, τα τηλεχειριστήρια δεν λειτουργούν. Η κεντρική μονάδα αποδέχεται μόνο τις εντολές ανοίγματος και κλεισίματος	1
	Αυτόματη διακοπή λειτουργίας έκτακτης ανάγκης. Στις κανονικές συνθήκες τυπικής λειτουργίας, με τις ασφάλειες ενεργοποιημένες, λειτουργεί όπως η αυτόματη διακοπή λειτουργίας.	2

L10	Βηματική λειτουργία	(4)
	Εκτέλεση εντολής βηματικής λειτουργίας 2 βημάτων: άνοιγμα, κλείσιμο, άνοιγμα...	2
	Εκτέλεση εντολής βηματικής λειτουργίας 3 βημάτων: άνοιγμα, διακοπή κλείσιμο, άνοιγμα...	3
	Εκτέλεση εντολής βηματικής λειτουργίας 4 βημάτων: άνοιγμα, διακοπή, κλείσιμο, διακοπή, άνοιγμα...	4
	Διακοπή από βηματική λειτουργία	(ON)
	Απενεργοποιημένο αυτόματο κλείσιμο όταν εκτελεστεί διακοπή από εντολή βηματικής λειτουργίας	OFF
	Μη απενεργοποιημένο αυτόματο κλείσιμο όταν εκτελεστεί διακοπή από εντολή βηματικής λειτουργίας	ON
	Διακοπή από στοπ	(ON)
	Απενεργοποιημένο αυτόματο κλείσιμο όταν εκτελεστεί διακοπή από εντολή στοπ	OFF
	Μη απενεργοποιημένο αυτόματο κλείσιμο όταν εκτελεστεί διακοπή από εντολή στοπ	ON
	Λειτουργία παλμού	(OFF)
	Εκτελεί μια σύντομη κίνηση στην αντίθετη κατεύθυνση από εκείνη της κίνησης για να διευκολυνθεί η αποδέσμευση της ηλεκτρικής κλειδαριάς.	
	Μη ενεργοποιημένη λειτουργία παλμού	OFF
	Ενεργοποιημένη, με την καγκελόπορτα κλειστή	1
	Ενεργοποιημένη, με την καγκελόπορτα κλειστή και ανοικτή	2
	Ενεργοποιημένη, με την καγκελόπορτα ανοικτή	3
	Λειτουργία με μπαταρία	(1)
	Κανονική λειτουργία	1
	Κανονική λειτουργία με απενεργοποιημένο φλας	2
	Μετά από εντολή εκ νέου ανοίγματος, η καγκελόπορτα παραμένει ανοικτή	3
	Όταν διακοπεί η κύρια τροφοδοσία, η καγκελόπορτα ανοίγει και παραμένει ανοικτή	4
L14	Εξοικονόμηση ενέργειας	(OFF)
	Κανονική λειτουργία	OFF
	Ενεργοποιημένη λειτουργία εξοικονόμησης ενέργειας. Με την καγκελόπορτα κλειστή, απενεργοποιείται η τροφοδοσία εξαρτημάτων στις εξόδους 1 και 2. Οι εξόδοι τροφοδοτούνται εκ νέου με την εκτέλεση μιας εντολής.	1
	Επισημανση διατήρησης της καγκελόπορτας ανοικτής	(30)
L15	Αριθμός λεπτών μετά τον οποίο, με την καγκελόπορτα εν μέρει ή πλήρως ανοικτή, ανεξάρτητα από το ρυθμισμένο χρονικό διάστημα παύσης, αποστέλλεται επισημανση συναγερμού (στην οθόνη και στην έξοδο διαμορφωμένη ως ΟΑΒ)	
	Απενεργοποιημένη επισημανση	OFF
	Ελάχιστο διάστημα	3
	Μέγιστο διάστημα	60

SW24.W

Διαχείριση τηλεχειριστηρίων		
Υπο-μενού	Περιγραφή	Μήνυμα οθόνης
PP	Απομνημόνευση πλήκτρου ως πλήκτρο βηματικής λειτουργίας	
	Αναμονή κωδικού	0000
	Απομνημόνευση τηλεχειριστηρίου αρ. 1 ως τηλεχειριστήριο βηματικής λειτουργίας	1001
	Απομνημόνευση τηλεχειριστηρίου αρ. 55 ως τηλεχειριστήριο βηματικής λειτουργίας	1055
OPEN	Απομνημόνευση πλήκτρου ως πλήκτρο ανοίγματος	
	Αναμονή κωδικού	0000
	Απομνημόνευση τηλεχειριστηρίου αρ. 1 ως τηλεχειριστήριο ανοίγματος	2001
PED	Απομνημόνευση πλήκτρου ως πλήκτρο διέλευσης πεζών	
	Αναμονή κωδικού	0000
	Απομνημόνευση τηλεχειριστηρίου αρ. 1 ως τηλεχειριστήριο διέλευσης πεζών	3001
RAU	Απομνημόνευση πλήκτρου ως πλήκτρο ενεργοποίησης βοηθητικής εξόδου τηλεχειριστηρίου	
	Αναμονή κωδικού	0000
	Απομνημόνευση τηλεχειριστηρίου αρ. 1 ως τηλεχειριστήριο βοηθητικής εξόδου τηλεχειριστηρίου	4001
	Απομνημόνευση τηλεχειριστηρίου αρ. 55 ως τηλεχειριστήριο βοηθητικής εξόδου τηλεχειριστηρίου	4055
CLS	Απομνημόνευση πλήκτρου ως πλήκτρο κλεισίματος	
	Αναμονή κωδικού	0000
	Απομνημόνευση τηλεχειριστηρίου αρ. 1 ως τηλεχειριστήριο κλεισίματος	5001
STP	Απομνημόνευση πλήκτρου ως πλήκτρο διακοπής	
	Αναμονή κωδικού	0000
	Απομνημόνευση τηλεχειριστηρίου αρ. 1 ως τηλεχειριστήριο διακοπής	6001
LCO	Απομνημόνευση πλήκτρου ως πλήκτρο ενεργοποίησης βοηθητικού φωτός	
	Αναμονή κωδικού	0000
	Απομνημόνευση τηλεχειριστηρίου αρ. 1 ως τηλεχειριστήριο βοηθητικού φωτός	7001
	Απομνημόνευση τηλεχειριστηρίου αρ. 55 ως τηλεχειριστήριο βοηθητικού φωτός	7055

CTRL	Έλεγχος θέσης στη μνήμη του τηλεχειριστηρίου	
	Αναμονή κωδικού	0000
	Πλήκτρο τηλεχειριστηρίου αρ. 1 αποθηκευμένο ως τηλεχειριστήριο κλεισίματος	5001
	Πλήκτρο τηλεχειριστηρίου αρ. 99 αποθηκευμένο ως τηλεχειριστήριο βοηθητικού φωτός	7099
	Το πλήκτρο τηλεχειριστηρίου αρ. 30 δεν υπάρχει στη μνήμη	-030
RE	Απομακρυσμένος προγραμματισμός τηλεχειριστηρίων (προεπιλογή = 1)	
	Μη ενεργοποιημένος απομακρυσμένος προγραμματισμός τηλεχειριστηρίων	OFF
	Ενεργοποιημένος απομακρυσμένος προγραμματισμός τηλεχειριστηρίων: επιτρέπει τον προγραμματισμό των τηλεχειριστηρίων ξεκινώντας από ένα τηλεχειριστήριο που υπάρχει ήδη στη μνήμη με την παρακάτω διαδικασία:	
	- πατήστε ταυτόχρονα τα πλήκτρα 1 και 2 του τηλεχειριστηρίου που υπάρχει ήδη στη μνήμη	
	- πατήστε το πλήκτρο του τηλεχειριστηρίου που υπάρχει ήδη στη μνήμη για αντιγραφή στο νέο τηλεχειριστήριο	1
ERSA	Σημείωση: το πλήκτρο του νέου τηλεχειριστηρίου που μόλις αποθηκεύσατε θα έχει τη λειτουργία που αντιστοιχίστηκε στο πλήκτρο του τηλεχειριστηρίου που υπάρχει ήδη στη μνήμη	
	Συνολική διαγραφή της μνήμης του δέκτη	
	Πατήστε το OK για 5 δευτ.	
	Επίσημανση διαγραφής μνήμης δέκτη στην οθόνη	0000
ERS1	Διαγραφή ενός τηλεχειριστηρίου ξεκινώντας από τη θέση του στη μνήμη	
	Χρησιμοποιήστε τα πλήκτρα ▲ ▼ για να επιλέξετε τον αριθμό τηλεχειριστηρίου προς διαγραφή	X
ERSR	Πατήστε το OK για επιβεβαίωση	
	Διαγραφή ενός τηλεχειριστηρίου από τον κωδικό τηλεχειριστηρίου	
	Αναμονή κωδικού	0000
	Διαγραφή τηλεχειριστηρίου	

SW24.W

Διαγνωστικός έλεγχος και αναφορά		
Υπο-μενού	Περιγραφή	Μήνυμα οθόνης
ALM	Ανάγνωση ιστορικού συναγερμών	
	Τελευταίος συναγερμός	0
	Παλιότερος συναγερμός	10
ALMA	Επισήμανση σφαλμάτων (προεπιλογή = 1)	
	Μόνο στην οθόνη	1
	Στην οθόνη και στην έξοδο συντήρησης	2
MNPC	Ανάγνωση αριθμού ελιγμών από την τελευταία συντήρηση	
	Πρώτα 3 ψηφία του αριθμού ελιγμών από την τελευταία συντήρηση	23
	Τελευταία 3 ψηφία του αριθμού ελιγμών από την τελευταία συντήρηση	256
	Στην παραπάνω περίπτωση, η καγκελόπορτα έχει εκτελέσει 23.256 ελιγμούς από την τελευταία συντήρηση	
MNPS	Αριθμός ελιγμών από την τελευταία συντήρηση	
	Αριθμός ελιγμών που ενεργοποιούν την επισήμανση συντήρησης (σε χιλιάδες ελιγμούς) (προεπιλογή = OFF)	
	Μη ενεργοποιημένη επισήμανση συντήρησης	OFF
	1.000 ελιγμοί (ελάχιστο διάστημα)	1
MNPA	300.000 ελιγμοί (μέγιστο διάστημα)	300
	Επισήμανση συντήρησης (προεπιλογή = 1)	
	Επισήμανση μόνο στην οθόνη	1
	Επισήμανση στην οθόνη και στην έξοδο συντήρησης (MAN)	2
MNPE	Επισήμανση στην οθόνη και στο φλας (γρήγορη αναλαμπή στο τέλος του ελιγμού)	3
	Επισήμανση στην οθόνη, στο φλας (γρήγορη αναλαμπή στο τέλος του ελιγμού) και στην έξοδο συντήρησης (MAN)	4
	Μηδενισμός μετρητή ελιγμών από την τελευταία συντήρηση	
	Αναμονή για πάτημα του OK για 5 δευτ. ώστε ο μετρητής να επαναρρυθμιστεί στο 0	0000
MNTE	Μετρητής συνολικών ελιγμών	
	Πρώτα 4 ψηφία του αριθμού ελιγμών από την τελευταία συντήρηση	12
	Τελευταία 4 ψηφία του αριθμού ελιγμών από την τελευταία συντήρηση	5874
	Στην παραπάνω περίπτωση, η καγκελόπορτα έχει εκτελέσει 125.874 ελιγμούς συνολικά	
LIFE	Μετρητής διάρκειας ζωής (ημέρες δραστηριότητας κεντρικής μονάδας)	
	Ανάγνωση αριθμού ημερών δραστηριότητας κεντρικής μονάδας	584
	Στην παραπάνω περίπτωση, η κεντρική μονάδα είναι ενεργοποιημένη για 584 ημέρες	

STAT	PONC	Μετρητής αριθμού ενεργοποιήσεων κεντρικής μονάδας	
		Ανάγνωση αριθμού ενεργοποιήσεων κεντρικής μονάδας	2547
	Στην παραπάνω περίπτωση, έχουν εκτελεστεί 2547 επανεκκινήσεις της κεντρικής μονάδας (πιθανή ένδειξη δικτύου ηλεκτρικής τροφοδοσίας χαμηλής ποιότητας, με συχνές διακοπές τάσης)		
	PONE	Μηδενισμός μετρητή αριθμού ενεργοποιήσεων κεντρικής μονάδας	
		Αναμονή για πάτημα του OK για 5 δευτ. ώστε ο μετρητής να επαναρρυθμιστεί στο 0	0000
	RSTC	Μετρητής αριθμού αυτόματων επαναφορών	
		Ανάγνωση αριθμού αυτόματων επαναφορών κεντρικής μονάδας	1123
	Η αυτόματη επαναφορά είναι η επαναφορά του μικροδιακόπτη από την κεντρική μονάδα για λόγους ασφαλείας.		
	Συνήθως, η κεντρική μονάδα μεταβαίνει στην κατάσταση αυτόματης επαναφοράς όταν επιτευχθεί η ελάχιστη τιμή κατωφλίου τάσης μικροδιακόπτη. Ο υπερβολικός αριθμός αυτόματων επαναφορών μπορεί να αποτελεί ένδειξη δικτύου ηλεκτρικής τροφοδοσίας χαμηλής ποιότητας, με συχνές διακοπές τάσης.		
	RSTE	Μηδενισμός μετρητή αριθμού αυτόματων επαναφορών	
		Αναμονή για πάτημα του OK για 5 δευτ. ώστε ο μετρητής να επαναρρυθμιστεί στο 0	0000
TL	INF	Εμφάνιση και ρύθμιση τηλεφώνου τεχνικού εγκατάστασης	
		Με στιγμιαίο πάτημα του πλήκτρου OK, εμφανίζει τον αποθηκευμένο αριθμό (χρησιμοποιήστε τα πλήκτρα ▲ ▼ για μετακίνηση με κύλιση)	
	Πρώτα 4 ψηφία του αριθμού τεχνικού εγκατάστασης	3334	
	Επόμενα 4 ψηφία του αριθμού τεχνικού εγκατάστασης	2548	
	Τελευταία 2 ψηφία του αριθμού τεχνικού εγκατάστασης	32	
	Στο παραπάνω παράδειγμα, ο αριθμός τηλεφώνου του τεχνικού εγκατάστασης είναι: 333 4254832		
	Με πάτημα του πλήκτρου OK για 5 δευτ., ενεργοποιείται η λειτουργία τροποποίησης του αριθμού. Χρησιμοποιήστε τα πλήκτρα ▲ ▼ για να αλλάξετε την τιμή και το OK για να επιβεβαιώσετε το ψηφίο		
	INF	Εμφάνιση πληροφοριών κεντρικής μονάδας	
		Όνομα κεντρικής μονάδας	SL24.W
	Έκδοση υλικολογισμικού κεντρικής μονάδας	1.13	
EXP	Μονάδες σύνδεσης		
	Υπο-μενού	Περιγραφή	Τιμές (προεπιλεγμένες)
	CNX1	Μονάδα σύνδεσης στον συνδετήρα	(1)
		CNX1	
CNX1	Καμία συνδεδεμένη μονάδα		OFF
	Συνδεδεμένη μονάδα Wi-Fi EMC.W		1

Επαναφορά εργοστασιακών τιμών και φόρτωση από κάρτα μνήμης				
LOAD	Υπο-μενού	Περιγραφή	Μήνυμα οθόνης	
	DEF	Φόρτωση εργοστασιακών τιμών Αναμονή για πάτημα του OK για 5 δευτ. ώστε να φορτωθούν οι προεπιλεγμένες τιμές.	oooo	
		Σημείωση: Για τη φόρτωση των εργοστασιακών τιμών απαιτείται εκ νέου εκτέλεση της βαθμονόμησης διαδρομής. Στην οθόνη εμφανίζεται η ένδειξη LRNT που αναβοσβήνει μέχρι να εκτελεστεί η βαθμονόμηση (γρήγορη ή προηγμένη).		
	MEM	Φόρτωση προγραμματισμού από κάρτα μνήμης Αναμονή για πάτημα του OK για 5 δευτ. ώστε να φορτωθούν οι τιμές από την κάρτα μνήμης.	oooo	
		Επιτυχής φόρτωση από κάρτα μνήμης.	DONE (Τέλος)	
		Σφάλμα φόρτωσης από κάρτα μνήμης (π.χ. δεν υπάρχει κάρτα).	EMEM	
	Ρύθμιση επιπέδου προστασίας κεντρικής μονάδας (προεπιλογή = OFF)			
	OFF	Καμία προστασία		
	PASS	1	Προστασία των μενού MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD	
		2	Προστασία του μενού RAD	
3		Προστασία της σύνδεσης IP (δεν είναι δυνατή η σύνδεση στην κεντρική μονάδα μέσω smartphone)		
4		Προστασία των μενού MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD και της σύνδεσης IP		
5		Προστασία των μενού RAD και της σύνδεσης IP		
6		Πλήρης προστασία της κεντρικής μονάδας		
7		Προστασία όλων των μενού της κεντρικής μονάδας, διατίθεται σύνδεση IP		

Σημείωση:

Η κεντρική μονάδα ζητά τον κωδικό πρόσβασης κάθε φορά που προσπαθείτε να αποκτήσετε πρόσβαση σε ένα προστατευμένο μενού. Στην περίπτωση εισαγωγής εσφαλμένου κωδικού πρόσβασης, δεν είναι δυνατή η πρόσβαση στο μενού.

Λίστα επισημάνσεων στην οθόνη

Επισήμανση	Περιγραφή
C1	Κλειστή επαφή στην είσοδο ελέγχου C1
C2	Κλειστή επαφή στην είσοδο ελέγχου C2
C3	Κλειστή επαφή στην είσοδο ελέγχου C3
C4	Κλειστή επαφή στην είσοδο ελέγχου C4
S1	Ανοικτή επαφή στην είσοδο ασφαλείας S1
S2	Ανοικτή επαφή στην είσοδο ασφαλείας S2
S3	Ανοικτή επαφή στην είσοδο ασφαλείας S3
S4	Ανοικτή επαφή στην είσοδο ασφαλείας S4
FO1	Επίτευξη θέσης τερματικού διακόπτη διαδρομής ανοίγματος κινητήρα 1
FC1	Επίτευξη θέσης τερματικού διακόπτη διαδρομής κλεισίματος κινητήρα 1
FO2	Επίτευξη θέσης τερματικού διακόπτη διαδρομής ανοίγματος κινητήρα 2
FC2	Επίτευξη θέσης τερματικού διακόπτη διαδρομής κλεισίματος κινητήρα 2
OB1	Ανίχνευση εμπόδιου κινητήρα 1
OB2	Ανίχνευση εμπόδιου κινητήρα 2
AF1	Κινητήρας στο διάστημα μείωσης δύναμης προσέγγισης στοπ
AF2	Κινητήρας 2 στο διάστημα μείωσης δύναμης προσέγγισης στοπ
MSO1	Επίτευξη μηχανικού στοπ στο άνοιγμα κινητήρα 1
MSC1	Επίτευξη μηχανικού στοπ στο κλείσιμο κινητήρα 1
MSO2	Επίτευξη μηχανικού στοπ στο άνοιγμα κινητήρα 2
MSC2	Επίτευξη μηχανικού στοπ στο κλείσιμο κινητήρα 2
BATT	Λειτουργία με μπαταρία. Όταν εμφανίζεται αυτό το μήνυμα, ακολουθεί η ένδειξη τάσης λειτουργίας των μπαταριών, π.χ. 24,5V
BT-	Η μπαταρία είναι σχεδόν αποφορτισμένη (επισήμανση μόνο με την καγκελόπορτα ακινητοποιημένη)
BT--	Η μπαταρία είναι πλήρως αποφορτισμένη (επισήμανση μόνο με την καγκελόπορτα ακινητοποιημένη)
RX	Λήψη εντολής τηλεχειριστηρίου από αποθηκευμένο τηλεχειριστήριο ή από App
NX	Λήψη εντολής τηλεχειριστηρίου από πλήκτρο μη αποθηκευμένου τηλεχειριστηρίου
RD	Μη ενεργή αποκωδικοποίηση κυλιόμενου/σταθερού κωδικού
OAB	Διατήρηση καγκελόπορτας ανοικτής
AT	Καγκελόπορτα στη φάση αυτόματης βαθμονόμησης

Λίστα συναγερμών

Συναγερμός	Περιγραφή
XXXX	Επαναφορά πλακέτας
MNP	Συναγερμός επίτευξης διαστήματος ελιγμών από την τελευταία συντήρηση
F0	Σφάλμα μη επιλεγμένου κινητήρα
F1	Σφάλμα αντεστραμμένων καλωδίων κινητήρα 1
F2	Σφάλμα αντεστραμμένων καλωδίων κινητήρα 2
F3	Σφάλμα αντεστραμμένων τερματικών διακοπών διαδρομής
F4	Συναγερμός ανοικτών τερματικών διακοπών διαδρομής
F5	Σφάλμα δυσλειτουργίας τερματικού διακόπτη διαδρομής ανοίγματος κινητήρα 1
F6	Σφάλμα δυσλειτουργίας τερματικού διακόπτη διαδρομής κλεισίματος κινητήρα 1
F7	Σφάλμα δυσλειτουργίας τερματικού διακόπτη διαδρομής ανοίγματος κινητήρα 2
F8	Σφάλμα δυσλειτουργίας τερματικού διακόπτη διαδρομής κλεισίματος κινητήρα 2
F9	Σφάλμα επικοινωνίας με πλακέτα επέκτασης
F10	Συναγερμός σφάλματος μη συνδεδεμένου κινητήρα 1
F11	Συναγερμός σφάλματος μη συνδεδεμένου κινητήρα 2
F12	Συναγερμός σφάλματος κωδικοποιητή κινητήρα 1
F13	Συναγερμός σφάλματος κωδικοποιητή κινητήρα 2
F14	Υπόταση μικροδιακόπτη (ελέγξτε την τροφοδοσία και τις εξόδους)
F15	Ανεπιτυχής έλεγχος ασφάλειας 1
F16	Ανεπιτυχής έλεγχος ασφάλειας 2
F17	Ανεπιτυχής έλεγχος ασφάλειας 3
F18	Ανεπιτυχής έλεγχος ασφάλειας 4
F19	Συναγερμός λήξης χρονικού ορίου/μήκους ελιγμού κινητήρα 1
F20	Συναγερμός λήξης χρονικού ορίου/μήκους ελιγμού κινητήρα 2
F21	Συναγερμός βραχυκυκλώματος mosfet κινητήρα 1
F22	Συναγερμός βραχυκυκλώματος mosfet κινητήρα 2
F23	Συναγερμός εμπλοκής ρότορα κινητήρα 1
F24	Συναγερμός εμπλοκής ρότορα κινητήρα 2
F25	Συναγερμός επικάλυψης φύλλου στο κλείσιμο
F26	Συναγερμός 5ου εμπόδιου στο κλείσιμο
F27	Συναγερμός υπερέντασης κινητήρα 1
F28	Συναγερμός υπερέντασης κινητήρα 2
F29	Συναγερμός γεμάτης μνήμης τηλεχειριστηρίου
F30	Συναγερμός κατεστραμμένης μνήμης τηλεχειριστηρίου
F31	Συναγερμός βραχυκυκλώματος φλας
F32	Συναγερμός βραχυκυκλώματος λυχνίας ανοικτής καγκελόπορτας
F33	Συναγερμός απουσίας κάρτας μνήμης
F34	Συναγερμός αθροίσματος ελέγχου FW
F36	Συναγερμός θερμοκρασίας πλακέτας

Ενημέρωση υλικολογισμικού:

Η κεντρική μονάδα διαθέτει μία θύρα USB που επιτρέπει την ενημέρωση του υλικολογισμικού της κεντρικής μονάδας ή της μονάδας επικοινωνίας Wi-Fi EMC.W

Προσοχή:

Εάν η διαδικασία ενημέρωσης υλικολογισμικού δεν εκτελεστεί σωστά, μπορεί να προκληθεί ζημιά στην κεντρική μονάδα ή στη μονάδα επικοινωνίας Wi-Fi. Βεβαιωθείτε ότι η τροφοδοσία του δικτύου δεν διακόπτεται κατά την ενημέρωση. Για να εκτελέσετε ενημέρωση του υλικολογισμικού, ανατρέξτε στις οδηγίες που παρέχονται με το υλικολογισμικό.

Συμπεριφορά κεντρικής μονάδας κατά τη φόρτωση των ρυθμίσεων:

Στον παρακάτω πίνακα περιγράφεται η συμπεριφορά της κεντρικής μονάδας κατά την ομαδική φόρτωση των ρυθμίσεων αναφορικά με τα παρακάτω δεδομένα:

- 1 - Σταθεροί μετρητές χωρίς δυνατότητα μηδενισμού
- 2 - Μετρητές που μπορούν να μηδενιστούν από τον τεχνικό εγκατάστασης
- 3 - Παράμετροι κινητήρα (μενού κεντρικής μονάδας, τμήμα MOT)
- 4 - Δεδομένα διαδρομής καγκελόπορτας (π.χ. μήκος φύλλου, καμπύλη ρεύματος...)
- 5 - Ρυθμίσεις τεχνικού εγκατάστασης (μενού κεντρικής μονάδας, τμήματα TRV, OUT, IN, LGC)
- 6 - Κωδικός πρόσβασης (μενού κεντρικής μονάδας, τμήμα PASS)
- 7 - Τηλεχειριστήρια

Ενέργεια	Δεδομένα	Συμπεριφορά κεντρικής μονάδας
RESET (επανεκκίνηση κεντρικής μονάδας)	Σταθεροί μετρητές	Καμία μεταβολή
	Μετρητές με δυνατότητα μηδενισμού	
	Παράμετροι κινητήρα	
	Δεδομένα διαδρομής	
	Ρυθμίσεις	
	Κωδικός πρόσβασης	
Ενημέρωση υλικολογισμικού	Τηλεχειριστήρια	Καμία μεταβολή
	Σταθεροί μετρητές	
	Μετρητές με δυνατότητα μηδενισμού	
	Παράμετροι κινητήρα	
	Δεδομένα διαδρομής	
	Ρυθμίσεις	
LOAD MEM (φόρτωση από κάρτα μνήμης)	Κωδικός πρόσβασης	Καμία μεταβολή
	Τηλεχειριστήρια	
	Σταθεροί μετρητές	
	Μετρητές με δυνατότητα μηδενισμού	
	Παράμετροι κινητήρα	
	Δεδομένα διαδρομής	
Επαναφορά/ρύθμιση δεδομένων κεντρικής μονάδας από το App By-gate Pro	Ρυθμίσεις	Καμία μεταβολή
	Κωδικός πρόσβασης	
	Τηλεχειριστήρια	
	Δεδομένα διαδρομής	
	Παράμετροι κινητήρα	
	Μετρητές με δυνατότητα μηδενισμού	

LOAD DEF (φόρτωση εργοστασιακών τιμών)	Σταθεροί μετρητές	Καμία μεταβολή
	Μετρητές με δυνατότητα μηδενισμού	
	Παράμετροι κινητήρα	
	Δεδομένα διαδρομής	
	Ρυθμίσεις	
	Κωδικός πρόσβασης	
ERSA (διαγραφή μνήμης δέκτη)	Τηλεχειριστήρια	Καμία μεταβολή
	Σταθεροί μετρητές	
	Μετρητές με δυνατότητα μηδενισμού	
	Παράμετροι κινητήρα	
	Δεδομένα διαδρομής	
	Ρυθμίσεις	
Επαναφορά/ρύθμιση δεδομένων δέκτη από το App By-gate Pro	Κωδικός πρόσβασης	Καμία μεταβολή
	Τηλεχειριστήρια	
	Σταθεροί μετρητές	
	Μετρητές με δυνατότητα μηδενισμού	
	Παράμετροι κινητήρα	
	Δεδομένα διαδρομής	

Καμία μεταβολή

Νέα βαθμονόμηση LRNE ή LRNA

Επαναφορά στις ΠΡΟ-ΕΠΙΛΕΓΜΕΝΕΣ ΤΙΜΕΣ

Καμία μεταβολή

Καμία μεταβολή

Πλήρης διαγραφή

Καμία μεταβολή

Ρύθμιση δεδομένων από App



49401056A0 04 1904



VIMAR

Viale Vicenza, 14
36063 Marostica VI - Italy
www.vimar.com